

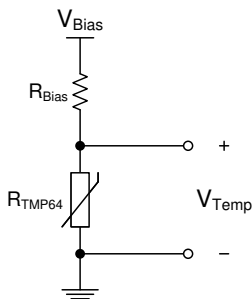
具有 0402 和 0603 封装选项的 TMP64 ±1% 47kΩ 线性热敏电阻

1 特性

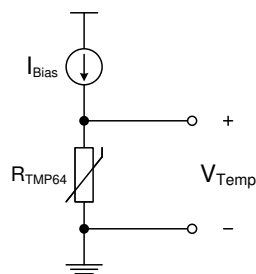
- 具有正温度系数 (PTC) 的硅基热敏电阻
- 线性电阻随温度变化
- 在 25°C 下具有 47kΩ 标称电阻 (R25)
 - ±1% 最大值 (0°C 至 70°C)
- -40°C 至 +150°C 的宽工作温度范围
- 在整个温度范围内具有稳定的灵敏度
 - 6400ppm/°C TCR (25°C)
 - 在整个温度范围内具有 0.2% 的典型 TCR 容差
- 快速热响应时间为 0.6s (DEC)
- 长寿命和稳健性能
 - 内置失效防护, 能够在发生短路故障时提供保护
 - 传感器长期温漂典型值为 0.5%

2 应用

- 温度监控
 - HVAC 和恒温器
 - 工业控制和电器
- 热补偿
 - 显示屏背光
 - 楼宇自动化
- 热阈值检测
 - 电机控制
 - 充电器



$$V_{Temp} = \frac{V_{Bias} * R_{TMP64}}{R_{Bias} + R_{TMP64}}$$



$$V_{Temp} = I_{Bias} * R_{TMP64}$$

典型实现电路

3 说明

立即开始使用 [热敏电阻设计工具](#), 它提供了完整的电阻与温度关系表 (R-T 表) 的计算以及用于推导温度和示例 C 代码的有用方法。

线性热敏电阻可在整个温度范围内提供线性度和一致的灵敏度, 支持使用简单而准确的方法进行温度转换。低功耗和较小的热质量可最大限度地减小自发热的影。凭借内置的高温失效防护以及对环境变化的强大抵抗力, 这类器件可长时间提供高性能。TMP6 系列器件外型小巧, 可靠近热源放置, 并具有快速响应时间。

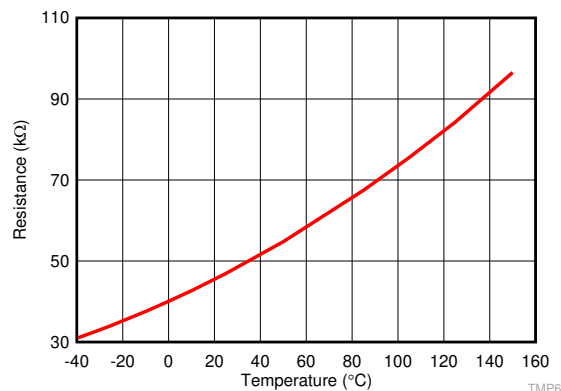
与 NTC 热敏电阻相比, 它具有以下优点: 无需额外的线性化电路、更大程度减少校准工作量、电阻容差变化更小、高温下灵敏度更高以及可节省处理器时间和内存的简化转换方法。

TMP64 目前采用与 0402 封装尺寸兼容的 X1SON 封装和与 0603 封装尺寸兼容的 SOT-5X3 封装。

器件信息(1)

器件型号	封装	封装尺寸 (NOM)
TMP64	X1SON	0.60mm × 1.00mm
	SOT-5X3	0.60mm × 1.00mm

(1) 如需了解所有可用封装, 请参阅产品说明书末尾的可订购产品附录。



典型电阻与环境温度间的关系



内容

1 特性	1	8.3 特性说明.....	11
2 应用	1	8.4 器件功能模式.....	11
3 说明	1	9 应用和实现	12
4 修订历史记录	2	9.1 应用信息.....	12
5 器件比较表	4	9.2 典型应用.....	12
6 引脚配置和功能	5	10 电源相关建议	16
引脚功能.....	5	11 布局	16
7 规格	6	11.1 布局指南.....	16
7.1 绝对最大额定值.....	6	11.2 布局示例.....	17
7.2 ESD 等级.....	6	12 器件和文档支持	18
7.3 建议运行条件.....	6	12.1 接收文档更新通知.....	18
7.4 热性能信息.....	6	12.2 支持资源.....	18
7.5 电气特性.....	7	12.3 商标.....	18
7.6 典型特性.....	8	12.4 静电放电警告.....	18
8 详细说明	10	12.5 术语表.....	18
8.1 概述.....	10	13 机械、封装和可订购信息	18
8.2 功能方框图.....	10		

4 修订历史记录

注：以前版本的页码可能与当前版本的页码不同

Changes from Revision B (June 2020) to Revision C (September 2020)	Page
• 更新了整个文档中的表格、图和交叉参考的编号格式	1
• 删除了 DYA 封装预发布	1
• 将器件比较表中的 DYA 最大额定温度更新为 150°C	4
• 删除了有关 DYA 封装的预发布声明	5
• 将绝对最大额定值表中的结温从 150°C 更改为 155°C	6
• 将绝对最大额定值表中的贮存温度从 150°C 更改为 155°C	6
• 向建议运行条件表中添加了 DYA 环境温度等级	6
• 添加了 DYA “长期漂移”规格	7
• 更改了典型特性部分	8
• 添加了应用曲线部分	16

Changes from Revision A (March 2019) to Revision B (June 2020)	Page
• 添加了 DYA (SOT-5X3) 预发布封装	1
• 更新了“器件比较”表	4
• 更正了引脚配置和功能中的视图说明	5
• 将建议运行条件表中的 I _{SNS} 最大值从 400µA 更改为 100µA	6

Changes from Revision Original (December 2019) to Revision A (March 2020)	Page
• 将数据表状态从“预告信息”更改为：量产数据.....	1
• 更新了“特性”.....	1
• 更新了“应用”.....	1
• 更新了“说明”.....	1
• 将 ESD 等级表中的 CDM 额定值从 $\pm 750V$ 增加到 $\pm 1000V$	6
• 将 RH = 85% 的最小“长期漂移”规格从 0.1% 更改为 -1%.....	7
• 添加了典型值。RH = 85% 的“长期漂移”规格.....	7
• 将 RH = 85% 的最大“长期漂移”规格从 0.8% 更改为 1%.....	7
• 将最小“长期漂移”规格从 0.1% 更改为 -1%.....	7
• 添加了典型值。“长期漂移”规格.....	7
• 将最大“长期漂移”规格从 1% 更改为 1.8%.....	7
• 添加了“电源相关电阻与偏置电流间的关系”图表.....	8
• 添加了“电源相关电阻与偏置电压间的关系”图表.....	8
• 添加了“阶跃响应”图表.....	8
• 更新了热敏电阻设计工具链接.....	11

5 器件比较表

器件型号	R25 典型值	R25 容差百分比	RATING	T _A	封装选项
TMP61	10k	1%	目录	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
				-40°C 至 150°C	SOT-5X3 / DYA (0603)
					TO-92S / LPG
TMP61-Q1	10k	1%	汽车 1 级	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
			汽车 0 级	-40 °C 至 150 °C	SOT-5X3 / DYA (0603)
				-40 °C 至 170 °C	TO-92S / LPG
TMP63	100k	1%	目录	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
				-40 °C 至 150 °C	SOT-5X3 / DYA (0603)
TMP63-Q1	100k	1%	汽车 1 级	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
			汽车 0 级	-40 °C 至 150 °C	SOT-5X3 / DYA (0603)
TMP64	47k	1%	目录	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
				-40 °C 至 150 °C	SOT-5X3 / DYA (0603)
TMP64-Q1	47k	1%	汽车 1 级	-40°C 至 125°C	X1SON/DEC (0402)
			汽车 0 级	-40 °C 至 150 °C	SOT-5X3 / DYA (0603)

6 引脚配置和功能

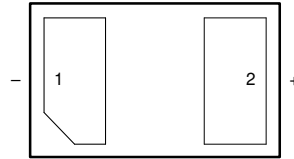


图 6-1. DEC 封装 2 引脚 X1SON 顶视图

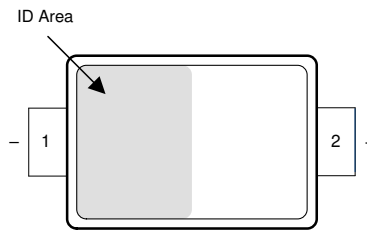


图 6-2. DYA 封装 2 引脚 SOT-5X3 俯视图

引脚功能

引脚		类型	说明
名称	编号		
-	1	—	热敏电阻 (-) 和 (+) 端子。为确保正常工作，在 + 端子电压电势高于 - 端子电压电势的情况下，确保正偏压。
+	2		

7 规格

7.1 绝对最大额定值

在自然通风条件下的工作温度范围内测得 (除非另有说明) ⁽¹⁾

	最小值	最大值	单位
引脚 2 (+) 和引脚 1 (-) 两端的电压		6	V
流经器件的电流		450	μA
结温 (T _J)	-65	155	°C
贮存温度 (T _{stg})	-65	155	°C

(1) 应力超出绝对最大额定值下列出的值可能会对器件造成损坏。这些仅仅是应力额定值，并不表示器件在这些条件下以及在建议运行条件以外的任何其他条件下能够正常运行。长时间处于绝对最大额定条件下可能会影响器件的可靠性。

7.2 ESD 等级

		值	单位
V _(ESD)	静电放电	人体放电模型 (HBM), 符合 JESD22-A114 标准 ⁽¹⁾	±2000
		充电器件模型 (CDM), 符合 JEDEC 规范 JESD22-C101 ⁽²⁾	±1000

(1) JEDEC 文档 JEP155 指出: 500V HBM 能够在标准 ESD 控制流程下安全生产。

(2) JEDEC 文件 JEP157 指出: 250V CDM 可实现在标准 ESD 控制流程下安全生产。

7.3 建议运行条件

在自然通风条件下的工作温度范围内测得 (除非另有说明)

		最小值	标称值	最大值	单位
V _{Sns}	引脚 2 (+) 和引脚 1 (-) 两端的电压	0		5.5	V
I _{Sns}	流经器件的电流	0		100	μA
T _A	自然通风工作温度范围 (X1SON/DEC 封装)	-40		125	°C
	自然通风工作温度范围 (SOT-5X3/DYA 封装)	-40		150	°C

7.4 热性能信息

热指标		TMP64		单位
		DEC (X1SON)	DYA (SOT-5X3)	
		2 个引脚	2 个引脚	
R _{θJA}	结至环境热阻 ^{(1) (2)}	443.4	742.9	°C/W
R _{θJC(top)}	结至外壳 (顶部) 热阻	195.7	315.8	°C/W
R _{θJB}	结至电路板热阻	254.6	506.2	°C/W
Ψ _{JT}	结至顶部特征参数	19.9	109.3	°C/W
Ψ _{JB}	结至电路板特征参数	254.5	500.4	°C/W
R _{θJC(bot)}	结至外壳 (底部) 热阻	-	-	°C/W

(1) 在 JESD51-2 描述的环境中, 按照 JESD51-7 的规定, 在一个符合 JEDEC 标准的 High-K 电路板上进行仿真, 获得自然对流条件下的结至环境热阻(R_{θJA})。根据 JESD 51-5, 假设暴露焊盘封装的散热孔包含在 PCB 中。

(2) 由自发热引起的输出变化可以通过内部耗散乘以热阻来计算。

7.5 电气特性

 $T_A = -40^{\circ}\text{C} - 125^{\circ}\text{C}$, $I_{\text{Sns}} = 42.553 \mu\text{A}$ (除非另有说明)

参数		测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
R_{25}	25°C 时热敏电阻的电阻	$T_A = 25^{\circ}\text{C}$	46.53	47	47.47	$\text{k}\Omega$
R_{TOL}	电阻容差	$T_A = 25^{\circ}\text{C}$	-1		1	%
		$T_A = 0^{\circ}\text{C} - 70^{\circ}\text{C}$	-1		1	
		$T_A = -40^{\circ}\text{C} - 125^{\circ}\text{C}$	-1.5		1.5	
TCR_{35}	电阻温度系数	$T_1 = -40^{\circ}\text{C}$, $T_2 = -30^{\circ}\text{C}$		+6220		ppm/ $^{\circ}\text{C}$
TCR_{25}		$T_1 = 20^{\circ}\text{C}$, $T_2 = 30^{\circ}\text{C}$		+6400		
TCR_{85}		$T_1 = 80^{\circ}\text{C}$, $T_2 = 90^{\circ}\text{C}$		+5910		
$\text{TCR}_{35} \%$	电阻容差的温度系数	$T_1 = -40^{\circ}\text{C}$, $T_2 = -30^{\circ}\text{C}$		± 0.4		%
$\text{TCR}_{25} \%$		$T_1 = 20^{\circ}\text{C}$, $T_2 = 30^{\circ}\text{C}$		± 0.2		
$\text{TCR}_{85} \%$		$T_1 = 80^{\circ}\text{C}$, $T_2 = 90^{\circ}\text{C}$		± 0.3		
ΔR	传感器长期温漂 (可靠性)	RH = 85% 时 96 小时连续运行, $T_A = 130^{\circ}\text{C}$ $V_{\text{Bias}} = 5.5\text{V}$, DEC 封装	-1	± 0.1	1	%
		在 RH = 85% 下 96 小时连续运行, $T_A = 130^{\circ}\text{C}$, $V_{\text{Bias}} = 5.5\text{V}$, DYA 封装	-1	+/-0.14	1	
		600 小时连续运行, $T_A = 150^{\circ}\text{C}$ $V_{\text{Bias}} = 5.5\text{V}$, DEC 封装	-1	0.5	1.8	
		600 小时连续运行, $T_A = 150^{\circ}\text{C}$ $V_{\text{Bias}} = 5.5\text{V}$, DYA 封装	-1.5	+/-0.2	1.5	
		1000 小时连续运行, $T_A = 150^{\circ}\text{C}$ $V_{\text{Bias}} = 5.5\text{V}$, DYA 封装	-1.8	+/-0.3	1.8	
t_{RES} (stirred liquid)	热响应达 63%	从静止空气中 $T_1 = 25^{\circ}\text{C}$ 到搅拌液体中 $T_2 = 125^{\circ}\text{C}$		0.6		s
t_{RES} (still air)	热响应达 63%	从静止空气中 $T_1 = 25^{\circ}\text{C}$ 到 $T_2 = 70^{\circ}\text{C}$		3.2		s

7.6 典型特性

测试条件为： $T_A = 25^\circ\text{C}$ (除非另有说明)

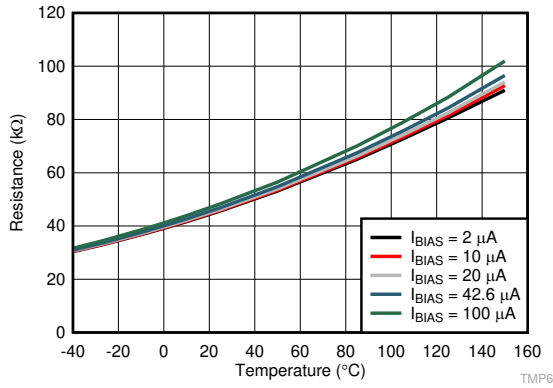
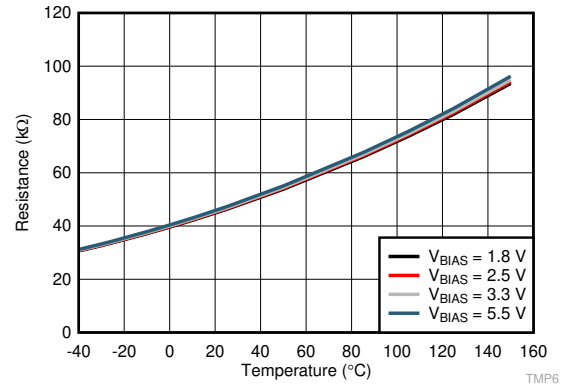


图 7-1. 使用多个偏置电流的电阻与环境温度间的关系



$R_{\text{Bias}} = 47\text{k}\Omega$, 容差为 $\pm 0.01\%$

图 7-2. 使用多个偏置电压的电阻与环境温度间的关系

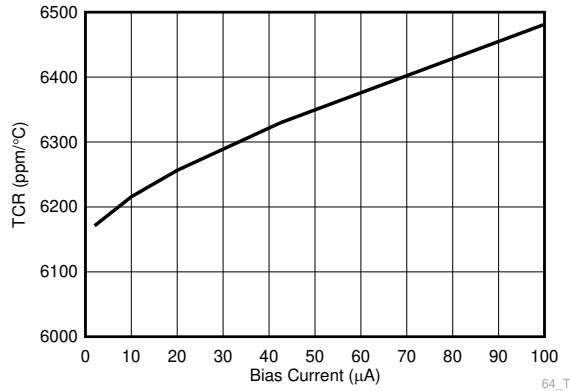
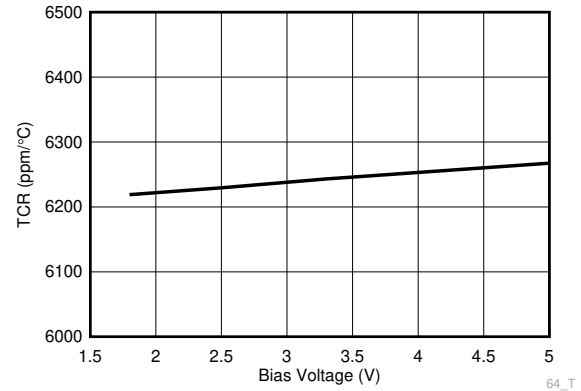


图 7-3. TCR 是感应电流 I_{SNS} 的函数



$R_{\text{Bias}} = 47\text{k}\Omega$, 容差为 $\pm 0.01\%$

图 7-4. TCR 是检测电压 V_{SNS} 的函数

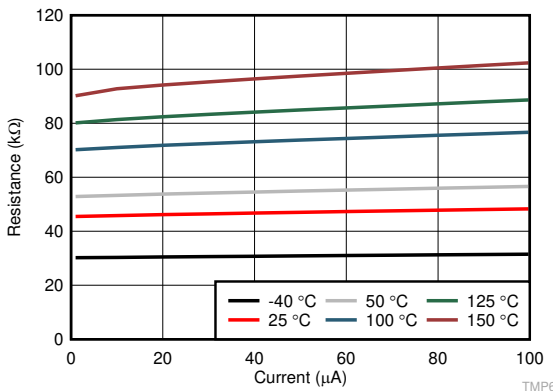
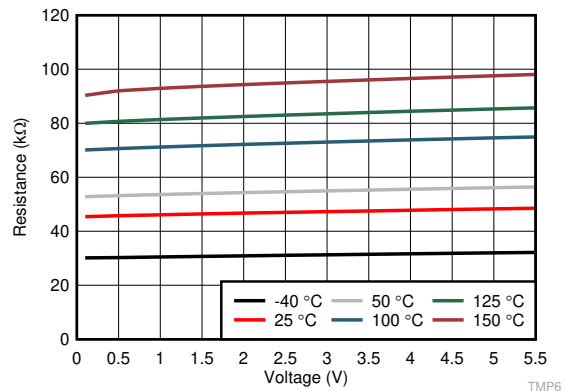
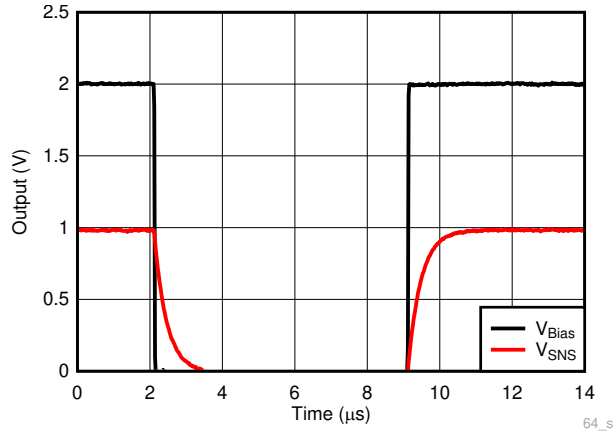


图 7-5. 电源相关电阻与偏置电流间的关系

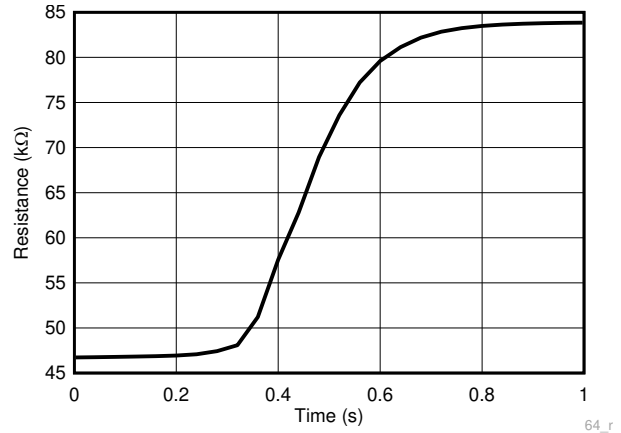


$R_{\text{Bias}} = 47\text{k}\Omega$, 容差为 $\pm 0.01\%$

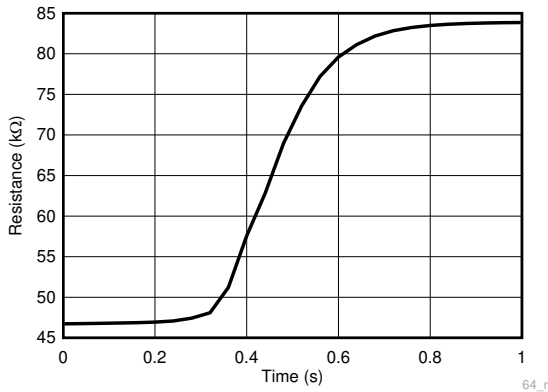
图 7-6. 电源相关 R 与 V_{Bias} 间的关系



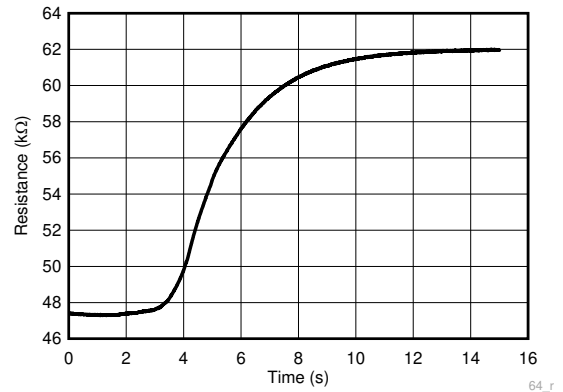
TMP64 : $V_{SNS} = 1V$
图 7-7. 阶跃响应



TMP64 : 搅拌液体。温度 : 25 °C 至 125 °C
图 7-8. DEC 热响应时间



TMP64 : 搅拌液体。温度 : 25 °C 至 125 °C
图 7-9. DYA 热响应时间



TMP64 : 静止空气
图 7-10. 热响应时间

8 详细说明

8.1 概述

TMP64 硅线性热敏电阻具有线性正温度系数 (PTC)，可在宽工作温度范围内实现一致、稳定的温度系数电阻 (TCR)。TI 使用特殊的硅工艺，其中掺杂水平和有源区器件控制关键特性 (温度系数电阻 (TCR) 和标称电阻 (R25))。该器件具有有源区和由于极化端子而形成的衬底。将正极端子连接到最高电压电位。将负极端子连接到最低电压电位。

与纯阻性器件 NTC 不同，TMP64 电阻受器件中电流的影响，并且电阻会随温度变化而变化。在分压器电路中，建议将顶部电阻值保持在 47kΩ。更改顶部电阻器值或 V_{Bias} 值会改变 TMP64 的电阻与温度表 (R-T 表)，并随后改变节 9.2.1.1 中所述的多项式。请参阅节 8.3.1 了解详情。

$$TCR \text{ (ppm/}^\circ\text{C)} = (R_{T2} - R_{T1}) / ((T_2 - T_1) \times R_{(T_2+T_1)/2}) \quad (1)$$

以下是本文档中使用的关键术语的定义：

- I_{SNS}：流经 TMP64 的电流。
- V_{SNS}：两个 TMP64 端子上的电压。
- I_{Bias}：由偏置电路提供的电流。
- V_{Bias}：由偏置电路提供的电压。
- V_{Temp}：与测得温度对应的输出电压。请注意，它与 V_{Sns} 不同。在使用分压电路，TMP64 处于高侧的情况下，在 R_{Bias} 上测量 V_{Temp}。

8.2 功能方框图

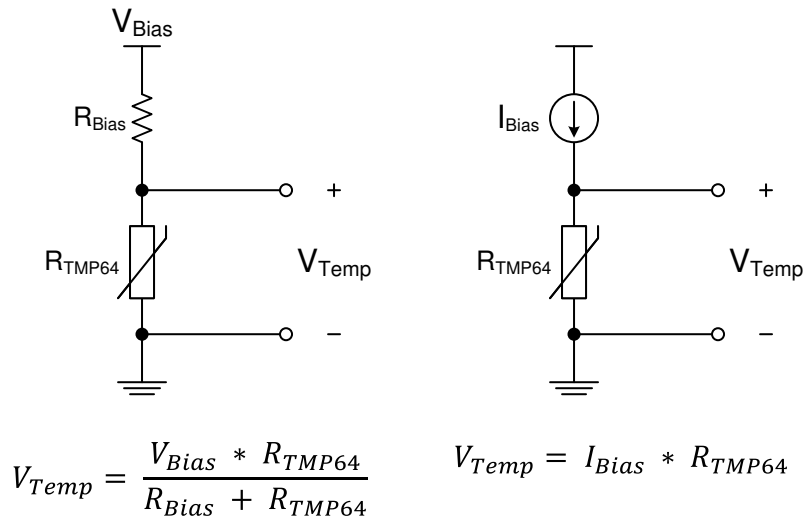


图 8-1. 典型实现电路

8.3 特性说明

8.3.1 TMP64 R-T 表

对于偏置电压、偏置电阻器或偏置电流的任何变化，必须重新计算 TMP64 R-T 表。TI 提供了一个[热敏电阻设计工具](#)来计算 R-T 表。系统设计人员应始终对提供的计算结果进行验证。

8.3.2 线性电阻曲线

TMP64 在整个温度范围内都具有良好的线性行为，如[图 7-1](#) 所示。该范围支持采用一种更简单的电阻-温度转换方法，可减少查找表的存储需求。该器件不需要与传统 NTC 相关的线性化电路或中点校准。

整个温度范围内的线性电阻允许器件能够在较高的工作温度下保持灵敏度。

8.3.3 正温度系数 (PTC)

TMP64 具有正温度系数。随着温度的升高，器件电阻增大，从而导致偏置电路的功耗降低。相比之下，随着电阻降低，负系数系统会随温度的升高而增加功耗。

TMP64 比典型的 NTC 系统具有更低的自发热，从而降低了偏置电路的功耗。

8.3.4 内置失效防护

TMP6 系列具有正温度系数。在对电源短路的情况下，热敏电阻的电流和功率耗散会增加。由于具有正温度斜率，根据设计，TMP6 会增加电阻并限制自发热。

相比之下，NTC 会由于自发热而持续降低电阻，从而带来功率耗散增加和电阻降低的正反馈。

8.4 器件功能模式

该器件有一种运行模式，适用于在[建议运行条件](#)下运行的情况。

9 应用和实现

备注

以下应用部分的信息不属于 TI 组件规范，TI 不担保其准确性和完整性。客户应负责确定 TI 组件是否适用于其应用。客户应验证并测试其设计，以确保系统功能。

9.1 应用信息

TMP64 是一款正温度系数 (PTC) 线性硅热敏电阻。该器件的性能类似于与温度相关的电阻，可根据系统级要求以多种方式对其进行配置，从而监测温度。TMP64 在 25°C (R25) 时的标称电阻为 47kΩ，最大工作电压为 5.5V (V_{Sns})，最大电源电流为 100μA (I_{Sns})。该器件可用于多种应用，通过与典型 0402 (英寸) 封装兼容的极小型 DEC 封装选项来监测靠近热源的溫度。影响测量总误差的一些因素包括 ADC 分辨率 (如果适用)、偏置电流或电压的容差、分压器配置下的偏置电阻容差以及传感器相对于热源的位置。

9.2 典型应用

9.2.1 热敏电阻偏置电路

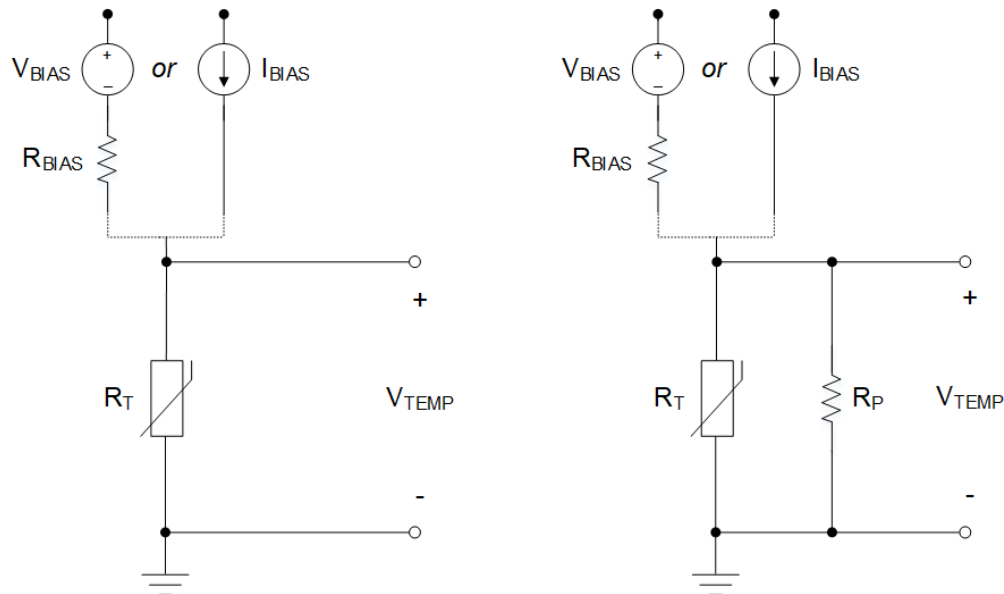


图 9-1. 线性热敏电阻 (左) 与非线性热敏电阻 (右) 的偏置电路实现

9.2.1.1 设计要求

一般来说，现有的热敏电阻具有非线性温度-电阻曲线。为了使热敏电阻响应线性化，工程师可以使用具有分压器配置的电压线性化电路，或者通过在热敏电阻 R_T 上并联一个电阻来使用电阻线性化电路。节 9.2.1 重点介绍了两种实现方式，其中 R_T 是热敏电阻。为了在热敏电阻两端生成输出电压，工程师可以使用分压器电路，根据所需的电压响应（负电压或正电压），将热敏电阻置于高侧（靠近电源）或低侧（靠近地）。或者，可以使用精密电流源直接偏置热敏电阻（产生更高的精度和电压增益）。将分压器与热敏电阻一起使用是很常见的，因为它的实现简单且成本较低。另一方面，TMP64 具有线性电阻正温度系数 (PTC)，在其两端测量的电压会随温度线性增加。因此，不再需要线性化电路，并且可以使用简单的电流源或分压器电路来生成温度电压。

该输出电压可使用比较器针对某一电压基准进行解读，以触发温度跳变点，该温度跳变点直接连接至 ADC 以在更宽范围内监测温度，或者用作有源反馈控制电路的反馈输入。

如方程式 2 中所述，可以通过查找表方法 (LUT) 或使用拟合多项式 $V(T)$ 将 TMP64 两端的电压转换为温度。必须使用热敏电阻设计工具将 V_{temp} 转换为温度。首先必须使用 ADC 将温度电压数字化。此 ADC 所需的分辨率要求取决于所使用的偏置方法。此外，为了获得更高精度，在进行测量时，请将偏置电压 (V_{BIAS}) 连接到 ADC 的基准

电压，以消除偏置电压与基准电压之间的容差。工程师还可以实施低通滤波器来抑制系统级噪声，用户应将滤波器放置在尽可能靠近 ADC 输入的位置。

9.2.1.2 详细设计过程

电阻分压器方法产生一个可根据偏置电压 (V_{BIAS}) 进行调节的输出电压 (V_{TEMP})。当 V_{BIAS} 也用作 ADC 的基准电压时，电源引起的任何波动或容差误差将会被消除，并且不会影响温度精度。此配置类型如图 9-2 所示。方程式 2 描述了基于 TMP64 (R_{TMP64}) 可变电阻的输出电压 (V_{TEMP}) 与偏置电阻 (R_{BIAS}) 之间的关系。方程式 3 给出了与该输出电压、ADC 满量程范围和 ADC 分辨率相对应的 ADC 代码。

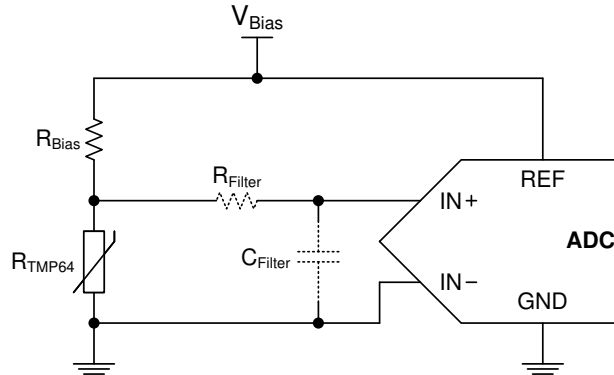


图 9-2. 带 ADC 的 TMP64 分压器

$$V_{TEMP} = V_{BIAS} \times \left(\frac{R_{TMP64}}{R_{BIAS} + R_{TMP64}} \right) \quad (2)$$

$$ADC \text{ Code} = \left(\frac{V_{TEMP}}{FSR} \right) \times 2^n \quad (3)$$

其中

- FSR 是 ADC 的满量程范围，即参考接地电压 (V_{REF})
- n 是 ADC 的分辨率

方程式 4 显示了当 $V_{REF} = V_{BIAS}$ 时， V_{BIAS} 将会消除。

$$ADC \text{ Code} = \left(\frac{V_{BIAS} \times \left(\frac{R_{TMP64}}{R_{BIAS} + R_{TMP64}} \right)}{V_{BIAS}} \right) \times 2^n = \left(\frac{R_{TMP64}}{R_{BIAS} + R_{TMP64}} \right) \times 2^n \quad (4)$$

工程师可以根据微控制器中读取的 ADC 代码，使用多项式方程式或 LUT 提取温度读数。应使用[热敏电阻设计工具](#)将 TMP64 电阻转换为温度。

取消 V_{BIAS} 是使用分压器 (比例法) 的好处之一，但分压器电路输出电压的灵敏度不会提高很多。由于与 FSR 相比，电压输出范围较小，因此不使用所有 ADC 代码。但是，此应用非常常见，而且易于实现。

工程师可以使用基于电流源的电路，例如图 9-3 所示的电路，可以更好地控制输出电压的灵敏度并实现更高的精度。在这种情况下，输出电压的计算很简单，为 $V = I \times R$ 。例如，如果 TMP64 使用 $100\mu A$ 的电流源，则输出电压跨度约为 $5.5V$ ，增益最高为 $40mV/^\circ C$ 。则输出电压跨度约为 $5.5V$ 、增益高达 $40mV/^\circ C$ 。通过控制电压范围和灵敏度，可以充分利用 ADC 代码和满量程范围。与上述比例法类似，如果 ADC 具有与 ADC 的基准电压共享同一偏置的内置电流源，则电源电流的容差将会消除。在这种情况下，不需要精密 ADC。此方法虽然可以获得最佳精度，但会增加系统实现成本。

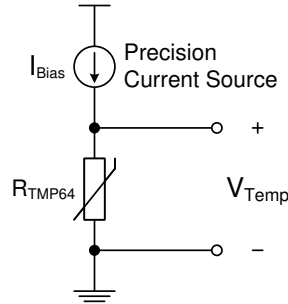


图 9-3. 带电流源的 TMP64 偏置电路

与分压器中的非线性 NTC 热敏电阻相比，TMP64 具有增强的线性输出特性。图 9-4 所示为一个带有和一个不带线性化并联电阻 R_P 的两个分压器电路。举例而言，如果 $V_{BIAS} = 5V$ ， $R_{BIAS} = 47k\Omega$ ，NTC 热敏电阻 (R_{NTC}) 使用一个并联电阻 (R_P)，以通过一个额外的 $47k\Omega$ 电阻线性化输出电压。TMP64 可在整个温度范围内生成线性曲线，而 NTC 曲线仅在很小的温度区域内呈线性。将并联电阻 (R_P) 添加到 NTC 电路时，增加的电阻会使曲线更加线性，但会对输出电压范围产生极大地影响。

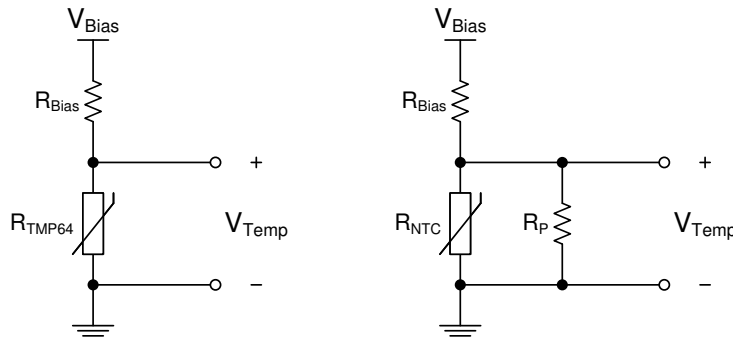


图 9-4. TMP64 与带线性化电阻 (R_P) 分压器电路的 NTC 间的关系

9.2.1.2.1 带比较器的热保护

工程师可以使用 TMP64、电压基准和比较器对热保护进行编程。如图 9-5 所示，比较器的输出保持低电平，直到带有 R_{BIAS} 和 R_{TMP64} 的热敏电阻分压器的电压上升到高于 R_1 和 R_2 设置的阈值电压为止。当输出变高时，比较器发出过热警告信号。工程师还可以对迟滞进行编程，以防止输出变低时，输出在温度阈值附近连续切换。可以使用具有内置迟滞或反馈电阻的比较器。

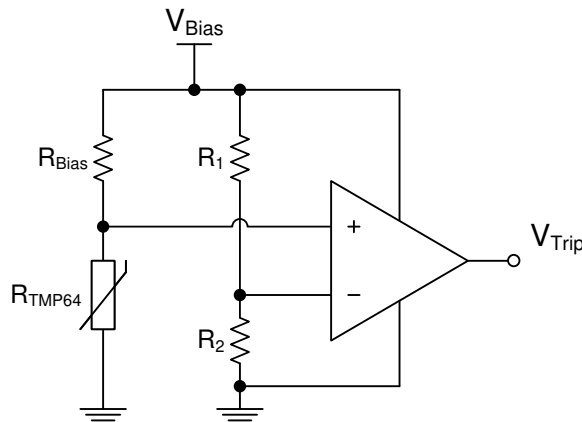


图 9-5. 使用 TMP64 分压器和比较器的温度开关

9.2.1.2.2 热折返

热折返是在有源控制电路中使用 TMP64 的输出电压的一种应用。例如，热折返可用于减少或折返驱动 LED 串的电
流。在高温下，由于环境条件和自发热，LED 温度将会升高。因此，在基于 LED 安全工作区域的特定温度阈值
下，必须降低驱动电流以冷却 LED 并防止热失控。当输出位于分压器的较低位置时，TMP64 电压输出随温度升
高而增加，并可提供用于使电流折返的响应。通常，器件会将电流保持在指定水平，直到达到较高的温度（称为
拐点）为止，在该温度下电流必须迅速降低才能继续工作。为了更好地控制 TMP64 的温度/电压灵敏度，使用了
轨到轨运算放大器。在图 9-6 所示的示例中，折返开始的温度“拐点”由正输入端的基准电压 (2.5V) 设置，而反
馈电阻设置折返曲线的响应。折返拐点可以基于分压器的输出和方程式 5 中的相应温度（例如 110°C）进行选
择。在带有 R_{TMP64} 的分压器和运算放大器的输入之间使用了一个缓冲器，以防止 V_{TEMP} 的加载和变化。

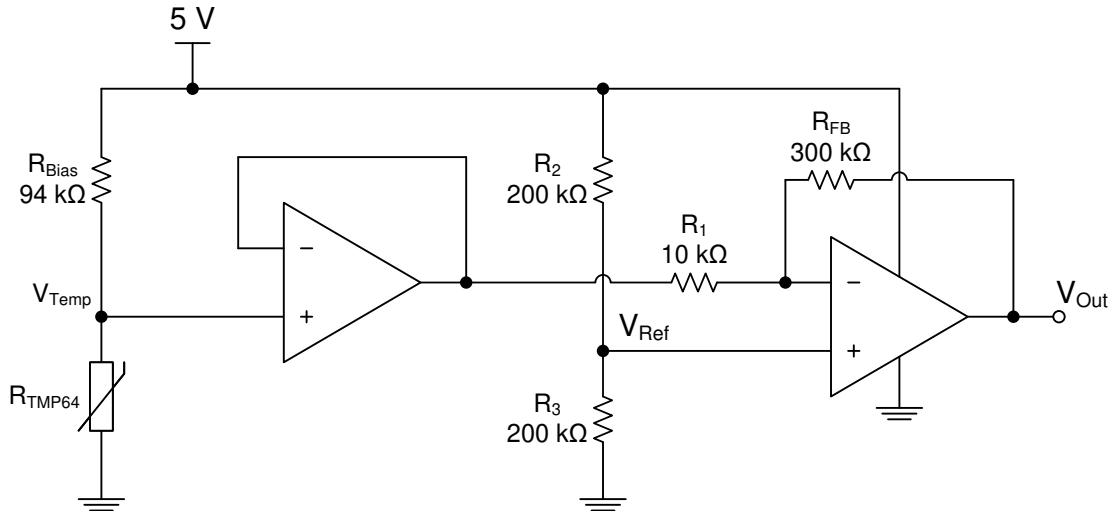


图 9-6. 使用 TMP64 分压器和轨至轨运算放大器的热折返

只要电压输出低于 V_{Ref} ，运算放大器就会保持高电平。当温度高于 110°C 时，输出摆幅低至运算放大器的 0V 电
源轨。折返发生的速率取决于反馈网络 R_{FB} 和 R_1 ，后者会改变运算放大器 G 的增益，如方程式 6 所示。这反过
来又控制了电路的电压/温度灵敏度。该电压输出被馈送到 LED 驱动器 IC 中，从而相应地调节输出电流。 V_{OUT}
是热折返使用的最终输出电压，可通过方程式 7 计算得出。在该示例中，拐点设置为 110°C，输出电压曲线如图
9-7 所示。

$$V_{TEMP} = V_{BIAS} \times \left(\frac{R_{TMP64}}{R_{BIAS} + R_{TMP64}} \right) \quad (5)$$

$$G = \frac{R_{FB}}{R_1} \quad (6)$$

$$V_{OUT} = -G \times V_{TEMP} + (1 + G) \times V_{REF} \quad (7)$$

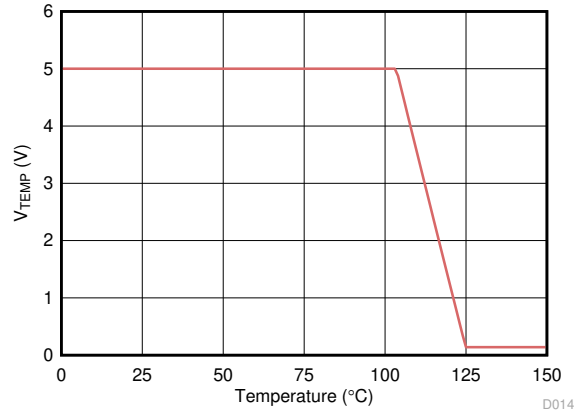


图 9-7. 热折返电压输出曲线

9.2.2 应用曲线

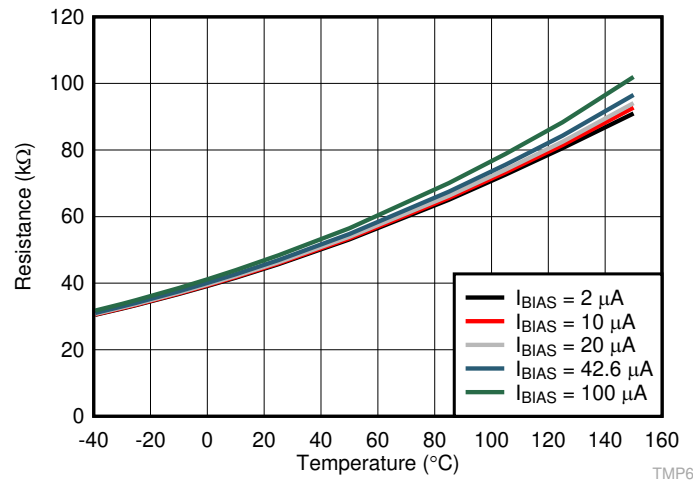


图 9-8. 带不同电流源的 TMP64 温度电压

10 电源相关建议

TMP64 的最大建议工作电压为 5.5V (V_{Sns})，流经器件的最大电流为 100μA (I_{Sns})。

11 布局

11.1 布局指南

TMP64 的布局与无源器件的布局类似。如果器件通过电流源偏置，则正极引脚 2 连接到电源，而负极引脚 1 连接到地。如果电路通过电压源偏置，并且器件放置在电阻分压器的下侧，则 V⁻ 接地，V⁺ 连接到输出 (V_{TEMP})。如果器件放置在分压器的上侧，则 V⁺ 连接到电压源，而 V⁻ 连接到输出电压 (V_{TEMP})。图 11-1 显示了该器件布局。

11.2 布局示例

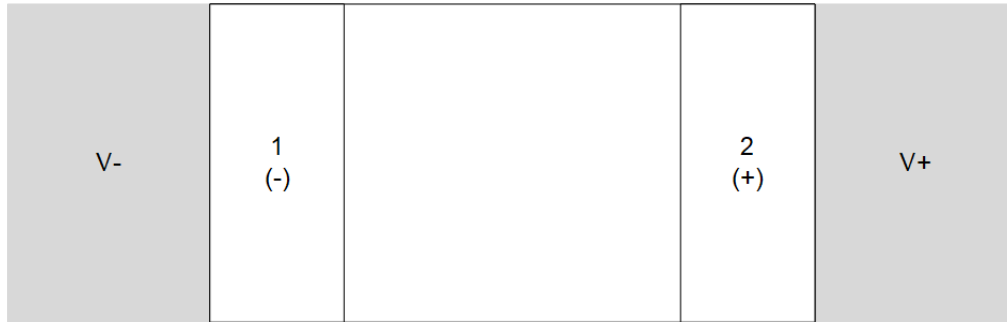


图 11-1. 建议布局 : DEC 封装

12 器件和文档支持

12.1 接收文档更新通知

要接收文档更新通知，请导航至 ti.com 上的器件产品文件夹。点击 [订阅更新](#) 进行注册，即可每周接收产品信息更改摘要。有关更改的详细信息，请查看任何已修订文档中包含的修订历史记录。

12.2 支持资源

TI E2E™ 支持论坛是工程师的重要参考资料，可直接从专家获得快速、经过验证的解答和设计帮助。搜索现有解答或提出自己的问题可获得所需的快速设计帮助。

链接的内容由各个贡献者“按原样”提供。这些内容并不构成 TI 技术规范，并且不一定反映 TI 的观点；请参阅 TI 的《[使用条款](#)》。

12.3 商标

TI E2E™ is a trademark of Texas Instruments.

所有商标均为其各自所有者的财产。

12.4 静电放电警告



静电放电 (ESD) 会损坏这个集成电路。德州仪器 (TI) 建议通过适当的预防措施处理所有集成电路。如果不遵守正确的处理和安装程序，可能会损坏集成电路。

ESD 的损坏小至导致微小的性能降级，大至整个器件故障。精密的集成电路可能更容易受到损坏，这是因为非常细微的参数更改都可能会导致器件与其发布的规格不相符。

12.5 术语表

TI 术语表 本术语表列出并解释了术语、首字母缩略词和定义。

13 机械、封装和可订购信息

下述页面包含机械、封装和订购信息。这些信息是指定器件可用的最新数据。数据如有变更，恕不另行通知，且不会对此文档进行修订。有关此数据表的浏览器版本，请查阅左侧的导航栏。

PACKAGING INFORMATION

Orderable Device	Status (1)	Package Type	Package Drawing	Pins	Package Qty	Eco Plan (2)	Lead finish/ Ball material (6)	MSL Peak Temp (3)	Op Temp (°C)	Device Marking (4/5)	Samples
TMP6431DECR	ACTIVE	X1SON	DEC	2	10000	RoHS & Green	NIPDAU	Level-1-260C-UNLIM	-40 to 125	HJ	Samples
TMP6431DECT	OBSOLETE	X1SON	DEC	2		TBD	Call TI	Call TI	-40 to 125	HJ	
TMP6431DYAR	ACTIVE	SOT-5X3	DYA	2	3000	RoHS & Green	SN	Level-3-260C-168 HR	-40 to 150	1HH	Samples
TMP6431DYAT	OBSOLETE	SOT-5X3	DYA	2		TBD	Call TI	Call TI	-40 to 150	1HH	

(1) The marketing status values are defined as follows:

ACTIVE: Product device recommended for new designs.

LIFEBUY: TI has announced that the device will be discontinued, and a lifetime-buy period is in effect.

NRND: Not recommended for new designs. Device is in production to support existing customers, but TI does not recommend using this part in a new design.

PREVIEW: Device has been announced but is not in production. Samples may or may not be available.

OBSOLETE: TI has discontinued the production of the device.

(2) **RoHS:** TI defines "RoHS" to mean semiconductor products that are compliant with the current EU RoHS requirements for all 10 RoHS substances, including the requirement that RoHS substance do not exceed 0.1% by weight in homogeneous materials. Where designed to be soldered at high temperatures, "RoHS" products are suitable for use in specified lead-free processes. TI may reference these types of products as "Pb-Free".

RoHS Exempt: TI defines "RoHS Exempt" to mean products that contain lead but are compliant with EU RoHS pursuant to a specific EU RoHS exemption.

Green: TI defines "Green" to mean the content of Chlorine (Cl) and Bromine (Br) based flame retardants meet JS709B low halogen requirements of <=1000ppm threshold. Antimony trioxide based flame retardants must also meet the <=1000ppm threshold requirement.

(3) **MSL, Peak Temp.** - The Moisture Sensitivity Level rating according to the JEDEC industry standard classifications, and peak solder temperature.

(4) There may be additional marking, which relates to the logo, the lot trace code information, or the environmental category on the device.

(5) Multiple Device Markings will be inside parentheses. Only one Device Marking contained in parentheses and separated by a "~" will appear on a device. If a line is indented then it is a continuation of the previous line and the two combined represent the entire Device Marking for that device.

(6) **Lead finish/Ball material** - Orderable Devices may have multiple material finish options. Finish options are separated by a vertical ruled line. Lead finish/Ball material values may wrap to two lines if the finish value exceeds the maximum column width.

Important Information and Disclaimer:The information provided on this page represents TI's knowledge and belief as of the date that it is provided. TI bases its knowledge and belief on information provided by third parties, and makes no representation or warranty as to the accuracy of such information. Efforts are underway to better integrate information from third parties. TI has taken and continues to take reasonable steps to provide representative and accurate information but may not have conducted destructive testing or chemical analysis on incoming materials and chemicals. TI and TI suppliers consider certain information to be proprietary, and thus CAS numbers and other limited information may not be available for release.

In no event shall TI's liability arising out of such information exceed the total purchase price of the TI part(s) at issue in this document sold by TI to Customer on an annual basis.

OTHER QUALIFIED VERSIONS OF TMP64 :

- Automotive : [TMP64-Q1](#)

NOTE: Qualified Version Definitions:

- Automotive - Q100 devices qualified for high-reliability automotive applications targeting zero defects

TAPE AND REEL INFORMATION

QUADRANT ASSIGNMENTS FOR PIN 1 ORIENTATION IN TAPE

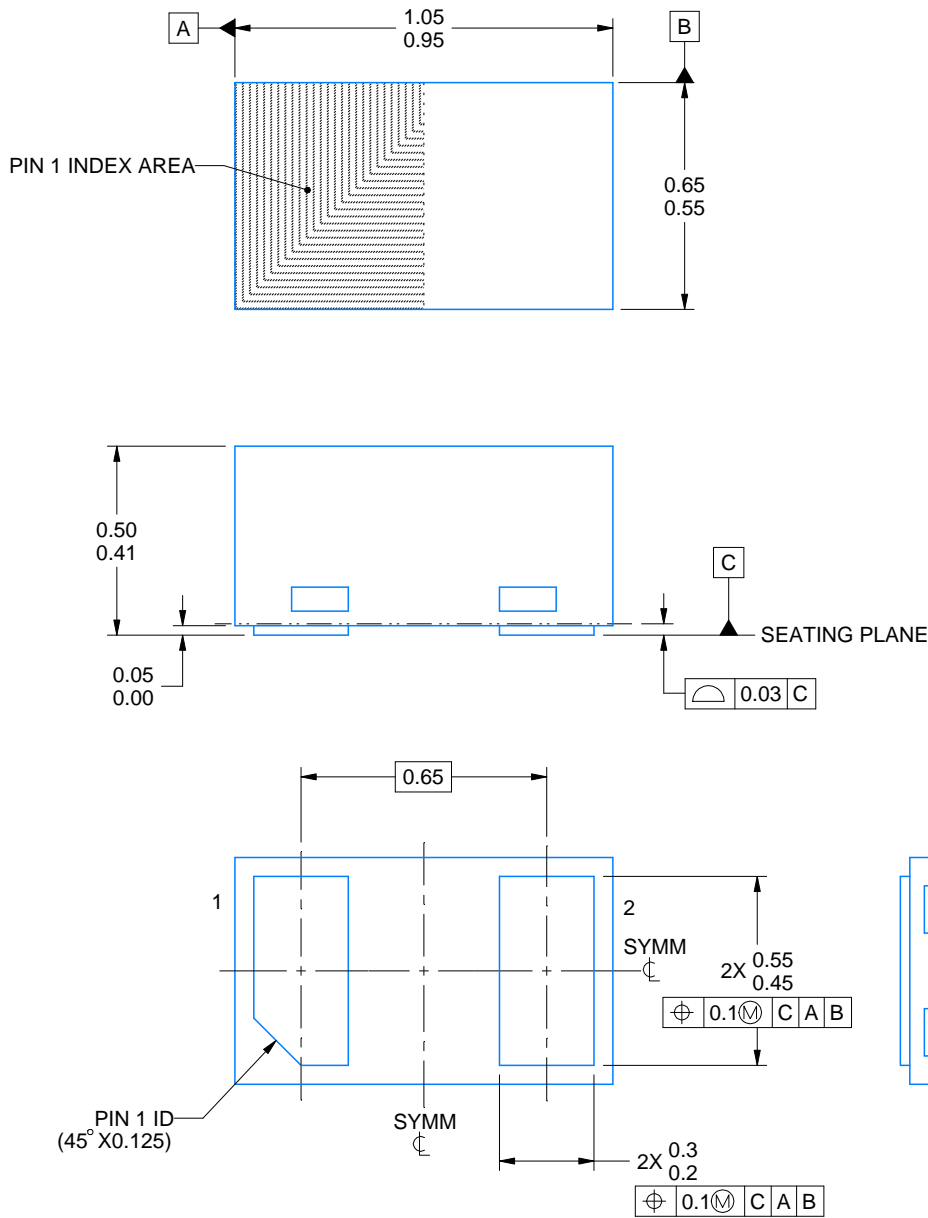
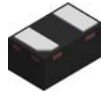

*All dimensions are nominal

Device	Package Type	Package Drawing	Pins	SPQ	Reel Diameter (mm)	Reel Width W1 (mm)	A0 (mm)	B0 (mm)	K0 (mm)	P1 (mm)	W (mm)	Pin1 Quadrant
TMP6431DECR	X1SON	DEC	2	10000	178.0	8.4	0.7	1.15	0.47	2.0	8.0	Q1
TMP6431DYAR	SOT-5X3	DYA	2	3000	178.0	9.5	0.5	1.94	0.73	2.0	8.0	Q1

TAPE AND REEL BOX DIMENSIONS


*All dimensions are nominal

Device	Package Type	Package Drawing	Pins	SPQ	Length (mm)	Width (mm)	Height (mm)
TMP6431DECR	X1SON	DEC	2	10000	205.0	200.0	33.0
TMP6431DYAR	SOT-5X3	DYA	2	3000	210.0	200.0	42.0



4224506/A 08/2018

NOTES:

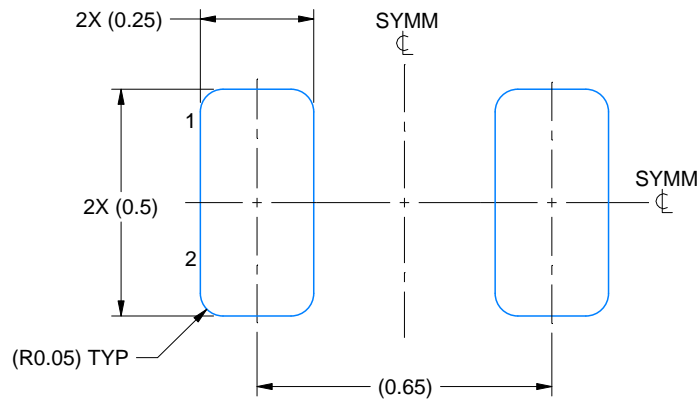
1. All linear dimensions are in millimeters. Any dimensions in parenthesis are for reference only. Dimensioning and tolerancing per ASME Y14.5M
2. This drawing is subject to change without notice.

EXAMPLE BOARD LAYOUT

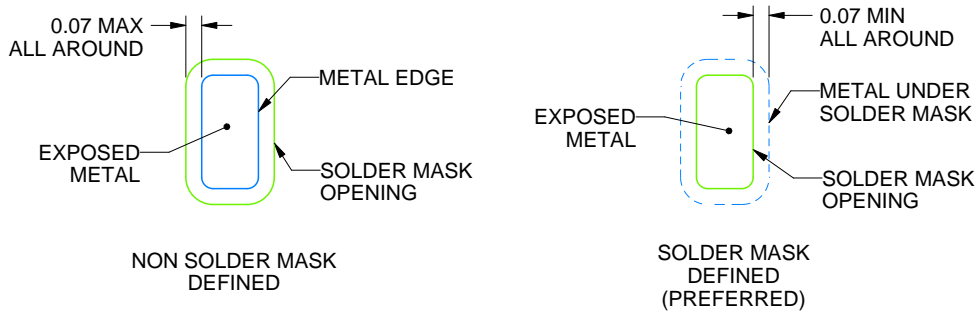
DEC0002A

X1SON - 0.5 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE - NO LEAD



LAND PATTERN EXAMPLE
EXPOSED METAL SHOWN
SCALE:60X



SOLDER MASK DETAILS

4224506/A 08/2018

NOTES: (continued)

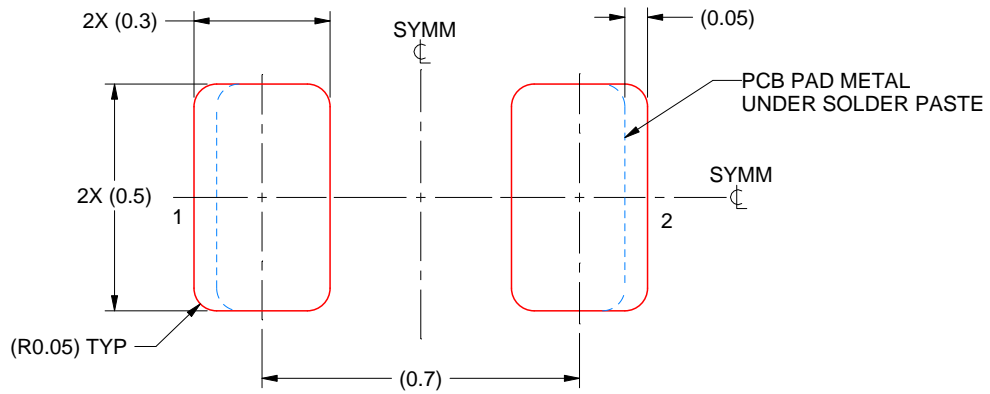
3. For more information, see Texas Instruments literature number SLUA271 (www.ti.com/lit/slue271).
4. Vias are optional depending on application, refer to device data sheet. If any vias are implemented, refer to their locations shown on this view. It is recommended that vias under paste be filled, plugged or tented.

EXAMPLE STENCIL DESIGN

DEC0002A

X1SON - 0.5 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE - NO LEAD

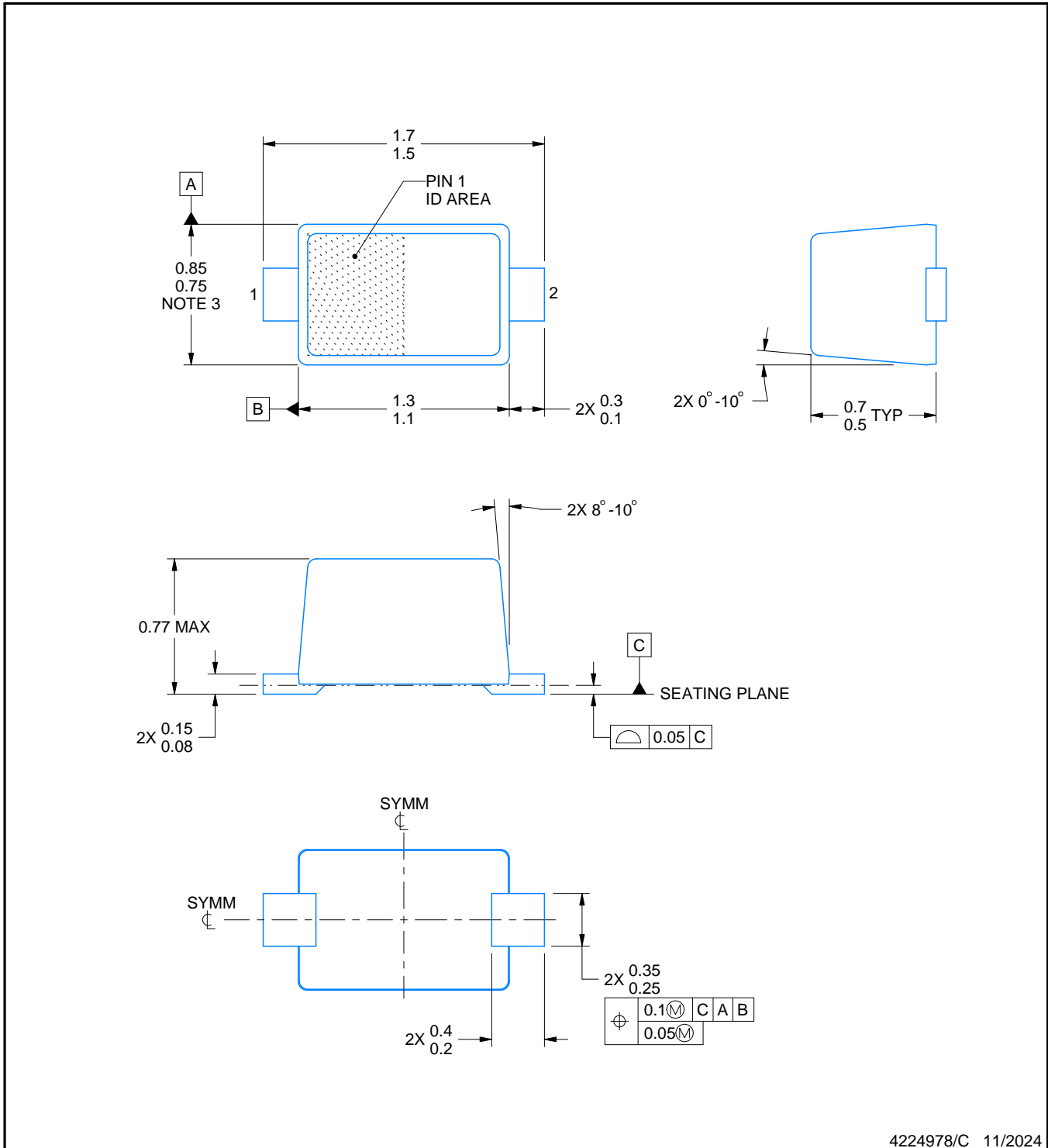


SOLDER PASTE EXAMPLE
BASED ON 0.1 mm THICK STENCIL
SCALE:60X

4224506/A 08/2018

NOTES: (continued)

5. Laser cutting apertures with trapezoidal walls and rounded corners may offer better paste release. IPC-7525 may have alternate design recommendations.



4224978/C 11/2024

NOTES:

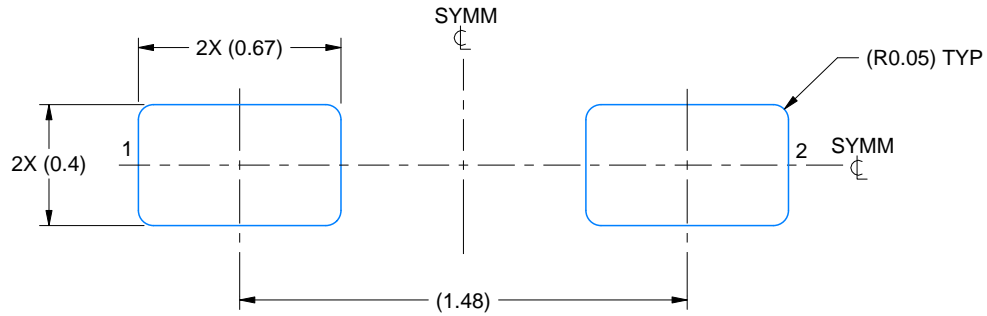
1. All linear dimensions are in millimeters. Any dimensions in parenthesis are for reference only. Dimensioning and tolerancing per ASME Y14.5M.
2. This drawing is subject to change without notice.
3. This dimension does not include mold flash, protrusions, or gate burrs. Mold flash, protrusions, or gate burrs shall not exceed 0.15 mm per side.
4. Reference JEITA SC-79 registration except for package height

EXAMPLE BOARD LAYOUT

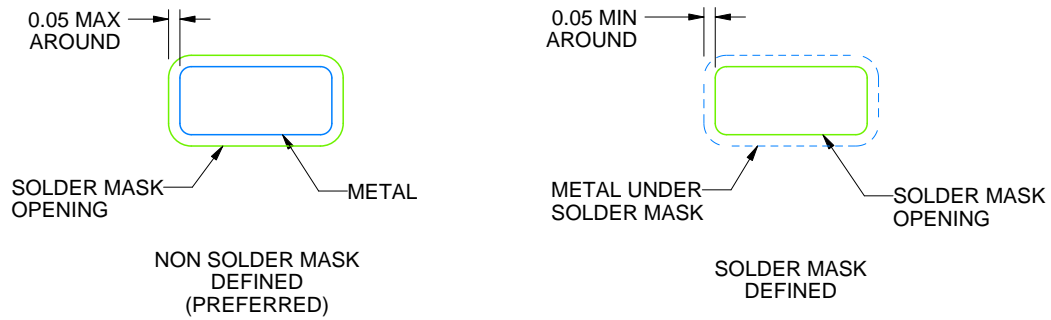
DYA0002A

SOT (SOD-523) - 0.77 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE



LAND PATTERN EXAMPLE
SCALE:40X



SOLDERMASK DETAILS

4224978/C 11/2024

NOTES: (continued)

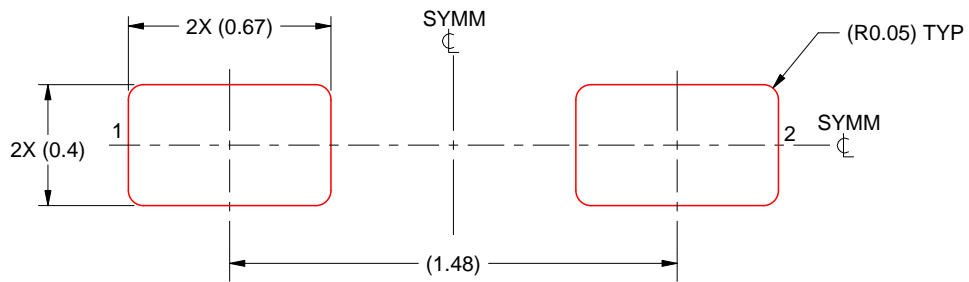
- 5. Publication IPC-7351 may have alternate designs.
- 6. Solder mask tolerances between and around signal pads can vary based on board fabrication site.

EXAMPLE STENCIL DESIGN

DYA0002A

SOT (SOD-523) - 0.77 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE



SOLDER PASTE EXAMPLE
BASED ON 0.1 mm THICK STENCIL
SCALE:40X

4224978/C 11/2024

NOTES: (continued)

7. Laser cutting apertures with trapezoidal walls and rounded corners may offer better paste release. IPC-7525 may have alternate design recommendations.
8. Board assembly site may have different recommendations for stencil design.

重要通知和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、某特定用途方面的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他功能安全、信息安全、监管或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的相关应用。严禁以其他方式对这些资源进行复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。您应全额赔偿因在这些资源的使用中对 TI 及其代表造成的任何索赔、损害、成本、损失和债务，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 的销售条款](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款/TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

邮寄地址：Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265
版权所有 © 2025，德州仪器 (TI) 公司