

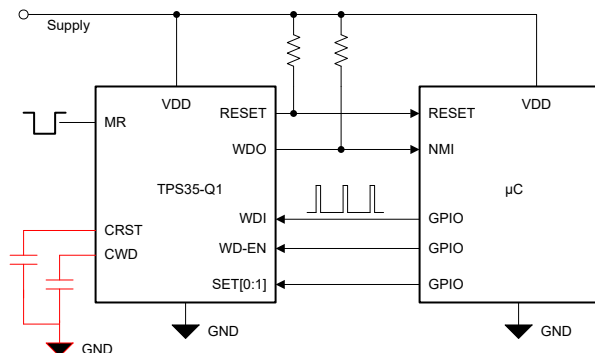
# TPS35-Q1 具有精密超时看门狗计时器的汽车类毫微级 IQ 精密电压监控器

## 1 特性

- 具有符合 AEC-Q100 标准的下列特性：
  - 器件温度等级 1：-40°C 至 125°C 环境温度范围
- 出厂编程或用户可编程的看门狗超时
  - ±10% 精确计时器（最大值）
  - 出厂编程：1ms 至 100s
- 出厂编程或用户可编程的复位延迟
  - ±10% 精确计时器（最大值）
  - 出厂编程选项：2ms 至 10s
- 输入电压范围：V<sub>DD</sub> = 1.04V 至 6.0V
- 固定阈值电压 (V<sub>IT</sub>)：1.05V 至 5.4V
  - 步长为 50mV 的阈值电压
  - 1.2% 电压阈值精度（最大值）
  - 内置迟滞 (V<sub>HYS</sub>)：5%（典型值）
- 超低电源电流：I<sub>DD</sub> = 250nA（典型值）
- 开漏、推挽；低电平有效输出
- 各种可编程选项：
  - 看门狗启用/禁用
  - 看门狗启动延迟：无延迟至 10s
  - 动态计时器扩展：1X 至 256X
  - 锁存输出选项
- MR 功能支持

## 2 应用

- 车载充电器 (OBC) 和无线充电器
- 驾驶员监控
- 电池管理系统 (BMS)
- 前置摄像头
- 环视系统 ECU



TPS35-Q1 offers various pinout options to support different features.  
Choose suitable pinout based on application needs

典型应用电路

## 3 说明

TPS35-Q1 是一款超低功耗（典型值为 250nA）器件，可提供具有可编程超时看门狗计时器的精密电压监控器。TPS35-Q1 支持用于欠压监控的宽阈值电平，在额定温度范围内的精度为 1.2%。

TPS35-Q1 可提供具有多种功能的高精度超时看门狗计时器，广泛适用于各种应用。该超时看门狗计时器可以进行出厂编程或由用户使用外部电容器进行编程。计时器值可以使用逻辑引脚的组合来动态更改。看门狗还提供独特的功能，例如启用/禁用、启动延迟、独立的 WDO 引脚选项。

**RESET** 或 **WDO** 延迟可设定为出厂编程的默认延迟设置或通过外部电容器进行编程。该器件还提供锁存输出操作，监控器或看门狗故障清除之前会锁存输出。

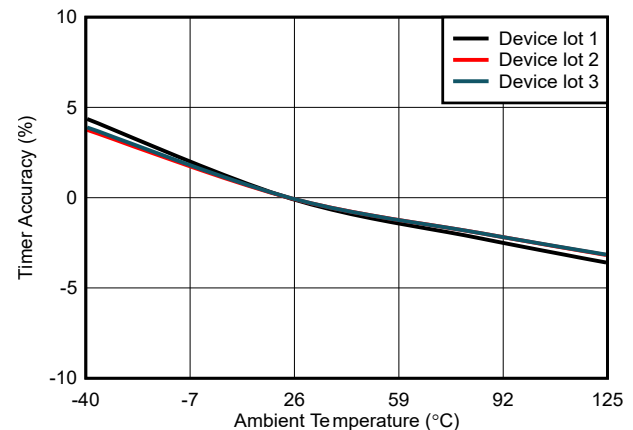
TPS35-Q1 提供了 [TPS3851-Q1](#) 器件系列的性能升级替代产品。TPS35-Q1 采用小型 8 引脚 SOT-23 封装。

### 器件信息

| 器件型号     | 封装 (1)  | 本体尺寸 (标称值) (2)  |
|----------|---------|-----------------|
| TPS35-Q1 | DDF (8) | 2.90mm × 1.60mm |

(1) 如需了解所有可用封装，请参阅数据表末尾的可订购产品附录。

(2) 封装尺寸（长 × 宽）为标称值，并包括引脚（如适用）。



## 内容

|                        |           |                             |           |
|------------------------|-----------|-----------------------------|-----------|
| <b>1 特性</b> .....      | <b>1</b>  | <b>7.2 功能方框图</b> .....      | <b>16</b> |
| <b>2 应用</b> .....      | <b>1</b>  | <b>7.3 特性说明</b> .....       | <b>17</b> |
| <b>3 说明</b> .....      | <b>1</b>  | <b>7.4 器件功能模式</b> .....     | <b>26</b> |
| <b>4 器件比较</b> .....    | <b>3</b>  | <b>8 应用和实施</b> .....        | <b>27</b> |
| <b>5 引脚配置和功能</b> ..... | <b>5</b>  | <b>8.1 应用信息</b> .....       | <b>27</b> |
| <b>6 规格</b> .....      | <b>7</b>  | <b>8.2 典型应用</b> .....       | <b>28</b> |
| 6.1 绝对最大额定值.....       | 7         | <b>8.3 电源相关建议</b> .....     | <b>30</b> |
| 6.2 ESD 等级.....        | 7         | <b>8.4 布局</b> .....         | <b>30</b> |
| 6.3 建议运行条件.....        | 7         | <b>9 器件和文档支持</b> .....      | <b>31</b> |
| 6.4 热性能信息.....         | 8         | 9.1 接收文档更新通知.....           | 31        |
| 6.5 电气特性.....          | 9         | 9.2 支持资源.....               | 31        |
| 6.6 时序要求.....          | 10        | 9.3 商标.....                 | 32        |
| 6.7 开关特性.....          | 11        | 9.4 静电放电警告.....             | 32        |
| 6.8 时序图.....           | 12        | 9.5 术语表.....                | 32        |
| 6.9 典型特性.....          | 13        | <b>10 修订历史记录</b> .....      | <b>32</b> |
| <b>7 详细说明</b> .....    | <b>16</b> | <b>11 机械、封装和可订购信息</b> ..... | <b>32</b> |
| 7.1 概述.....            | 16        |                             |           |

## 4 器件比较

图 4-1 展示了 TPS35-Q1 的器件命名规则。对于所有可能的输出类型、阈值电压选项、看门狗时间选项和输出断言延迟选项，请参阅节 7 或表 4-1 了解更多详细信息。有关其他选项的详细信息和可用性，请联系 TI 销售代码或访问 TI 的 [E2E 论坛](#)。

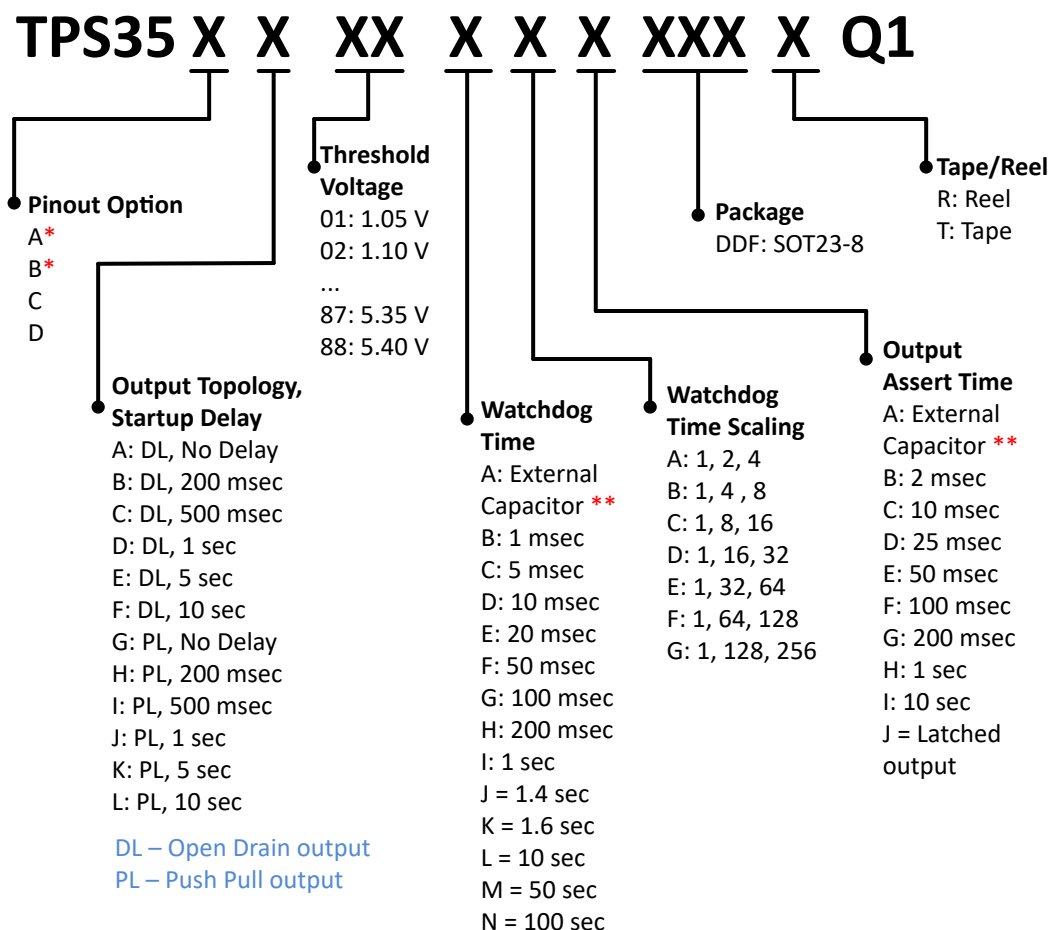
**表 4-1. 可用器件**

| 器件                                | 功能 <sup>(2)</sup> | 引脚排列 <sup>(3)</sup> | WD 超时 | 启动延迟  | 时间标度    | 输出脉冲  | 输出拓扑 | Vit-  |
|-----------------------------------|-------------------|---------------------|-------|-------|---------|-------|------|-------|
| TPS3435CAEBJDDFR <sup>(1)</sup>   | WD                | C                   | 20ms  | 0     | 1、4、8   | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CAGBJDDFRQ1 <sup>(1)</sup> | WD                | C                   | 100ms | 0     | 1、4、8   | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CBHAJDDFR <sup>(1)</sup>   | WD                | C                   | 200ms | 200ms | 1、2、4   | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CCGAJDDFR <sup>(1)</sup>   | WD                | C                   | 100ms | 500ms | 1、2、4   | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CECAJDDFRQ1 <sup>(1)</sup> | WD                | C                   | 5ms   | 5s    | 1、2、4   | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CGLEFDDFR <sup>(1)</sup>   | WD                | C                   | 10s   | 0     | 1、32、64 | 100ms | 推挽   | 不适用   |
| TPS3435CAKAGDDFR                  | WD                | C                   | 1.6s  | 0     | 1、2、4   | 200ms | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435AFACADDFRQ1                | WD                | A                   | 可调节   | 10s   | 1、8     | 可调节   | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CAKAGDDFRQ1                | WD                | C                   | 1.6s  | 0     | 1、2、4   | 200ms | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435CAIEGDDFR                  | WD                | C                   | 1s    | 0     | 1、32、64 | 200ms | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435JAJDSE <sup>(1)</sup>      | WD                | J                   | 1.4s  | 0     | 1、2     | 锁存    | 开漏   | 不适用   |
| TPS3435JFMAFDSE <sup>(1)</sup>    | WD                | J                   | 50s   | 10s   | 1、2     | 100ms | 开漏   | 不适用   |
| TPS35CA38GACDDFRQ1 <sup>(1)</sup> | WD + SVS          | C                   | 100ms | 0     | 1、2、4   | 10ms  | 开漏   | 2.9V  |
| TPS35DA40GCJDDFR <sup>(1)</sup>   | WD + SVS          | D                   | 100ms | 0     | 1、8、16  | 锁存    | 开漏   | 3V    |
| TPS35DA69GADDDFRQ1 <sup>(1)</sup> | WD + SVS          | D                   | 100ms | 0     | 1、2、4   | 25ms  | 开漏   | 4.45V |
| TPS35JE42IADDSE <sup>(1)</sup>    | WD + SVS          | J                   | 1s    | 20ms  | 1、2     | 25ms  | 开漏   | 3.1V  |
| TPS35AA17AGADDFR                  | WD + SVS          | A                   | 可调节   | 0     | 1、128   | 可调节   | 开漏   | 1.85V |
| TPS35JE35JADDSE                   | WD + SVS          | J                   | 1.4s  | 5s    | 1、2     | 25ms  | 开漏   | 2.75V |
| TPS35AA38AGADDFRQ1                | WD + SVS          | A                   | 可调节   | 0     | 1、128   | 可调节   | 开漏   | 2.9V  |
| TPS35CA43DACDDFRQ1                | WD + SVS          | C                   | 10ms  | 0     | 1、2、4   | 10ms  | 开漏   | 3.15V |
| TPS35CA38IAGDDFRQ1 <sup>(1)</sup> | WD + SVS          | C                   | 1s    | 0     | 1、2、4   | 200ms | 开漏   | 2.9V  |

(1) 产品预发布。请咨询德州仪器 (TI) 代表以了解供货情况。

(2) WD = 看门狗, SVS = 电压监控器

(3) 请参阅节 5, 了解引脚排列信息



\* Pinout option supports Start up Delay settings of “No Delay” and “10 sec” only.

\*\* Capacitor programmable time feature available with pinout options A & B. For fixed time and latched output features use pinout options C & D.

Refer ‘Mechanical, Packaging and Orderable Information’ section for list of released orderable. For any other orderable, contact local TI support.

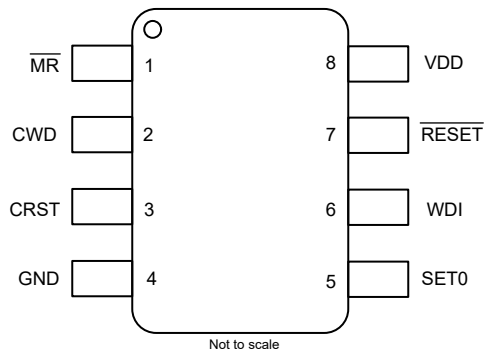
图 4-1. 器件命名规则

TPS35-Q1 属于引脚兼容的器件系列，提供了不同的功能集，详见表 4-2。

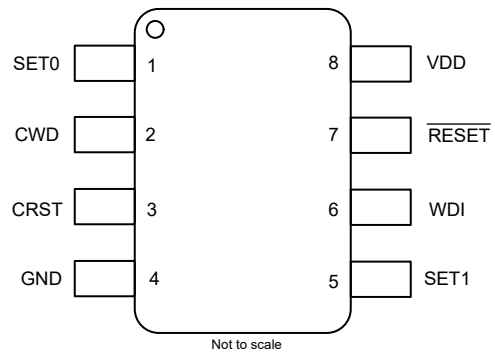
表 4-2. 引脚兼容的器件系列

| 器件         | 电压监控器 | 看门狗类型   |
|------------|-------|---------|
| TPS35-Q1   | 是     | Timeout |
| TPS36-Q1   | 是     | 窗口      |
| TPS3435-Q1 | 否     | Timeout |
| TPS3436-Q1 | 否     | 窗口      |

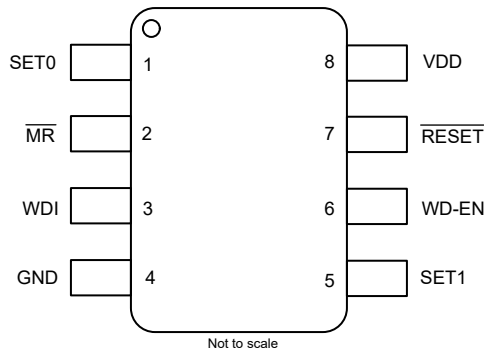
## 5 引脚配置和功能



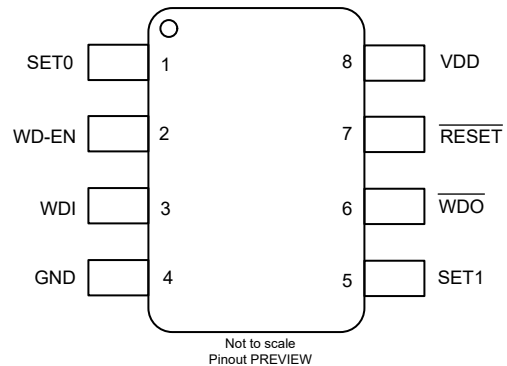
**图 5-1. 引脚配置选项 A**  
DDF 封装，8 引脚 SOT-23，  
TPS35-Q1 顶视图



**图 5-2. 引脚配置选项 B**  
DDF 封装，8 引脚 SOT-23，  
TPS35-Q1 顶视图



**图 5-3. 引脚配置选项 C**  
DDF 封装，8 引脚 SOT-23，  
TPS35-Q1 顶视图



**图 5-4. 引脚配置选项 D**  
DDF 封装，8 引脚 SOT-23，  
TPS35-Q1 顶视图

表 5-1. 引脚功能

| 引脚名称  | 引脚编号      |           |           |           | I/O | 说明                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         |
|-------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
|       | 引脚排列<br>A | 引脚排列<br>B | 引脚排列<br>C | 引脚排列<br>D |     |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| CRST  | 3         | 3         | —         | —         | I   | 可编程复位超时引脚。在该引脚和 GND 之间连接一个电容器来对复位超时周期进行编程。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.4</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                             |
| CWD   | 2         | 2         | —         | —         | I   | 可编程看门狗超时输入。通过在该引脚和接地端之间连接一个电容器来设置看门狗超时。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.2.1</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                              |
| GND   | 4         | 4         | 4         | 4         | —   | 接地引脚                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| MR    | 1         | —         | 2         | —         | I   | 手动复位引脚。该引脚上的逻辑低电平将置位 $\overline{\text{RESET}}$ 。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.3</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| RESET | 7         | 7         | 7         | 7         | O   | 复位输出。使用开漏输出时，使用上拉电阻将 $\overline{\text{RESET}}$ 连接到 VDD。当 VDD 引脚上的电压低于欠压阈值 ( $V_{\text{IT}}$ ) 或 MR 引脚被驱动为低电平时， $\overline{\text{RESET}}$ 将置位。对于不支持独立 $\overline{\text{WDO}}$ 引脚的引脚排列选项，也会因看门狗错误而将 $\overline{\text{RESET}}$ 置位。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.4</a> 。                                                                                                        |
| SET0  | 5         | 1         | 1         | 1         | I   | 逻辑输入。SET0、SET1 和 WD-EN 引脚选择看门狗计时器比例并启用/禁用看门狗；更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.2.4</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                        |
| SET1  | —         | 5         | 5         | 5         | I   | 逻辑输入。SET0、SET1 和 WD-EN 引脚选择看门狗计时器比例并启用/禁用看门狗；更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.2.4</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                        |
| VDD   | 8         | 8         | 8         | 8         | I   | 电源电压引脚。对于有噪声的系统，建议连接一个 0.1 $\mu\text{F}$ 的旁路电容器。                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| WD-EN | —         | —         | 6         | 2         | I   | 逻辑输入。逻辑高电平输入将启用看门狗监控功能。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.2.2</a> 。                                                                                                                                                                                                                                                                                                              |
| WDI   | 6         | 6         | 3         | 3         | I   | 看门狗输入。为了使 $\overline{\text{RESET}}/\overline{\text{WDO}}$ 不置位，在超时到期之前，必须在该引脚上出现下降转换（边沿）。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.2</a> 。                                                                                                                                                                                                                                               |
| WDO   | —         | —         | —         | 6         | O   | 看门狗输出。使用开漏输出时，使用上拉电阻将 $\overline{\text{WDO}}$ 连接到 VDD。当发生看门狗错误时， $\overline{\text{WDO}}$ 将置位。仅当 $\overline{\text{RESET}}$ 为高电平时， $\overline{\text{WDO}}$ 才置位。当发生看门狗错误时， $\overline{\text{WDO}}$ 会在设定的 $\overline{\text{RESET}}$ 超时延迟 ( $t_{\text{D}}$ ) 时间内置位。当 $\overline{\text{RESET}}$ 置位时， $\overline{\text{WDO}}$ 取消置位并且看门狗功能被禁用。更多详细信息，请参阅 <a href="#">节 7.3.4</a> 。 |

## 6 规格

### 6.1 绝对最大额定值

在自然通风条件下的工作温度范围内测得 (除非另有说明) <sup>(1)</sup>

|                   |                                                                                                                                                           | 最小值  | 最大值                                 | 单位 |
|-------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------|-------------------------------------|----|
| 电压                | VDD                                                                                                                                                       | -0.3 | 6.5                                 | V  |
| 电压                | C <sub>WD</sub> 、C <sub>RST</sub> 、WD - EN、SETx、WDI、 $\overline{\text{MR}}$ <sup>(2)</sup> 、 $\overline{\text{RESET}}$ (推挽)、 $\overline{\text{WDO}}$ (推挽) | -0.3 | V <sub>DD</sub> +0.3 <sup>(3)</sup> | V  |
|                   | $\overline{\text{RESET}}$ (开漏)、 $\overline{\text{WDO}}$ (开漏)                                                                                              | -0.3 | 6.5                                 |    |
| 电流                | $\overline{\text{RESET}}$ 、 $\overline{\text{WDO}}$ 引脚                                                                                                    | -20  | 20                                  | mA |
| 温度 <sup>(4)</sup> | 工作环境温度, T <sub>A</sub>                                                                                                                                    | -40  | 125                                 | °C |
| 温度                | 贮存温度, T <sub>stg</sub>                                                                                                                                    | -65  | 150                                 |    |

- (1) 超出绝对最大额定值下列出的应力可能会对器件造成永久性损坏。这些仅为应力等级,并不意味着器件在这些条件下以及在建议运行条件以外的任何其他条件下能够正常运行。长时间处于绝对最大额定条件下可能会影响器件的可靠性。
- (2) 如果驱动  $\overline{\text{MR}}$  的逻辑信号小于 V<sub>DD</sub>, 则会有额外的电流流入 V<sub>DD</sub>, 并从  $\overline{\text{MR}}$  流出。
- (3) 绝对最大额定值为 (V<sub>DD</sub> + 0.3)V 或 6.5V (以较小者为准)
- (4) 由于该器件的耗散功率较低, 因此假设 T<sub>J</sub> = T<sub>A</sub>。

### 6.2 ESD 等级

|                    |      |                                                 | 值     | 单位 |
|--------------------|------|-------------------------------------------------|-------|----|
| V <sub>(ESD)</sub> | 静电放电 | 人体放电模型 (HBM), 符合 AEC Q100-002 标准 <sup>(1)</sup> | ±2000 | V  |
|                    |      | 充电器件模型 (CDM), 符合 AEC Q100-011 标准                | ±750  |    |

- (1) AEC Q100-002 指示应当按照 ANSI/ESDA/JEDEC JS-001 规范执行 HBM 应力测试。

### 6.3 建议运行条件

在自然通风条件下的工作温度范围内测得 (除非另有说明)

|                  |                                                                                            | 最小值 | 标称值 | 最大值  | 单位 |
|------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------|-----|-----|------|----|
| 电压               | VDD (低电平有效输出)                                                                              | 0.9 |     | 6    | V  |
|                  | C <sub>WD</sub> 、C <sub>RST</sub> 、WD - EN、SETx、WDI、 $\overline{\text{MR}}$ <sup>(1)</sup> | 0   |     | VDD  |    |
|                  | $\overline{\text{RESET}}$ (开漏)、 $\overline{\text{WDO}}$ (开漏)                               | 0   |     | 6    |    |
|                  | $\overline{\text{RESET}}$ (开漏)、 $\overline{\text{WDO}}$ (推挽)                               | 0   |     | VDD  |    |
| 电流               | $\overline{\text{RESET}}$ $\overline{\text{WDO}}$ 引脚电流                                     | -5  |     | 5    | mA |
| C <sub>RST</sub> | C <sub>RST</sub> 引脚电容范围                                                                    | 1.5 |     | 1800 | nF |
| C <sub>WD</sub>  | C <sub>WD</sub> 引脚电容范围                                                                     | 1.5 |     | 1000 | nF |
| T <sub>A</sub>   | 工作环境温度                                                                                     | -40 |     | 125  | °C |

- (1) 如果驱动  $\overline{\text{MR}}$  的逻辑信号小于 V<sub>DD</sub>, 则会有额外的电流流入 V<sub>DD</sub>, 并从  $\overline{\text{MR}}$  流出。V<sub>MR</sub> 不应高于 V<sub>DD</sub>。

## 6.4 热性能信息

| 热指标 <sup>(1)</sup>   |                | TPS35-Q1      | 单位   |
|----------------------|----------------|---------------|------|
|                      |                | DDF (SOT23-8) |      |
|                      |                | 8 引脚          |      |
| $R_{\theta JA}$      | 结至环境热阻         | 175.3         | °C/W |
| $R_{\theta JC(top)}$ | 结至外壳 ( 顶部 ) 热阻 | 94.7          | °C/W |
| $R_{\theta JB}$      | 结至电路板热阻        | 92.4          | °C/W |
| $\Psi_{JT}$          | 结至顶部特征参数       | 8.4           | °C/W |
| $\Psi_{JB}$          | 结至电路板特征参数      | 91.9          | °C/W |
| $R_{\theta JC(bot)}$ | 结至外壳 ( 底部 ) 热阻 | 不适用           | °C/W |

(1) 有关新旧热指标的更多信息，请参阅[半导体和 IC 封装热指标](#)应用报告。

## 6.5 电气特性

$1.04\text{V} \leq V_{DD} \leq 6\text{V}$ ,  $\overline{\text{MR}} = \text{开路}$ ,  $\overline{\text{RESET}}$  上拉电阻器 ( $R_{\text{pull-up}} = 100\text{k}\Omega$  至  $V_{DD}$ ,  $\overline{\text{WDO}}$  上拉电阻器 ( $R_{\text{pull-up}} = 100\text{k}\Omega$  至  $V_{DD}$ , 输出负载 ( $C_{\text{LOAD}} = 10\text{pF}$ , 在自然通风条件下的工作温度范围  $-40^\circ\text{C}$  至  $125^\circ\text{C}$  (除非另有说明)。  $V_{DD}$  斜坡速率  $\leq 1\text{V}/\mu\text{s}$ 。典型值为  $T_A = 25^\circ\text{C}$  条件下的值

| 参数                    |                                            | 测试条件                                                                                         |                               | 最小值                | 典型值  | 最大值 | 单位 |
|-----------------------|--------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------|--------------------|------|-----|----|
| 常用参数                  |                                            |                                                                                              |                               |                    |      |     |    |
| V <sub>DD</sub>       | 输入电源电压                                     | 低电平有效输出                                                                                      |                               | 1.04               |      | 6   | V  |
| V <sub>IT-</sub>      | 负向输入阈值精度 <sup>(1)</sup>                    | V <sub>IT-</sub> = 1.05V 至 1.95V                                                             |                               | -1.4               | ±0.5 | 1.4 | %  |
|                       |                                            | V <sub>IT-</sub> = 2.0V 至 5.4V                                                               |                               | -1.2               | ±0.5 | 1.2 |    |
| V <sub>HYS</sub>      | 迟滞 V <sub>IT-</sub> 引脚                     | V <sub>IT-</sub> = 1.05V 至 5.4V                                                              |                               | 3                  | 5    | 7   | %  |
| I <sub>DD</sub>       | 流入 VDD 引脚的电源电流 <sup>(2)</sup>              | V <sub>DD</sub> = 2V<br>V <sub>IT-</sub> = 1.05V 至 1.9V                                      | T <sub>A</sub> = -40°C 至 85°C |                    | 0.25 | 0.8 | μA |
|                       |                                            |                                                                                              |                               |                    | 0.25 | 3   |    |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 6V<br>V <sub>IT-</sub> = 1.05V 至 5.4V                                      | T <sub>A</sub> = -40°C 至 85°C |                    | 0.25 | 0.8 |    |
|                       |                                            |                                                                                              |                               |                    | 0.25 | 3   |    |
| V <sub>IL</sub>       | 低电平输入电压 WD - EN、WDI、SETx、MR <sup>(2)</sup> |                                                                                              |                               | 0.3V <sub>DD</sub> |      |     | V  |
| V <sub>IH</sub>       | 高电平输入电压 WD - EN、WDI、SETx、MR <sup>(2)</sup> |                                                                                              |                               | 0.7V <sub>DD</sub> |      |     | V  |
| R <sub>MR</sub>       | 手动复位内部上拉电阻                                 |                                                                                              |                               | 100                |      |     | kΩ |
| RESET/WDO ( 开漏低电平有效 ) |                                            |                                                                                              |                               |                    |      |     |    |
| V <sub>OL</sub>       | 低电平输出电压                                    | V <sub>DD</sub> = 1.5V , 1.55V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 3.35V<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 500μA  |                               |                    |      | 300 | mV |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 3.3V , 3.4V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 5.4V<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 2mA      |                               |                    |      | 300 | mV |
| I <sub>Ikg(OD)</sub>  | 开漏输出漏电流                                    | V <sub>DD</sub> = V <sub>PULLUP</sub> = 6V<br>T <sub>A</sub> = -40°C 至 85°C                  |                               |                    | 10   | 30  | nA |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = V <sub>PULLUP</sub> = 6V                                                   |                               |                    | 10   | 120 | nA |
| RESET/WDO ( 推挽低电平有效 ) |                                            |                                                                                              |                               |                    |      |     |    |
| V <sub>POR</sub>      | 上电复位电压 <sup>(3)</sup>                      | V <sub>OL(max)</sub> = 300mV<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 15μA                                |                               |                    |      | 900 | mV |
| V <sub>OL</sub>       | 低电平输出电压                                    | V <sub>DD</sub> = 0.9V , 1.05V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 1.5V<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 15μA    |                               |                    |      | 300 | mV |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 1.5V , 1.55V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 3.35V<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 500μA  |                               |                    |      | 300 |    |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 3.3V , 3.4V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 5.4V<br>I <sub>OUT(Sink)</sub> = 2mA      |                               |                    |      | 300 |    |
| V <sub>OH</sub>       | 高电平输出电压                                    | V <sub>DD</sub> = 1.8V , 1.05V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 1.4V<br>I <sub>OUT(Source)</sub> = 500μA |                               | 0.8V <sub>DD</sub> |      |     | V  |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 3.3V , 1.45V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 3.0V<br>I <sub>OUT(Source)</sub> = 500μA |                               | 0.8V <sub>DD</sub> |      |     |    |
|                       |                                            | V <sub>DD</sub> = 6V , 3.05V ≤ V <sub>IT-</sub> ≤ 5.4V<br>I <sub>OUT(Source)</sub> = 2mA     |                               | 0.8V <sub>DD</sub> |      |     |    |

(1)  $V_{IT-}$  阈值电压范围为  $1.05\text{V}$  至  $5.4\text{V}$ , 步长为  $50\text{mV}$ 。

(2) 如果驱动  $\overline{\text{MR}}$  的逻辑信号小于  $V_{DD}$ , 则会有额外的电流流入  $V_{DD}$ , 并从  $\overline{\text{MR}}$  流出。

(3)  $V_{POR}$  是受控输出状态下的最小  $V_{DD}$  电压电平

## 6.6 时序要求

1.04V ≤ V<sub>DD</sub> ≤ 6V,  $\overline{\text{MR}}$  = 开路,  $\overline{\text{RESET}}$  上拉电阻器 (R<sub>pull-up</sub>) = 100kΩ 至 V<sub>DD</sub>,  $\overline{\text{WDO}}$  上拉电阻器 (R<sub>pull-up</sub>) = 100kΩ 至 V<sub>DD</sub>, 输出 RESET/WDO 负载 (C<sub>LOAD</sub>) = 10pF, 在自然通风条件下的工作温度范围 -40℃ 至 125℃ (除非另有说明)。V<sub>DD</sub> 斜坡速率 ≤ 1V/μs。典型值为 T<sub>A</sub> = 25℃ 条件下的值

| 参数                   | 测试条件                                   | 最小值                                   | 典型值  | 最大值 | 单位   |
|----------------------|----------------------------------------|---------------------------------------|------|-----|------|
| t <sub>GL_VIT-</sub> | 抗干扰能力 V <sub>IT-</sub>                 | 5% V <sub>IT-</sub> 过驱 <sup>(1)</sup> | 15   |     | μs   |
| t <sub>MR_PW</sub>   | 使复位置位的 $\overline{\text{MR}}$ 引脚脉冲持续时间 |                                       | 100  |     | ns   |
| t <sub>P-WD</sub>    | 开始下一帧的 WDI 脉冲持续时间 <sup>(2)</sup>       | V <sub>DD</sub> > V <sub>IT-</sub>    | 500  |     | ns   |
| t <sub>HD-WDEN</sub> | 启用或禁用 WD 操作的 WD-EN 保持时间 <sup>(2)</sup> | V <sub>DD</sub> > V <sub>IT-</sub>    | 200  |     | μs   |
| t <sub>HD-SETx</sub> | 更改 WD 计时器设置的 SETx 保持时间 <sup>(2)</sup>  | V <sub>DD</sub> > V <sub>IT-</sub>    | 150  |     | μs   |
| t <sub>WD</sub>      | 看门狗超时周期                                | 可订购器件选项 TPS35xxxB                     | 0.8  | 1   | 1.2  |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxC                     | 4    | 5   | 6    |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxD                     | 9    | 10  | 11   |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxE                     | 18   | 20  | 22   |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxF                     | 45   | 50  | 55   |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxG                     | 90   | 100 | 110  |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxH                     | 180  | 200 | 220  |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxI                     | 0.9  | 1   | 1.1  |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxJ                     | 1.26 | 1.4 | 1.54 |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxK                     | 1.44 | 1.6 | 1.76 |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxL                     | 9    | 10  | 11   |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxM                     | 45   | 50  | 55   |
|                      |                                        | 可订购器件选项 TPS35xxxN                     | 90   | 100 | 110  |

(1) Overdrive % = [(V<sub>DD</sub>/V<sub>IT-</sub>) - 1] × 100%

(2) 未经生产测试

## 6.7 开关特性

$1.04\text{V} \leq V_{DD} \leq 6\text{V}$ ,  $\overline{\text{MR}} = \text{开路}$ ,  $\overline{\text{RESET}}$  上拉电阻器 ( $R_{\text{pull-up}}$ ) =  $100\text{k}\Omega$  至  $V_{DD}$ ,  $\overline{\text{WDO}}$  上拉电阻器 ( $R_{\text{pull-up}}$ ) =  $100\text{k}\Omega$  至  $V_{DD}$ , 输出  $\overline{\text{RESET}}/\overline{\text{WDO}}$  负载 ( $C_{\text{LOAD}}$ ) =  $10\text{pF}$ , 在自然通风条件下的工作温度范围  $-40^{\circ}\text{C}$  至  $125^{\circ}\text{C}$  (除非另有说明)。  $V_{DD}$  斜坡速率  $\leq 1\text{V}/\mu\text{s}$ 。典型值为  $T_A = 25^{\circ}\text{C}$  条件下的值

| 参数                   |                                         | 测试条件                                                                                                           | 最小值  | 典型值            | 最大值  | 单位            |
|----------------------|-----------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------|----------------|------|---------------|
| $t_{\text{STRT}}$    | 启动延迟 <sup>(2)</sup>                     |                                                                                                                |      |                | 500  | $\mu\text{s}$ |
| $t_{\text{P\_HL}}$   | $V_{DD}$ 降至 $V_{\text{IT-}}$ 以下时的复位检测延迟 | $V_{DD} : (V_{\text{IT+}} + 10\%) \text{ 至 } (V_{\text{IT-}} - 10\%)^{(1)}$                                    |      | 30             | 50   | $\mu\text{s}$ |
| $t_{\text{SD}}$      | 看门狗启动延迟                                 | 可订购器件型号 TPS35xA、TPS35xG                                                                                        |      | 0              |      | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xB、TPS35xH                                                                                        | 180  | 200            | 220  |               |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xC、TPS35xI                                                                                        | 450  | 500            | 550  |               |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xD、TPS35xJ                                                                                        | 0.9  | 1              | 1.1  | s             |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xE、TPS35xK                                                                                        | 4.5  | 5              | 5.5  |               |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xF、TPS35xL                                                                                        | 9    | 10             | 11   |               |
| $t_{\text{D}}$       | 复位延时时间 <sup>(3)</sup>                   | 可订购器件型号 TPS35xxxxxB                                                                                            | 1.6  | 2              | 2.4  | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxC                                                                                            | 9    | 10             | 11   | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxD                                                                                            | 22.5 | 25             | 27.5 | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxE                                                                                            | 45   | 50             | 55   | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxF                                                                                            | 90   | 100            | 110  | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxG                                                                                            | 180  | 200            | 220  | ms            |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxH                                                                                            | 0.9  | 1              | 1.1  | s             |
|                      |                                         | 可订购器件型号 TPS35xxxxxI                                                                                            | 9    | 10             | 11   | s             |
| $t_{\text{WDO}}$     | 看门狗超时延迟                                 |                                                                                                                |      | $t_{\text{D}}$ |      | s             |
| $t_{\text{MR\_RES}}$ | 从 $\overline{\text{MR}}$ 低电平到复位置位的传播延迟  | $V_{DD} \geq V_{\text{IT-}} + 0.2\text{V}$ ,<br>$\overline{\text{MR}} = V_{\text{MR\_H}}$ 至 $V_{\text{MR\_L}}$ |      | 100            |      | ns            |
| $t_{\text{MR\_ID}}$  | 从 $\overline{\text{MR}}$ 释放到复位取消置位的延迟   | $V_{DD} = 3.3\text{V}$ ,<br>$\overline{\text{MR}} = V_{\text{MR\_L}}$ 至 $V_{\text{MR\_H}}$                     |      | $t_{\text{D}}$ |      | s             |

- (1) 从阈值跳变点 ( $V_{\text{IT-}}$ ) 到复位置位的  $t_{\text{P\_HL}}$  测量值。  $V_{\text{IT+}} = V_{\text{IT-}} + V_{\text{HYS}}$   
(2) 根据设计参数确定。当  $V_{DD}$  从小于指定的最小  $V_{DD}$  开始, 然后超过  $V_{\text{IT+}}$  时, 复位在启动延迟 ( $t_{\text{STRT}}$ ) +  $t_{\text{D}}$  延迟后取消置位。  
(3)  $V_{DD}$  电压从 ( $V_{\text{IT-}} - 10\%$ ) 转换到 ( $V_{\text{IT-}} + 10\%$ )

## 6.8 时序图

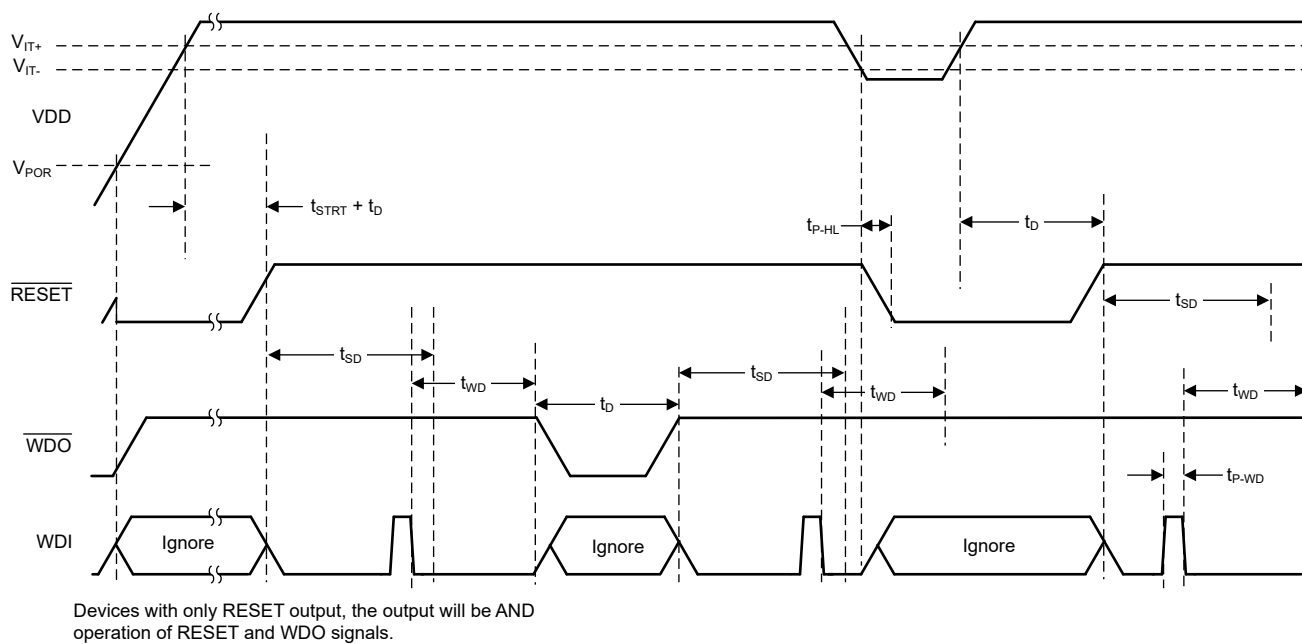


图 6-1. 功能时序图

## 6.9 典型特性

所有曲线均在  $T_A = 25^\circ\text{C}$  时取得 ( 除非另有说明 )

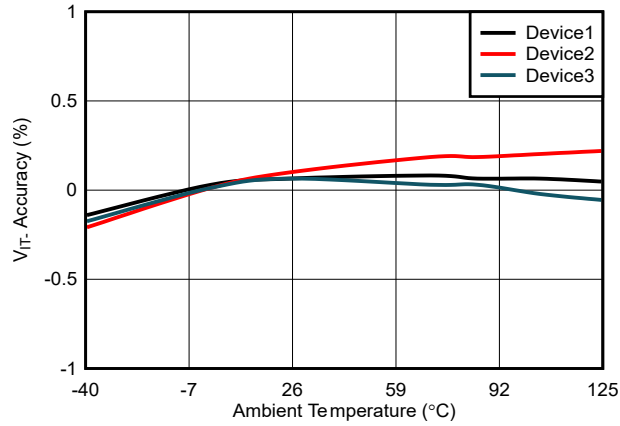


图 6-2.  $V_{IT}$  精度与温度间的关系

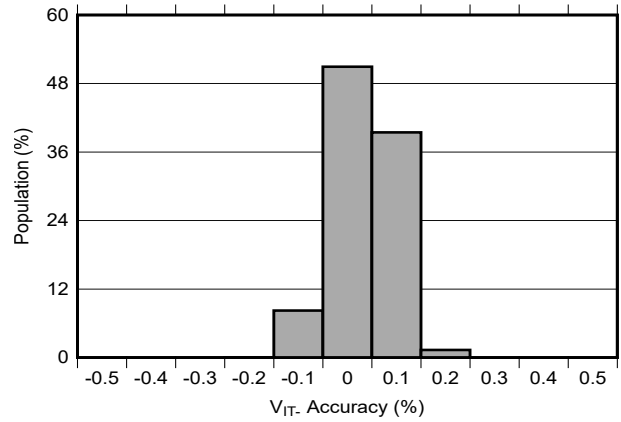


图 6-3.  $V_{IT}$  精度直方图

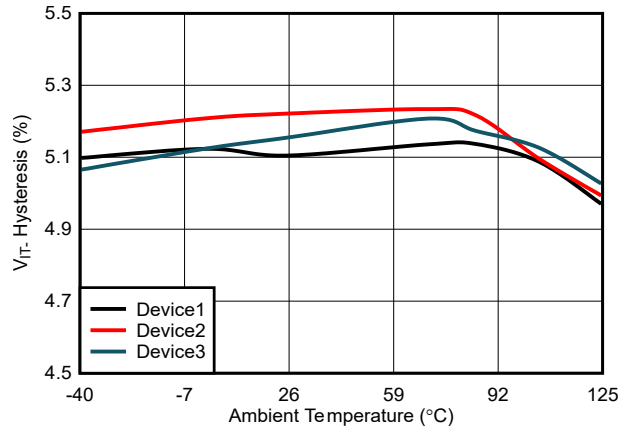


图 6-4.  $V_{IT}$  迟滞与温度间的关系

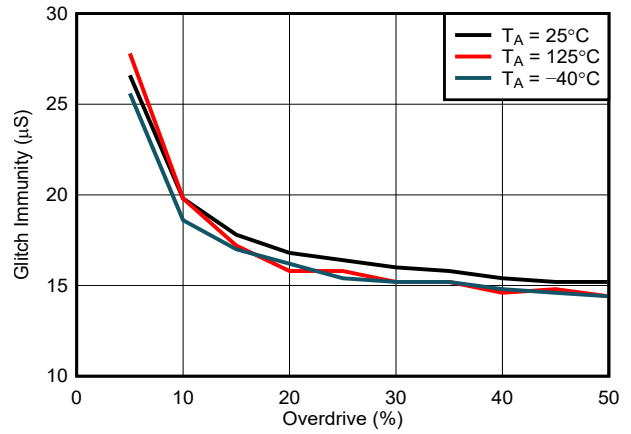


图 6-5. 电源抗干扰能力与过驱间的关系

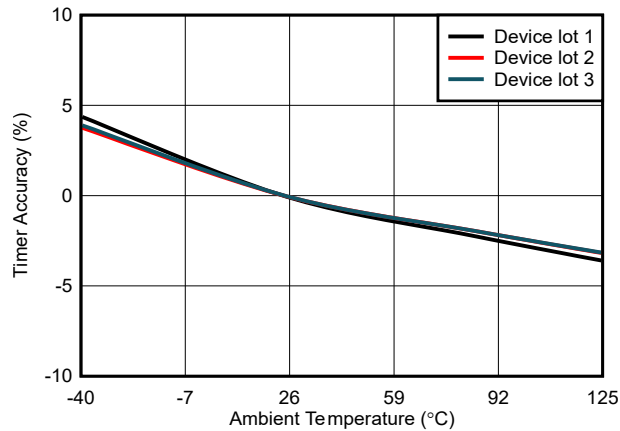


图 6-6. 计时器精度与温度间的关系

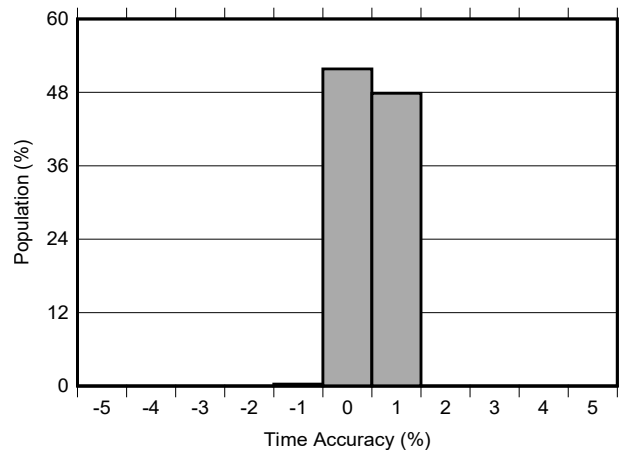


图 6-7. 计时器精度直方图

## 6.9 典型特性 (续)

所有曲线均在  $T_A = 25^\circ\text{C}$  时取得 (除非另有说明)

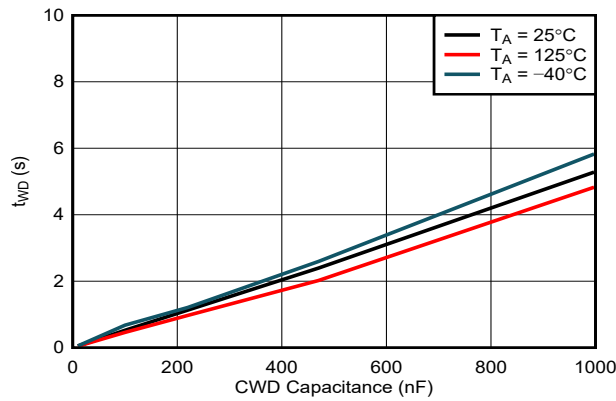


图 6-8.  $t_{WD}$  与电容间的关系

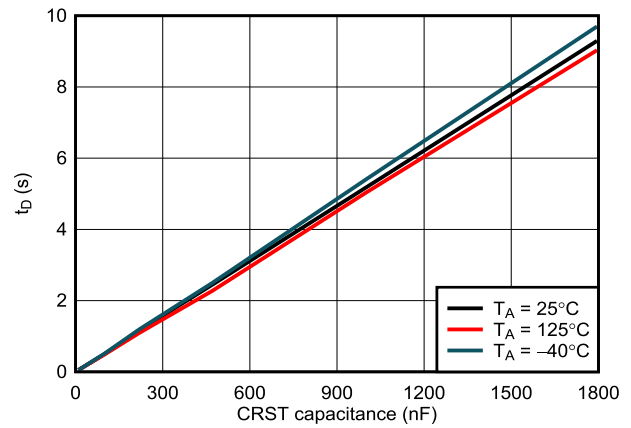


图 6-9.  $t_D$  与电容间的关系

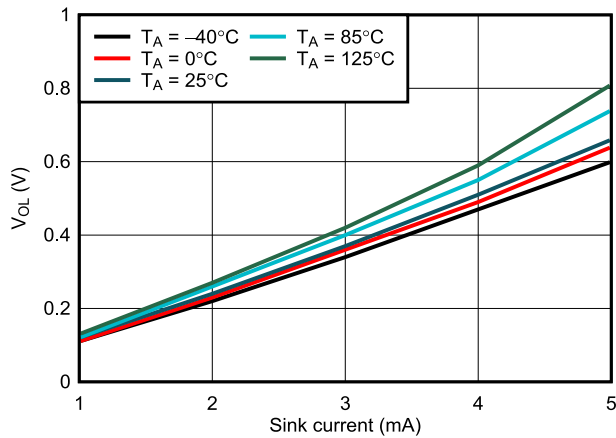


图 6-10. RESET  $V_{OL}$  与  $I_{sink}$  间的关系,  $V_{DD} = 1.5\text{V}$

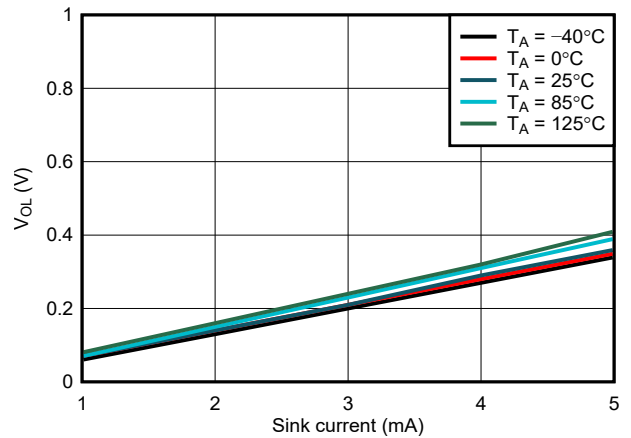


图 6-11. WDO  $V_{OL}$  与  $I_{sink}$  间的关系,  $V_{DD} = 1.5\text{V}$

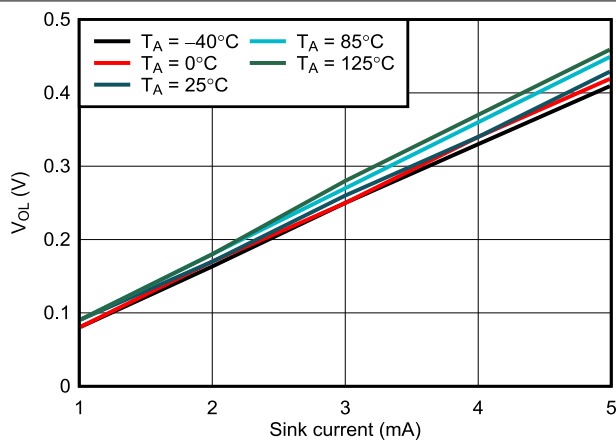


图 6-12. RESET  $V_{OL}$  与  $I_{sink}$  间的关系,  $V_{DD} = 3.3\text{V}$

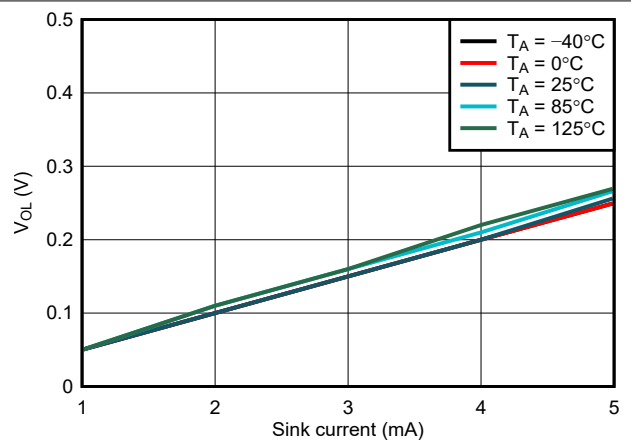


图 6-13. WDO  $V_{OL}$  与  $I_{sink}$  间的关系,  $V_{DD} = 3.3\text{V}$

## 6.9 典型特性 (续)

所有曲线均在  $T_A = 25^\circ\text{C}$  时取得 (除非另有说明)

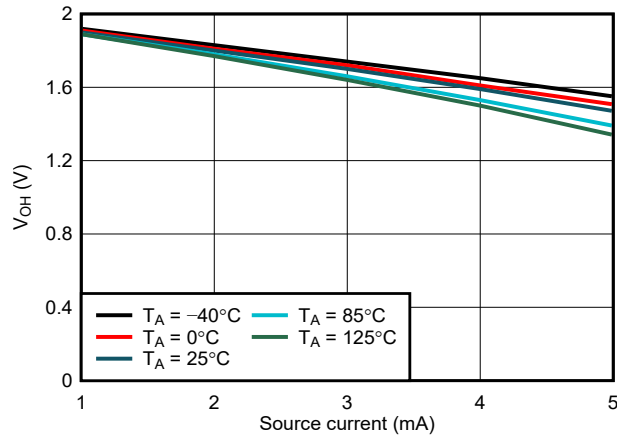


图 6-14. RESET  $V_{OH}$  与  $I_{source}$  间的关系,  $V_{DD} = 2.0V$

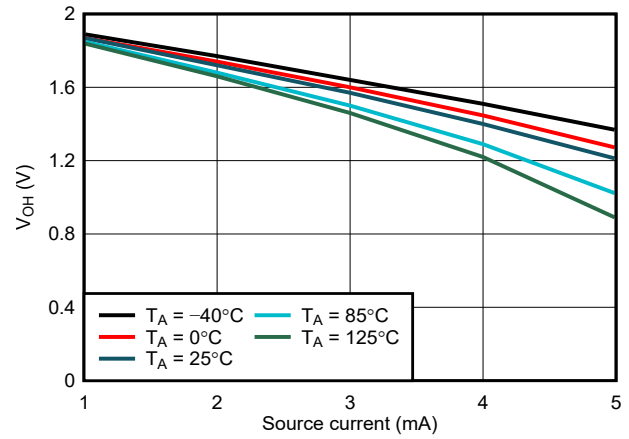


图 6-15. WDO  $V_{OH}$  与  $I_{source}$  间的关系,  $V_{DD} = 2.0V$

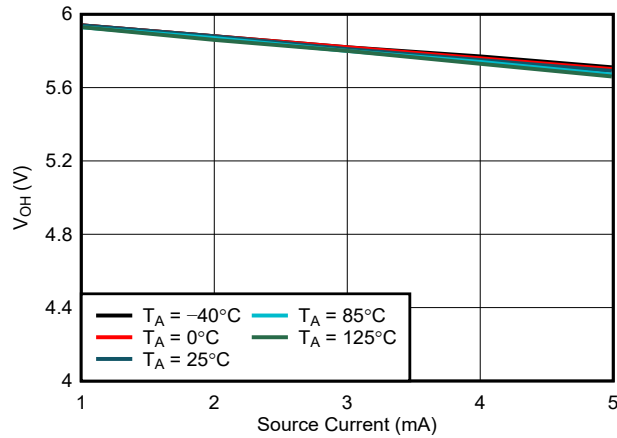


图 6-16. RESET  $V_{OH}$  与  $I_{source}$  间的关系,  $V_{DD} = 6.0V$

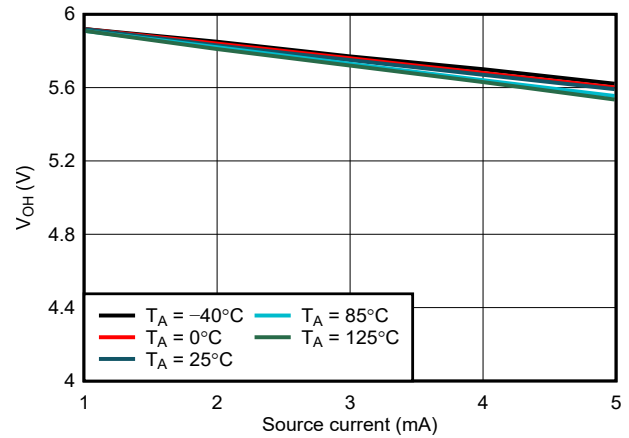


图 6-17. WDO  $V_{OH}$  与  $I_{source}$  间的关系,  $V_{DD} = 6.0V$

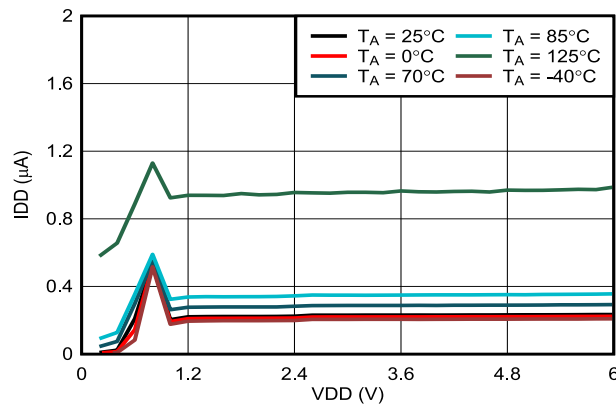


图 6-18. 电源电流与电源电压间的关系

## 7 详细说明

### 7.1 概述

TPS35-Q1 是一款高精度欠压监控器，集成了 超时看门狗计时器器件。该器件系列采用紧凑的 8 引脚 SOT23 封装，支持与看门狗运行相关的多种功能。这些器件可采用 4 种不同的引脚排列配置。每种引脚排列提供不同的功能，可满足各种应用要求。该器件系列适用于 AEC-Q100 应用。

### 7.2 功能方框图

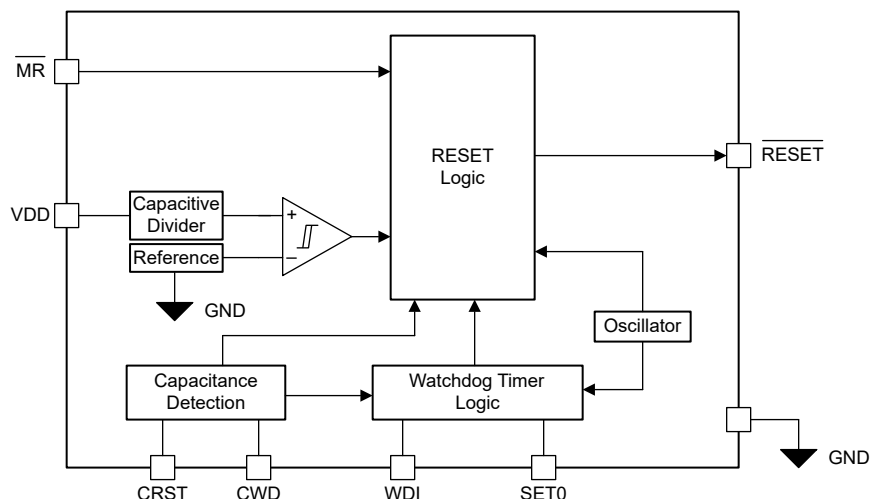


图 7-1. 引脚排列选项 A

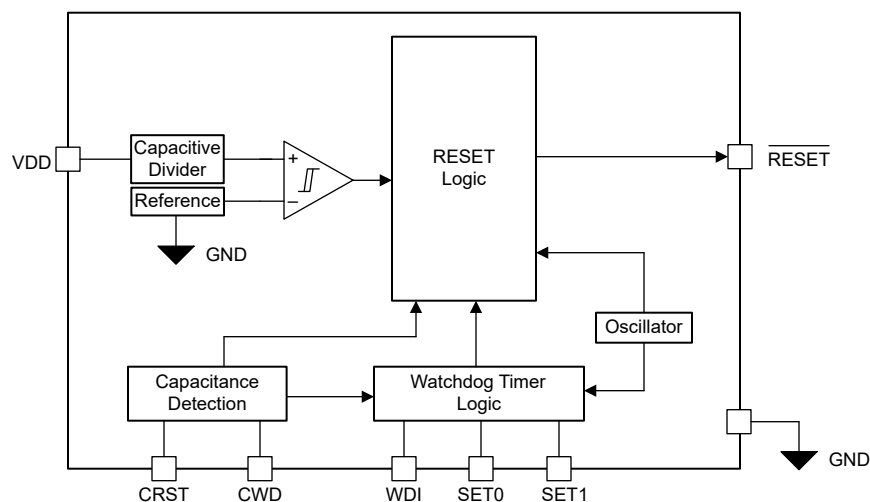


图 7-2. 引脚排列选项 B

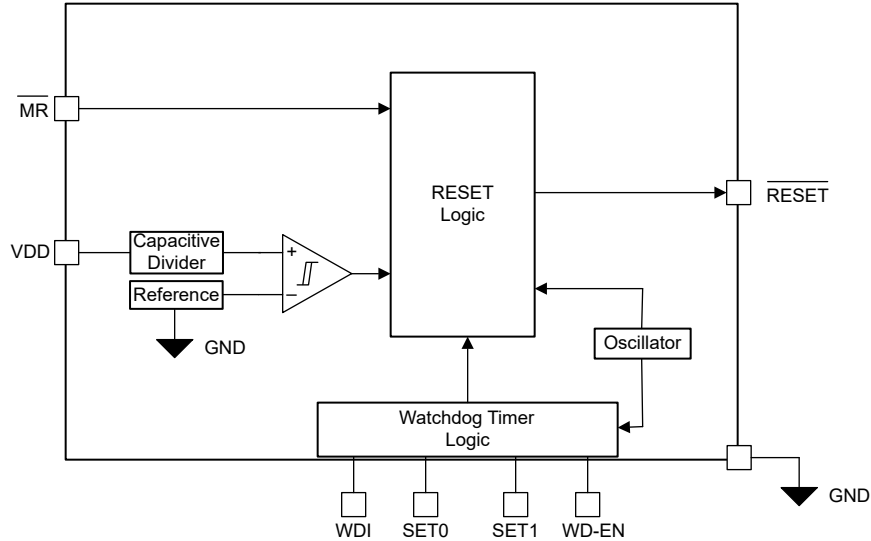


图 7-3. 引脚排列选项 C

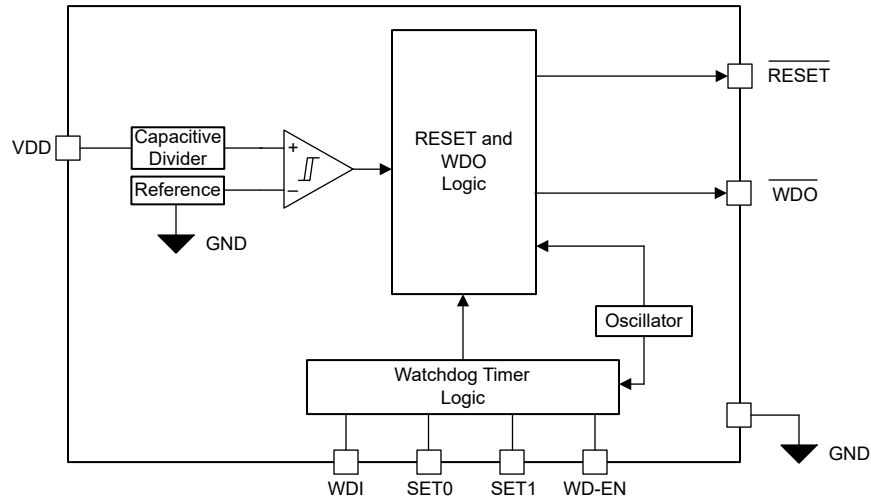


图 7-4. 引脚排列选项 D

## 7.3 特性说明

### 7.3.1 电压监控器

TPS35-Q1 以极低的静态电流提供高精度的欠压监控器功能。电压监控器功能始终处于激活状态。该器件从  $V_{DD} < V_{POR}$  上电后，当  $V_{DD}$  大于  $V_{POR}$  时，RESET 和 WDO 输出被主动驱动。当  $V_{DD}$  电压大于 1.04V 时，该器件开始监控电源电平。在  $V_{DD} > V_{IT+}$  ( $V_{IT-} + V_{HYS}$ ) 之后，该器件会使 RESET 引脚置为有效持续  $t_{STRT} + t_D$ 。请参阅节 7.3.4，了解  $t_D$  值的计算。对于基于电容器的  $t_D$  延迟选项，如果 CRST 引脚断开，RESET 将置为有效持续  $t_{STRT} + 2ms$ 。

器件引脚排列选项 A 至 C 仅提供 RESET 输出。在这些器件中，来自监控器的内部 RESET 输出和来自看门狗计时器的 WDO 输出进行“与”运算来驱动外部 RESET 输出。

监控器提供宽范围的固定监控阈值 ( $V_{IT-}$ )，其范围为 1.05V 至 5.40V，步长为 50mV。当  $V_{DD}$  信号降至  $V_{IT-}$  阈值以下时，该器件会使 RESET 输出置位。该器件为电压监控提供了迟滞功能。这样可确保电源在 RESET 输出置为无效之前恢复到监控阈值以上。TPS35-Q1 的典型电压迟滞 ( $V_{HYS}$ ) 为 5%。除了电压迟滞之外，在电源电压升至  $V_{IT+}$  以上后，该器件会在  $t_D$  持续时间内使 RESET 输出保持置位。如果  $V_{DD}$  信号从电压  $< V_{POR}$  时开始斜升，则

RESET 输出置位持续时间会从  $t_D$  变为  $t_{STRT} + t_D$ 。 $t_D$  持续时间可通过外部电容器进行编程，或使用器件提供的固定时间选项。

图 7-5 展示了电压监控器的典型时序行为以及 RESET 输出。电压监控器监控输出具有比看门狗功能更高的优先级。如果器件电压监控器输出被置为有效，则看门狗功能将被禁用，包括 WDO 置为有效控制。仅当电源稳定且  $t_D$  持续时间结束后，该器件才会恢复看门狗相关功能。

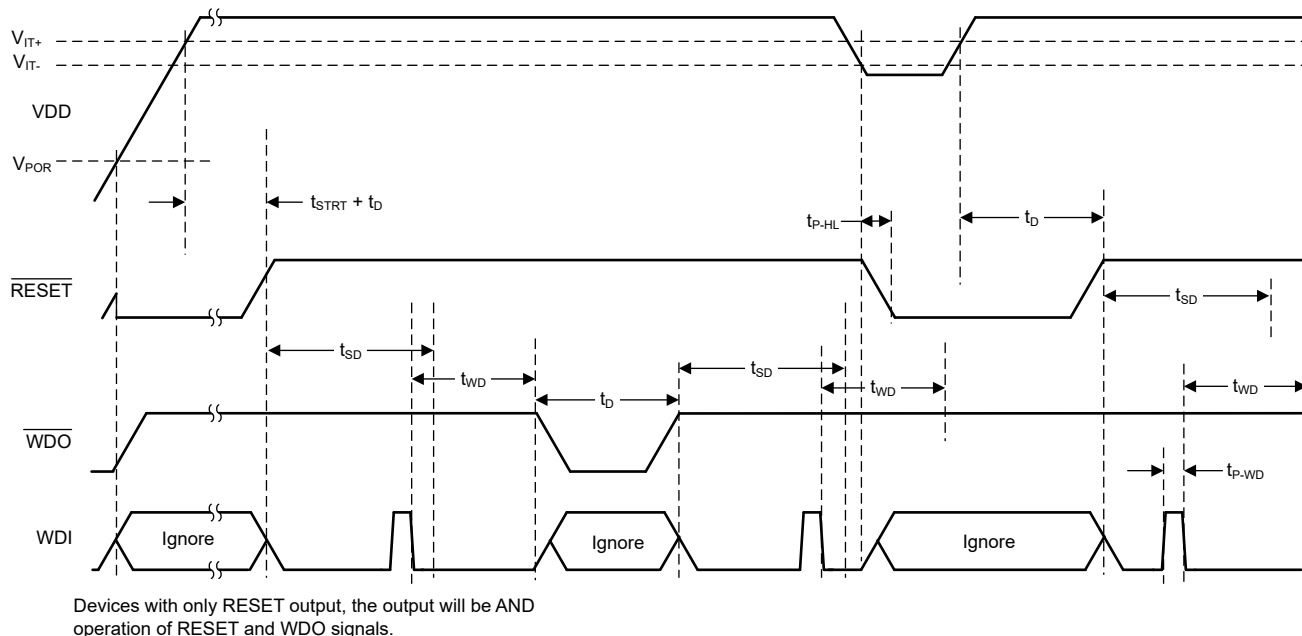


图 7-5. 电压监控器时序图

### 7.3.2 超时看门狗计时器

TPS35-Q1 提供高精度超时看门狗计时器监控功能。该器件提供多个引脚排列选项 (A 到 D)，这些引脚排列支持多种功能，满足各种应用不断扩展的需求。确保选择正确的引脚排列以满足应用需求。

当 VDD 电压高于  $V_{IT-} + V_{HYS}$  时，超时看门狗将激活，并在  $t_D$  时间后将 RESET 取消置位。只要  $VDD > V_{IT-}$  且看门狗已启用，看门狗便会保持激活状态。TPS35-Q1 系列提供各种启动延时时间选项，以确保主机有足够的时间完成引导操作。请参阅 [节 7.3.2.3](#) 以了解更多详细信息。

超时看门狗计时器可监控 WDI 引脚在  $t_{WD}$  时间周期定义的时间帧内是否有下降沿。请参阅 [节 7.3.2.1](#) 一节以获取应用所需的相关  $t_{WD}$  值。在  $t_{WD}$  持续时间内检测到 WDI 引脚上的有效下降沿时，计时器值将复位。在  $t_{WD}$  时间内未检测到有效的 WDI 转换时，该器件会为引脚排列选项 A、B 和 C 置位 RESET 输出，或为引脚排列选项 A 置位 WDO 输出。RESET 或 WDO 在  $t_D$  时间内保持置位。请参阅 [节 7.3.4](#) 以获取应用所需的相关  $t_D$  值。

图 7-6 展示了超时看门狗计时器的基本运行情况。TPS35-Q1 看门狗功能支持多种特性。以下各小节将进行详细介绍。

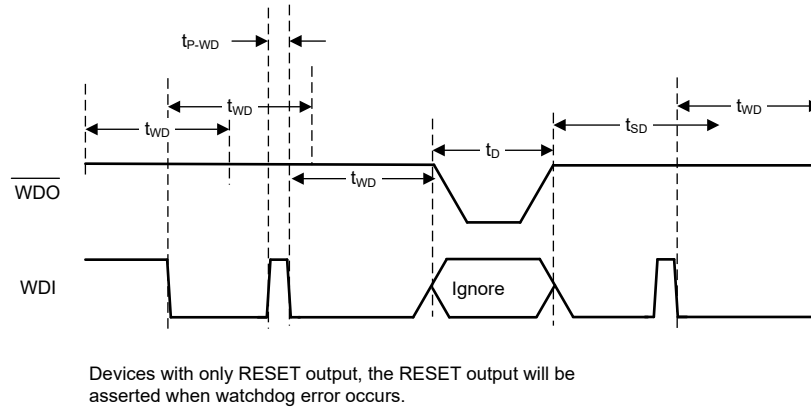


图 7-6. 超时看门狗计时器运行情况

### 7.3.2.1 $t_{WD}$ 计时器

TPS35-Q1 的  $t_{WD}$  计时器可通过 CWD 引脚和 GND 引脚之间连接的外部电容器进行设置。通过引脚排列选项 A 或 B 可获得该功能。如果应用的空间受限或所需的计时器值应满足提供的计时器选项，当使用引脚排列选项 C 或 D 时，可以让此类应用受益。TPS35-Q1 提供从 1ms 到 100s 的多种固定计时器选项。

TPS35-Q1 使用基于电容的计时器时会在上电期间或在 RESET 事件之后检测电容值。电容器由已知的内部电流源进行一个周期的充放电以检测电容值。检测到的值用于实现  $t_{WD}$  计时器以运行看门狗。这种独特的实现方式有助于降低电容器的连续充电和放电电流，从而降低总电流消耗。电容的连续充电和放电会在电容器放电时产生更长的死区时间（无看门狗监控功能）。电容值越高，死区时间越长。TPS35-Q1 的独特实现方式有助于避免死区时间，因为电容在正常运行时不会连续充电或放电。为了精确校准电容，需要确保  $C_{CWD} < 200 \times C_{CRST}$ 。方程式 1 突出显示了  $t_{WD}$ （以秒为单位）和 CWD 电容（以法拉为单位）之间的关系。对于理想电容器， $t_{WD}$  计时器的精度为 20%。电容的精度会对  $t_{WD}$  时间产生额外的影响。确保电容符合建议的工作范围。超出建议范围的电容可能会导致器件运行错误。

$$t_{WD}(\text{sec}) = 4.95 \times 10^6 \times C_{CWD}(\text{F}) \quad (1)$$

TPS35-Q1 还提供从 1ms 到 100s 的各种高精度固定计时器选项（包括各种业界通用值）。当  $t_{WD} \geq 10\text{ms}$  时，TPS35-Q1 的固定时间选项的精度为  $\pm 10\%$ 。当  $t_{WD} < 10\text{ms}$  时，精度为  $\pm 20\%$ 。通过可订购器件型号可以了解应用相关的  $t_{WD}$  值。请参阅 节 4 一节，了解可订购器件型号与  $t_{WD}$  值之间的对应关系。

TPS35-Q1 通过控制 SETx 引脚上的逻辑电平，可灵活地动态更改  $t_{WD}$  值。节 7.3.2.4 一节介绍了此特性的优势以及各种 SETx 引脚组合下的器件行为。

### 7.3.2.2 看门狗启用/禁用操作

TPS35-Q1 支持看门狗启用或禁用功能。该功能对于以下列出的不同用例至关重要。

- 在固件更新期间禁用看门狗以避免主机复位。
- 在软件分步调试操作期间禁用看门狗。
- 在执行关键任务时禁用看门狗以避免看门狗错误中断。
- 保持看门狗禁用，直到主机启动。

TPS35-Q1 通过 WD-EN 引脚（引脚配置 C）或 SET[1:0] = 0b'01（引脚配置 B）逻辑组合来支持看门狗启用或禁用功能。对于给定的引脚排列，用户只能使用这两种方法中的一种来禁用看门狗运行。

对于提供 WD-EN 引脚的引脚排列，看门狗启用/禁用功能由 WD-EN 引脚的逻辑状态控制。驱动 WD-EN = 1 来启用看门狗运行，或者驱动 WD-EN = 0 来禁用看门狗运行。在器件运行期间可以随时切换 WD-EN 引脚。图 7-7 的图显示了采用 WD-EN 引脚控制时的时序行为。

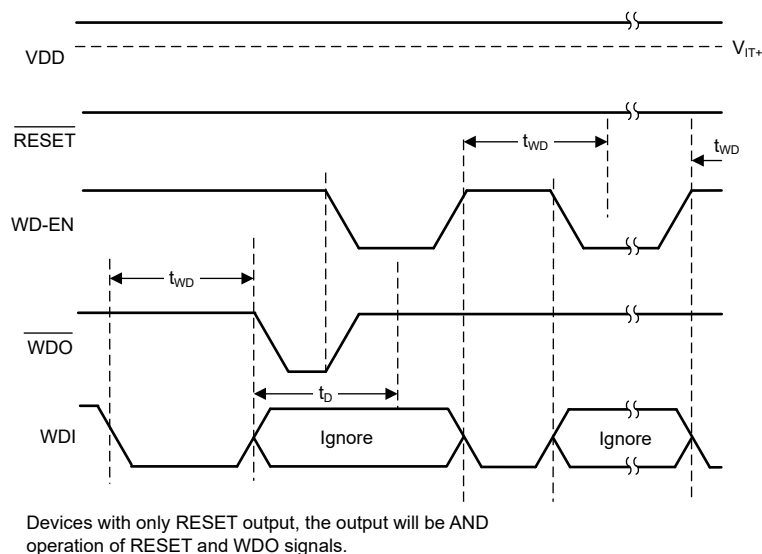


图 7-7. 看门狗启用：WD-EN 引脚控制

采用  $SET[1:0] = 0b'01$  组合时，可通过具有 SET1 和 SET0 引脚但不包含 WD-EN 引脚的引脚排列来禁用看门狗运行。在看门狗运行期间可以随时更改 SET 引脚逻辑状态。请参阅 [节 7.3.2.4](#) 一节，了解 SET[1:0] 引脚行为的更多详细信息。

引脚排列选项 A、B 使用 CWD 和 GND 引脚之间连接的电容来提供看门狗计时器控制。电容值高于建议值或连接到 GND 会导致看门狗功能被禁用。基于电容的禁用操作会覆盖上述其他两个选项。动态更改电容不会启用或禁用看门狗运行。为了检测电容变化，需要具有电源回收或 UV 故障、MR 低电平事件后的器件恢复功能。

禁用看门狗时，正在进行的看门狗帧将终止。禁用看门狗运行时，WDO 保持取消置位状态。对于仅具有 RESET 输出的引脚排列，如果发生电源监控器错误，RESET 可能会置位。启用后，该器件立即进入  $t_{WD}$  帧并开始运行看门狗监控。

### 7.3.2.3 $t_{SD}$ 看门狗启动延迟

TPS35-Q1 支持看门狗启动延迟功能。在上电后或在 RESET 置位事件后或在 WDO 置位事件后，该功能会激活。当  $t_{SD}$  帧处于活动状态时，该器件会监控 WDI 引脚，但不会使 WDO 输出置位。此功能允许在看门狗监控功能接管之前有时间让主机完成引导过程。启动延迟有助于避免在引导期间发生意外的 WDO 或 RESET 置位事件。 $t_{SD}$  时间是根据所选器件型号预先确定的。请参阅 [节 4](#) 一节，详细了解器件型号与  $t_{SD}$  时间的对应关系。引脚排列选项 A、B 仅在无延迟或 10 秒启动延迟选项中可用。

要退出  $t_{SD}$  帧，必须发生以下事件之一：

- 主机在 WDI 引脚上提供有效的脉冲转换。
- SET[1:0] 的逻辑状态变化。
- 切换 WD\_EN 引脚。

在器件退出  $t_{SD}$  帧后，该器件进入看门狗监控阶段。

如果未能在  $t_{SD}$  内达到退出条件之一，则通过将 WDO 输出引脚置位  $t_D$  时间来触发看门狗错误，在 [图 7-8](#) 中观察到了该现象。对于只有 RESET 输出的器件，RESET 引脚将置位。

当使用 WD-EN 引脚或 SET[1:0] 引脚组合启用看门狗功能（如 [节 7.3.2.2](#) 一节中所述）时， $t_{SD}$  帧不会启动。

[图 7-8](#) 展示了  $t_{SD}$  时间帧的运行情况。

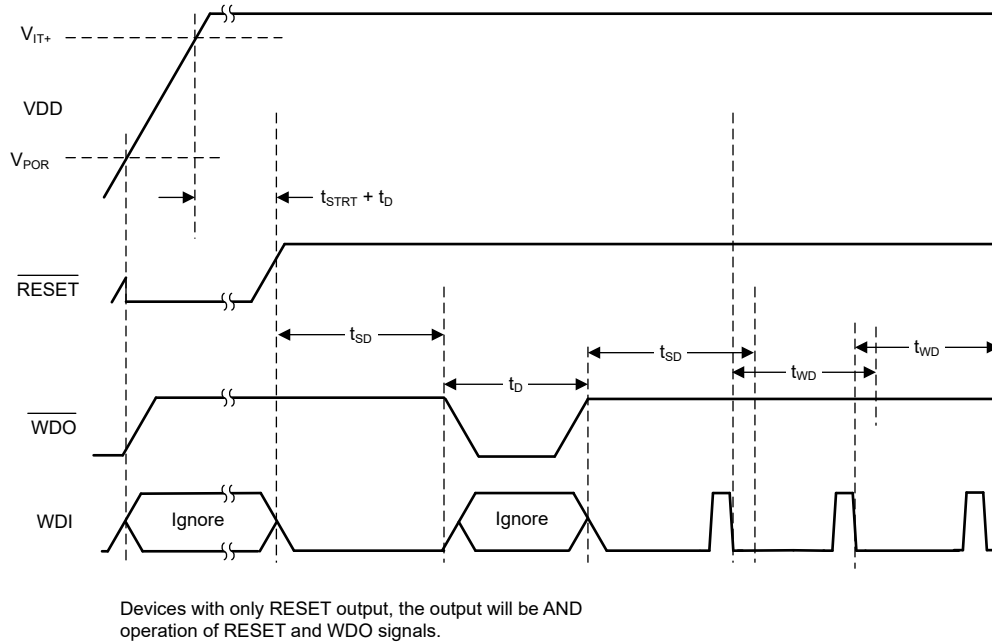


图 7-8.  $t_{SD}$  帧行为

#### 7.3.2.4 SET 引脚行为

根据所选的引脚排列选项，TPS35-Q1 提供一个或两个 SET 引脚。SET 引脚让用户能够灵活地对  $t_{WD}$  计时器进行动态编程，以满足各种应用要求。可使用 SET 引脚的典型用例包括：

- 当主机处于睡眠模式时使用大超时计时器，当主机处于工作状态时更改为小超时运行模式。若要在持续一段较长时间后唤醒主机，以便执行与应用相关的活动，然后再次进入睡眠模式，则可以使用看门狗。
- 在执行系统关键任务时更改为大超时计时器，以确保看门狗不会中断关键任务。关键任务完成后，将计时器更改为应用指定的时间间隔。

该器件的  $t_{WD}$  计时器值是基于 CWD 引脚的计时器选择值或固定计时器值以及 SET 引脚逻辑电平的组合结果。基础  $t_{WD}$  计时器值是根据 4 一节中的“看门狗时间”选择器确定的。SET 引脚逻辑电平在器件上电期间被解码。在运行期间可随时更改 SET 引脚值。SETx 引脚改变会导致看门狗计时器值或启用/禁用状态的改变，从而立即终止正在进行的看门狗帧。当 WDO 或 RESET 输出置位时，也可更新 SETx 引脚。在输出取消置位且  $t_{SD}$  计时器结束或终止后，更新后的  $t_{WD}$  计时器值将生效。

对于仅向用户提供 SET0 引脚的引脚排列， $t_{WD}$  乘法器值取决于 4 一节中的“看门狗时间比例”选择器。表 7-1 展示了“看门狗时间”设置为选项 D = 10ms 时不同 SET0 逻辑电平的  $t_{WD}$  值示例。

表 7-1. 仅使用 SET0 引脚时的  $t_{WD}$  比例 (引脚配置 A)

| 看门狗时间比例选择 | $t_{WD}$ |          |
|-----------|----------|----------|
|           | SET0 = 0 | SET0 = 1 |
| A         | 10ms     | 20ms     |
| B         | 10ms     | 40ms     |
| C         | 10ms     | 80ms     |
| D         | 10ms     | 160ms    |
| E         | 10ms     | 320ms    |
| F         | 10ms     | 640ms    |
| G         | 10ms     | 1280ms   |

对于为用户提供 SET0 和 SET1 引脚的引脚排列， $t_{WD}$  乘法器值取决于 [节 4](#) 一节中的“看门狗时间比例”选择器。两个 SETx 引脚提供 3 个不同的时间比例选项。SET[1:0] = 0b'01 组合会禁止看门狗运行。[表 7-2](#) 展示了“看门狗时间”设置为选项 G = 100ms 时不同 SET[1:0] 逻辑电平的  $t_{WD}$  值示例。所选的封装引脚排列不提供 WD-EN 引脚。

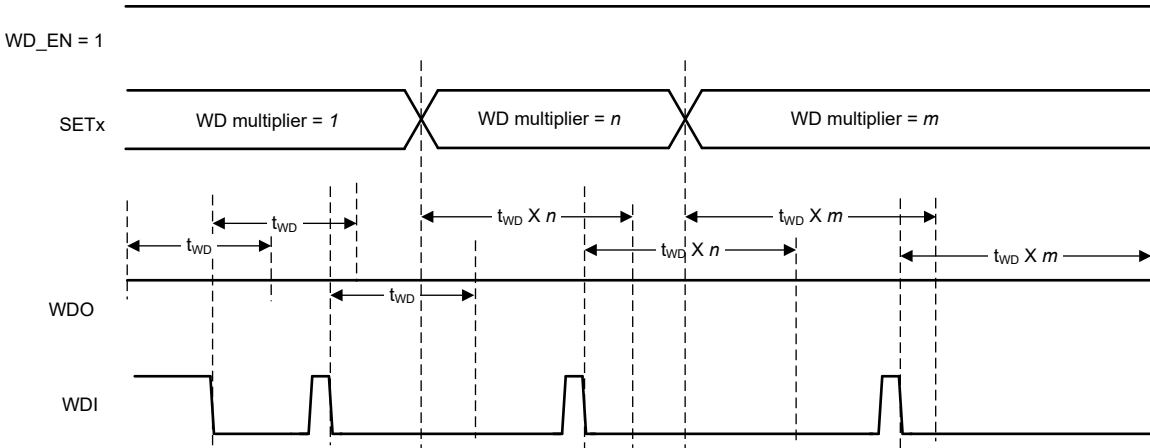
**表 7-2. 使用 SET0 和 SET1 引脚且 WD-EN 引脚不可用时  $t_{WD}$  比例 ( 引脚配置 B )**

| 看门狗时间比例选择 | $t_{WD}$         |                  |                  |                  |
|-----------|------------------|------------------|------------------|------------------|
|           | SET[1:0] = 0b'00 | SET[1:0] = 0b'01 | SET[1:0] = 0b'10 | SET[1:0] = 0b'11 |
| A         | 100ms            | 看门狗禁用            | 200ms            | 400ms            |
| B         | 100ms            | 看门狗禁用            | 400ms            | 800ms            |
| C         | 100ms            | 看门狗禁用            | 800ms            | 1600ms           |
| D         | 100ms            | 看门狗禁用            | 1600ms           | 3200ms           |
| E         | 100ms            | 看门狗禁用            | 3200ms           | 6400ms           |
| F         | 100ms            | 看门狗禁用            | 6400ms           | 12800ms          |
| G         | 100ms            | 看门狗禁用            | 12800ms          | 25600ms          |

所选的引脚排列选项可以提供 WD-EN 引脚以及 SET[1:0] 引脚 ( 引脚配置 C、D )。使用该引脚排列时，WD-EN 引脚可控制看门狗启用和禁用操作。SET[1:0] = 0b'01 组合与 SET[1:0] = 0b'00 以相同的方式运行。

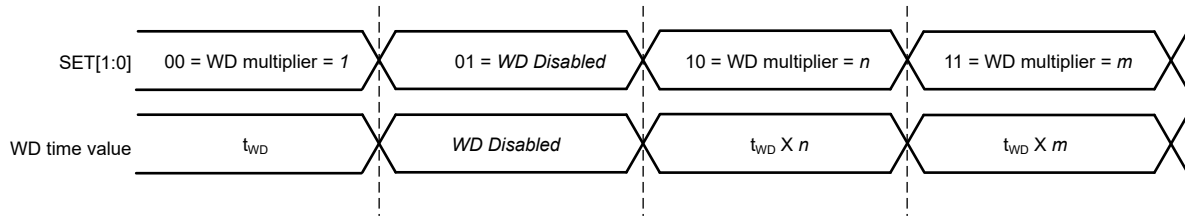
确保具有 SETx 乘法器的  $t_{WD}$  值不超过 640s。如果选择的计时器和乘法器导致  $t_{WD} > 640s$ ，则计时器值将限制在 640s。

[图 7-9](#) 至 [图 7-11](#) 的图中显示了与 SETx 状态变化相关的时序行为。

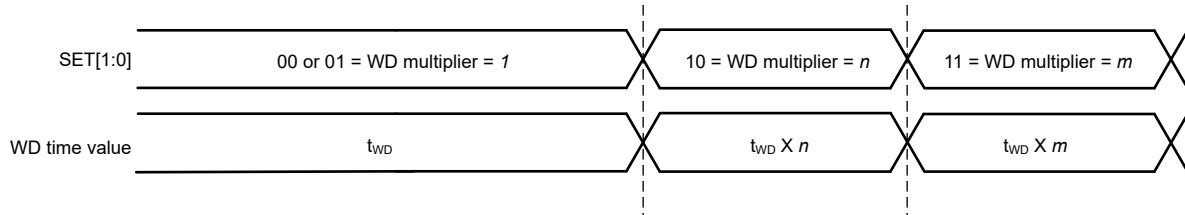


**图 7-9. 具有 SETx 引脚状态的看门狗行为**

**SET Pin (2 Pins) Operation; WD\_EN pin Not available**

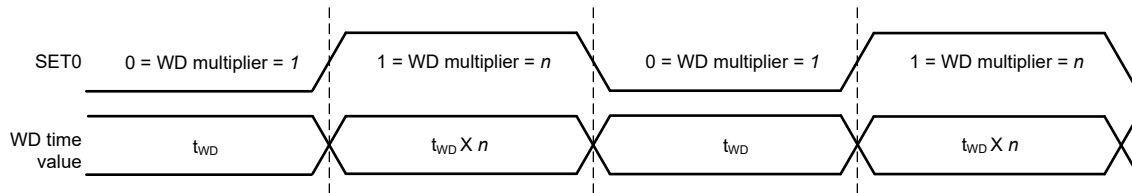


**SET Pin (2 Pins) Operation; WD\_EN available = 1**



$t_{WD}$  = Fixed based on OPN or programmable using capacitor  
 $n, m$  = Fixed based on timeset multiplier chosen

**图 7-10. 具有 2 个 SET 引脚的看门狗运行情况**



$t_{WD}$  = Fixed based on OPN or programmable using capacitor  
 $n$  = Fixed based on timeset multiplier chosen

**图 7-11. 具有 1 个 SET 引脚的看门狗运行情况**

### 7.3.3 手动 RESET

TPS35-Q1 支持使用  $\overline{\text{MR}}$  引脚执行手动复位功能。 $\overline{\text{MR}}$  引脚由低于  $0.3 \times V_{\text{DD}}$  的电压驱动时，将 RESET 输出置位。 $\overline{\text{MR}}$  引脚具有上拉至  $V_{\text{DD}}$  的  $100\text{k}\Omega$  电阻。 $\overline{\text{MR}}$  引脚可以保持悬空。内部上拉可确保输出不会由于  $\overline{\text{MR}}$  引脚触发而置位。

在  $\overline{\text{MR}}$  引脚电压上升到高于  $0.7 \times V_{\text{DD}}$  电压并经过  $t_{\text{D}}$  时间后，输出将取消置位。有关更多详细信息，请参阅图 7-12。

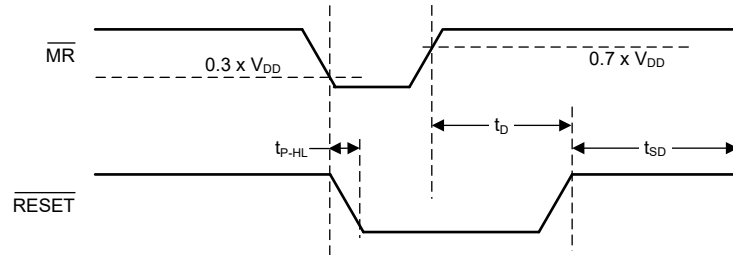


图 7-12.  $\overline{\text{MR}}$  引脚响应

### 7.3.4 RESET 和 WDO 输出

TPS35-Q1 器件可提供 RESET 或采用独立 WDO 输出引脚的 RESET。输出配置取决于所选的引脚排列类型。对于只有 RESET 输出的引脚排列，当 VDD 电压低于监控阈值或  $\overline{\text{MR}}$  引脚电压低于阈值或检测到看门狗计时器错误时，RESET 输出将置位。对于具有独立 RESET 和 WDO 输出引脚的引脚排列，当 VDD 电压低于监控阈值或  $\overline{\text{MR}}$  引脚电压低于阈值时，RESET 输出将置位。仅当检测到看门狗计时器错误时，WDO 输出才会置位。RESET 错误的优先级高于 WDO 错误。如果在 WDO 已置位时 RESET 也置位，该器件会将 WDO 引脚取消置位，并且禁用看门狗，直到 RESET 引脚取消置位并且启动延迟帧终止。

当检测到上述任何相关事件时，输出将置位的时间为  $t_D$ 。可以通过在 CRST 引脚和 GND 之间连接一个电容器来对  $t_D$  时间进行编程，否则器件将  $t_D$  置位一段由可订购器件型号选择的固定持续时间。请参阅节 4 一节，了解所有可用选项。

方程式 2 描述了电容值与时间  $t_D$  之间的关系。确保电容符合建议的工作范围。超出建议范围的电容可能会导致器件运行错误。

$$t_D (\text{sec}) = 4.95 \times 10^6 \times C_{\text{CRST}} (\text{F}) \quad (2)$$

TPS35-Q1 还提供独特的锁存输出选项。具有锁存输出的可订购器件会无限期地将输出保持置位状态，直到对器件进行下电上电或解决错误情况为止。如果由于电压监控器欠压检测而锁存输出，则当 VDD 电压上升到高于  $V_{\text{IT-}} + V_{\text{HYS}}$  电平时，输出锁存器将被释放。如果由于  $\overline{\text{MR}}$  引脚为低电压而锁存输出，则当  $\overline{\text{MR}}$  引脚电压上升到高于  $0.7 \times V_{\text{DD}}$  电平时，输出锁存器会被释放。如果由于看门狗计时器错误而锁存输出，则当检测到 WDI 负边沿或器件关断并重新上电时，输出锁存器会被释放。图 7-13 展示了采用锁存输出配置的器件的时序行为。

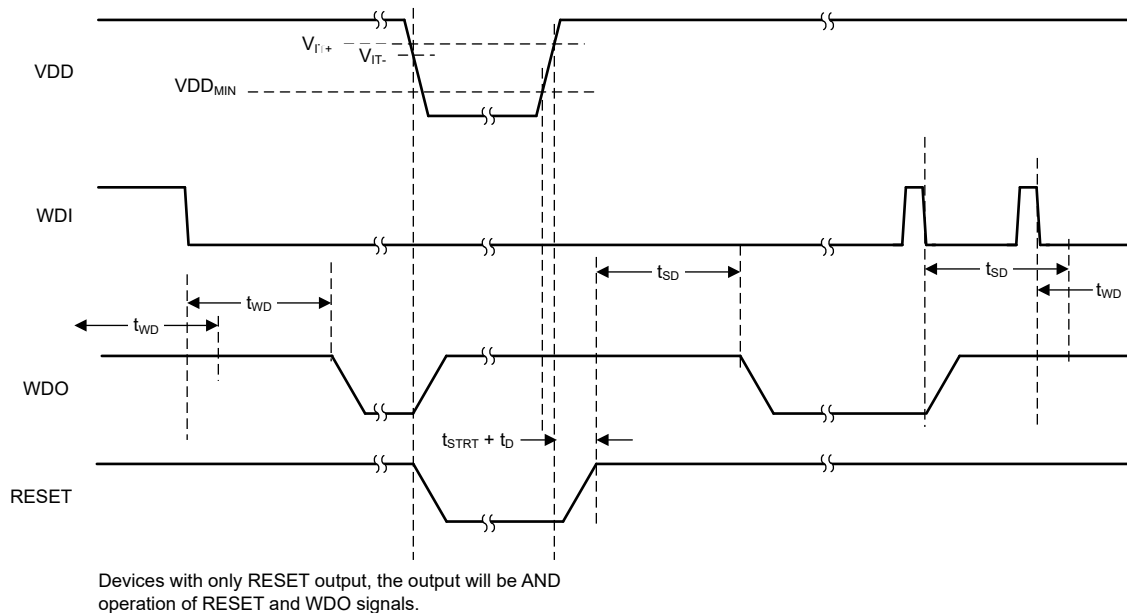


图 7-13. 输出锁存器时序行为

7.4 器件功能模式

表 7-3 汇总了 TPS35-Q1 的功能模式。

表 7-3. 器件功能模式

| VDD                             | 看门狗状态 | WDI                         | WDO | RESET |
|---------------------------------|-------|-----------------------------|-----|-------|
| $V_{DD} < V_{POR}$              | 不适用   | —                           | 未定义 | 未定义   |
| $V_{POR} \leq V_{DD} < V_{IT-}$ | 不适用   | 忽略                          | 高   | 低     |
| $V_{DD} \geq V_{IT+}$           | 禁用    | 忽略                          | 高   | 高     |
|                                 | 被启用   | $t_{pulse}^1 < t_{WD(min)}$ | 高   | 高     |
|                                 | 被启用   | $t_{pulse}^1 > t_{WD(max)}$ | 低   | 高     |

(1) 其中  $t_{pulse}$  是 WDI 下降沿之间的时间。

## 8 应用和实施

### 备注

以下应用部分中的信息不属于 TI 元件规格，TI 不担保其准确性和完整性。TI 的客户负责确定元件是否适合其用途，以及验证和测试其设计实现以确认系统功能。

### 8.1 应用信息

以下各节根据最终应用要求详细介绍了相应的器件实施方式。

#### 8.1.1 CRST 延迟

TPS35-Q1 具有两个设置复位延迟 ( $t_D$ ) 的选项：使用固定时序以及通过外部电容器对时序进行编程。

##### 8.1.1.1 出厂编程的看门狗时序

使用引脚排列 C 和 D 可以获得固定看门狗时序。使用这些时序可以实现精度为 10% 的高精度看门狗计时器  $t_{WD}$ 。

##### 8.1.1.2 可调电容器时序

在使用引脚排列 A 和 B 时，TPS35-Q1 还提供了可编程复位延迟选项。可以通过在 CRST 引脚和 GND 之间连接一个电容器来对 TPS35-Q1 进行编程，从而实现所需的复位延迟。CRST 引脚上给定外部电容产生的典型延迟时间可通过方程式 3 计算得出，其中  $t_D$  是以秒为单位的复位延迟时间， $C_{CRST}$  是以法拉为单位的电容。

$$t_D (\text{sec}) = 4.95 \times 10^6 \times C_{CRST} (\text{F}) \quad (3)$$

为了最大限度地减小计算出的复位延迟时间与实际复位延迟时间之间的差异，请使用高质量陶瓷电介质 COG 电容器，并最大限度地减小该引脚周围的寄生电路板电容。表 8-1 列出了  $C_{CRST}$  的复位延迟时间的理想电容值。

表 8-1. 常见理想电容值的复位延迟时间

| $C_{CRST}$ | 复位延迟时间 ( $t_D$ )   |      |                    | 单位 |
|------------|--------------------|------|--------------------|----|
|            | 最小值 <sup>(1)</sup> | 典型值  | 最大值 <sup>(1)</sup> |    |
| 10nF       | 39.6               | 49.5 | 59.4               | ms |
| 100nF      | 396                | 495  | 594                | ms |
| 1 $\mu$ F  | 3960               | 4950 | 5940               | ms |

(1) 最小值和最大值通过使用理想电容器计算得出。

#### 8.1.2 看门狗计时器功能

TPS35-Q1 具有两个设置看门狗计时器 ( $t_{WD}$ ) 的选项：使用固定时序以及通过外部电容器对时序进行编程。

##### 8.1.2.1 出厂编程的看门狗时序

使用引脚排列 C 和 D 可以获得固定看门狗时序。使用这些时序可以实现精度为 10% 的高精度看门狗计时器  $t_{WD}$ 。

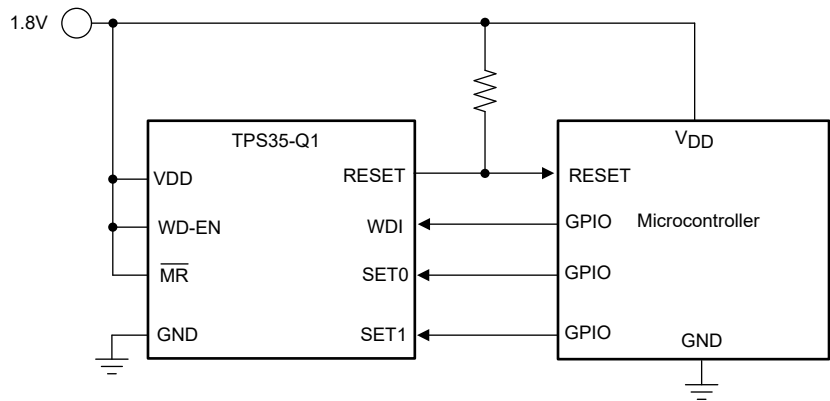
##### 8.1.2.2 可调电容器时序

通过将一个电容器连接到 CWD 引脚可实现可调的  $t_{WD}$  时序。如果使用这种方法，请参阅方程式 1，使用理想电容器计算典型的  $t_{WD}$  值。电容器容差会导致实际器件时序发生变化，从而使  $t_{WD}$  的最小值可以通过电容器容差减小，而  $t_{WD}$  的最大值可以增大。为了获得最准确的时序，请使用基于 COG 电介质材料的陶瓷电容器。

## 8.2 典型应用

### 8.2.1 设计 1：监控微控制器电源电压和看门狗计时器

TPS35-Q1 具有高精度（最大值 1.2%）电压监控以及动态可调看门狗时序，可监控系统中的关键处理元件。



Copyright © 2023, Texas Instruments Incorporated

图 8-1. 微控制器电源和看门狗监控电路

#### 8.2.1.1 设计要求

表 8-2. 设计参数

| 参数       | 所要求           | 设计结果                      |
|----------|---------------|---------------------------|
| 阈值电压     | 典型阈值电压为 1.65V | 典型阈值电压为 1.65V             |
| 看门狗超时周期  | 典型超时周期为 1.6s  | 典型超时周期为 1.6s              |
| 复位延迟     | 典型复位延迟为 200ms | 典型复位延迟为 200ms             |
| 启动延迟     | 最小启动延迟为 700ms | 最小启动延迟为 900ms             |
| 输出逻辑     | 漏极开路          | 漏极开路                      |
| 最大器件电流消耗 | 20 $\mu$ A    | 250nA（典型值），3 $\mu$ A（最大值） |

#### 8.2.1.2 详细设计过程

##### 8.2.1.2.1 设置电压阈值

负向阈值电压  $V_{IT-}$  取决于器件型号。方程式 4 展示了如何计算可订购器件型号的“阈值电压”部分。

$$\text{OPN "Threshold Voltage" number} = (V_{IT-} - 1) / 0.05 \quad (4)$$

在此示例中，微控制器的标称电源电压为 1.8V。最小电源电压比标称电源电压（即 1.62V）低 10%。设置 1.65V 的阈值可确保器件恰好在电源电压达到允许的最小值之前复位。因此选择 1.65V 阈值，通过使用方程式 4，器件型号范围缩小到 TPS35xx13xxxxxxQ1。由于迟滞的典型值为 5%，因此正向阈值电压  $V_{IT+}$  为 1.73V。

##### 8.2.1.2.2 满足看门狗超时周期

通过使用固定超时版本的 TPS35-Q1 或在 CWD 引脚和 GND 之间连接一个电容器，可以满足看门狗超时设计要求。预编程的固定时间选项可以满足典型值，因此选择了提供固定时间选项的引脚排列。请参阅时序要求以获取固定超时列表。如果使用 CWD 功能，则必须使用引脚排列 A 或 B；请参阅  $t_{WD}$  计时器，了解关于如何对超时周期进行编程的说明。该示例中的设计要求为  $t_{WD} = 1.6s$ 。这是引脚排列 C 或 D 提供的固定超时选项之一。因此，可能的型号选项范围缩小到 TPS35Cx13KAxDDFRQ1。

#### 8.2.1.2.3 设置复位延迟

通过使用固定超时版本的 TPS35-Q1 或在 CRST 引脚和 GND 之间连接一个电容器，可以满足复位延迟要求。预编程的固定时间选项可以满足典型值，因此选择了提供固定时间选项的引脚排列。请参阅“时序要求”以获取固定超时列表。如果使用 CRST 功能，必须使用引脚排列 A 或 B；请参阅节 6.6，了解关于如何对超时周期进行编程的说明。该示例中的设计要求为  $t_D = 200\text{ms}$ 。因此，可能的型号选项范围缩小到 TPS35Cx13KAGDDFRQ1。

#### 8.2.1.2.4 设置启动延迟和输出拓扑

启动延迟和输出拓扑取决于器件型号。请参阅器件比较以了解可能的选项。由于需要 700ms 最小启动延迟和开漏输出，因此选择了选项 D，即 1s 典型启动延迟和开漏低电平有效。因此，满足设计要求的适合选项为 TPS35CD13KAGDDFRQ1。

#### 8.2.1.2.5 计算 RESET 上拉电阻

TPS35-Q1 使用开漏配置来实现  $\overline{\text{RESET}}$  输出，如图 8-2 所示。当 FET 关断时，电阻器会将晶体管的漏极拉至 VDD，当 FET 导通时，FET 会将输出端拉至接地端，从而形成有效的电阻分压器。选择该分压器中的电阻器时必须能够确保  $V_{OL}$  低于最大值。为了选择合适的上拉电阻器，需要牢记三个关键规格：上拉电压 ( $V_{PU}$ )、建议的最大  $\overline{\text{RESET}}$  引脚电流 ( $I_{RST}$ ) 和  $V_{OL}$ 。最大  $V_{OL}$  为 0.3V，这意味着创建的有效电阻分压器必须能够使复位引脚上的电压低于 0.3V，并且  $I_{RST}$  在  $V_{DD} \geq 3\text{V}$  时保持低于 2mA，在  $V_{DD} = 1.5\text{V}$  时保持低于 500  $\mu\text{A}$ 。对于此示例，在  $V_{PU} = V_{DD} = 1.5\text{V}$  的情况下，必须选择一个电阻器以使  $I_{RST}$  保持在 500  $\mu\text{A}$  以下，因为该值是允许的最大消耗电流。为确保满足这一规格，此处选择了一个 10k $\Omega$  的上拉电阻值，当  $\overline{\text{RESET}}$  置为有效时，该电阻器的最大灌电流为 180  $\mu\text{A}$ 。

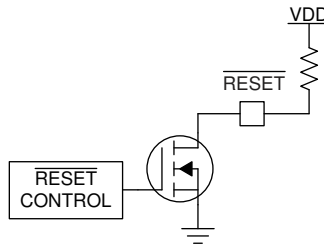


图 8-2. 开漏  $\overline{\text{RESET}}$  配置

#### 8.2.1.3 应用曲线

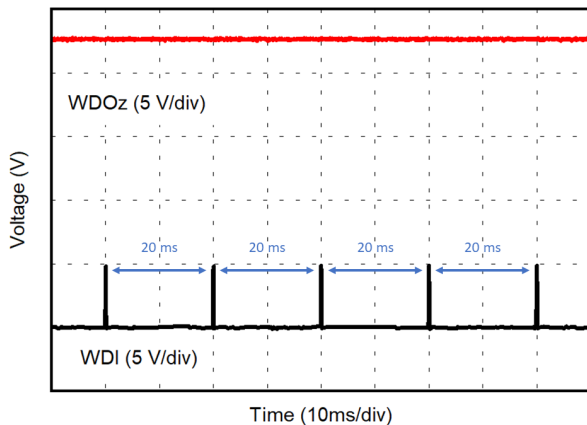


图 8-3. 典型 WDI 脉冲

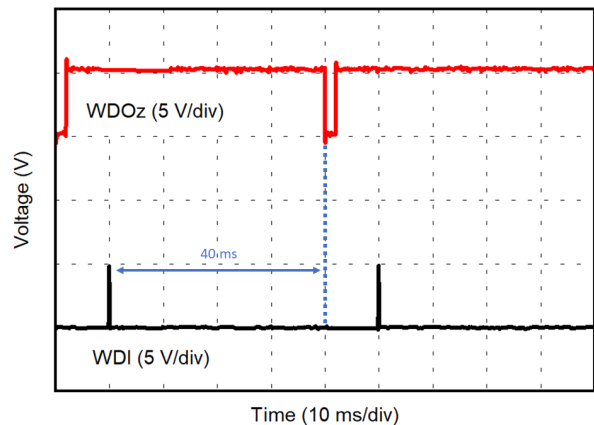


图 8-4. 看门狗超时故障

### 8.3 电源相关建议

这些器件设计为由电压介于 1.04V 至 6V 之间的输入电源供电。此器件不需要输入电源电容器；但是，如果输入电源存在噪声，良好的模拟做法是在 VDD 引脚和 GND 引脚之间放置一个 0.1μF 电容器。

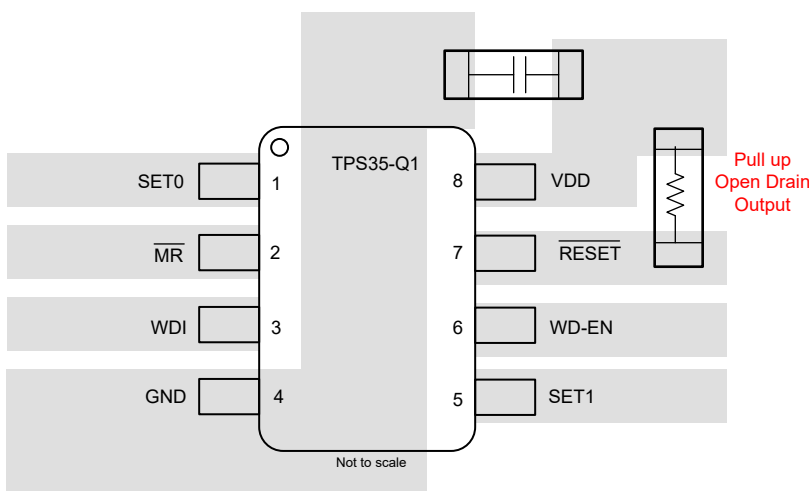
### 8.4 布局

#### 8.4.1 布局指南

确保与 VDD 引脚的连接具有低阻抗。良好的模拟设计实践建议尽可能靠近 VDD 引脚放置一个 0.1 μF 的陶瓷电容器。如果未将电容器连接到 CRST 引脚，则应尽可能降低该引脚上的寄生电容，避免 RESET 延迟时间受到不利影响。

- 确保与 VDD 引脚的连接具有低阻抗。良好的模拟设计实践是尽可能靠近 VDD 引脚放置一个 0.1 μF 的陶瓷电容器。
- 将 C<sub>CRST</sub> 电容器尽可能靠近 CRST 引脚放置。
- 将 C<sub>CWD</sub> 电容器尽可能靠近 CWD 引脚放置。
- 将 RESET 引脚上的上拉电阻器尽可能靠近该引脚放置。

#### 8.4.2 布局示例



Copyright © 2023, Texas Instruments Incorporated

图 8-5. 引脚排列 C 的典型布局 - TPS35-Q1

## 9 器件和文档支持

### 9.1 接收文档更新通知

要接收文档更新通知，请导航至 [ti.com](https://ti.com) 上的器件产品文件夹。点击 [通知](#) 进行注册，即可每周接收产品信息更改摘要。有关更改的详细信息，请查看任何已修订文档中包含的修订历史记录。

### 9.2 支持资源

**TI E2E™ 中文支持论坛**是工程师的重要参考资料，可直接从专家处获得快速、经过验证的解答和设计帮助。搜索现有解答或提出自己的问题，获得所需的快速设计帮助。

链接的内容由各个贡献者“按原样”提供。这些内容并不构成 TI 技术规范，并且不一定反映 TI 的观点；请参阅 TI 的[使用条款](#)。

### 9.3 商标

TI E2E™ is a trademark of Texas Instruments.  
所有商标均为其各自所有者的财产。

### 9.4 静电放电警告



静电放电 (ESD) 会损坏这个集成电路。德州仪器 (TI) 建议通过适当的预防措施处理所有集成电路。如果不遵守正确的处理和安装程序，可能会损坏集成电路。

ESD 的损坏小至导致微小的性能降级，大至整个器件故障。精密的集成电路可能更容易受到损坏，这是因为非常细微的参数更改都可能会导致器件与其发布的规格不相符。

### 9.5 术语表

[TI 术语表](#)      本术语表列出并解释了术语、首字母缩略词和定义。

## 10 修订历史记录

注：以前版本的页码可能与当前版本的页码不同

| Changes from Revision A (June 2023) to Revision B (August 2024) | Page               |
|-----------------------------------------------------------------|--------------------|
| • 添加了可用器件表.....                                                 | <a href="#">3</a>  |
| • 添加了 $t_{SD}$ 退出条件.....                                        | <a href="#">20</a> |

| Changes from Revision * (November 2022) to Revision A (June 2023) | Page              |
|-------------------------------------------------------------------|-------------------|
| • 将“预告信息”更改为“量产数据发布” .....                                        | <a href="#">1</a> |

## 11 机械、封装和可订购信息

下述页面包含机械、封装和订购信息。这些信息是指定器件可用的最新数据。数据如有变更，恕不另行通知，且不会对此文档进行修订。有关此数据表的浏览器版本，请查阅左侧的导航栏。

## PACKAGING INFORMATION

| Orderable part number              | Status<br>(1) | Material type<br>(2) | Package   Pins        | Package qty   Carrier | RoHS<br>(3) | Lead finish/<br>Ball material<br>(4) | MSL rating/<br>Peak reflow<br>(5) | Op temp (°C) | Part marking<br>(6) |
|------------------------------------|---------------|----------------------|-----------------------|-----------------------|-------------|--------------------------------------|-----------------------------------|--------------|---------------------|
| <a href="#">TPS35AA38AGADDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOE               |
| TPS35AA38AGADDFRQ1.A               | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOE               |
| <a href="#">TPS35AA39AGADDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOW               |
| TPS35AA39AGADDFRQ1.A               | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOW               |
| <a href="#">TPS35BA38AAADDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOX               |
| <a href="#">TPS35CA38GACDDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHON               |
| TPS35CA38GACDDFRQ1.A               | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHON               |
| <a href="#">TPS35CA38IABDDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | ANLHO               |
| <a href="#">TPS35CA38IAGDDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHO6               |
| <a href="#">TPS35CA43DACDDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOC               |
| TPS35CA43DACDDFRQ1.A               | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOC               |
| <a href="#">TPS35DA69GADDDFRQ1</a> | Active        | Production           | SOT-23-THIN (DDF)   8 | 3000   LARGE T&R      | Yes         | NIPDAU                               | Level-1-260C-UNLIM                | -40 to 125   | NLHOT               |

<sup>(1)</sup> **Status:** For more details on status, see our [product life cycle](#).

<sup>(2)</sup> **Material type:** When designated, preproduction parts are prototypes/experimental devices, and are not yet approved or released for full production. Testing and final process, including without limitation quality assurance, reliability performance testing, and/or process qualification, may not yet be complete, and this item is subject to further changes or possible discontinuation. If available for ordering, purchases will be subject to an additional waiver at checkout, and are intended for early internal evaluation purposes only. These items are sold without warranties of any kind.

<sup>(3)</sup> **RoHS values:** Yes, No, RoHS Exempt. See the [TI RoHS Statement](#) for additional information and value definition.

<sup>(4)</sup> **Lead finish/Ball material:** Parts may have multiple material finish options. Finish options are separated by a vertical ruled line. Lead finish/Ball material values may wrap to two lines if the finish value exceeds the maximum column width.

<sup>(5)</sup> **MSL rating/Peak reflow:** The moisture sensitivity level ratings and peak solder (reflow) temperatures. In the event that a part has multiple moisture sensitivity ratings, only the lowest level per JEDEC standards is shown. Refer to the shipping label for the actual reflow temperature that will be used to mount the part to the printed circuit board.

<sup>(6)</sup> **Part marking:** There may be an additional marking, which relates to the logo, the lot trace code information, or the environmental category of the part.

Multiple part markings will be inside parentheses. Only one part marking contained in parentheses and separated by a "-" will appear on a part. If a line is indented then it is a continuation of the previous line and the two combined represent the entire part marking for that device.

**Important Information and Disclaimer:** The information provided on this page represents TI's knowledge and belief as of the date that it is provided. TI bases its knowledge and belief on information provided by third parties, and makes no representation or warranty as to the accuracy of such information. Efforts are underway to better integrate information from third parties. TI has taken and continues to take reasonable steps to provide representative and accurate information but may not have conducted destructive testing or chemical analysis on incoming materials and chemicals. TI and TI suppliers consider certain information to be proprietary, and thus CAS numbers and other limited information may not be available for release.

In no event shall TI's liability arising out of such information exceed the total purchase price of the TI part(s) at issue in this document sold by TI to Customer on an annual basis.

**OTHER QUALIFIED VERSIONS OF TPS35-Q1 :**

- Catalog : [TPS35](#)

NOTE: Qualified Version Definitions:

- Catalog - TI's standard catalog product

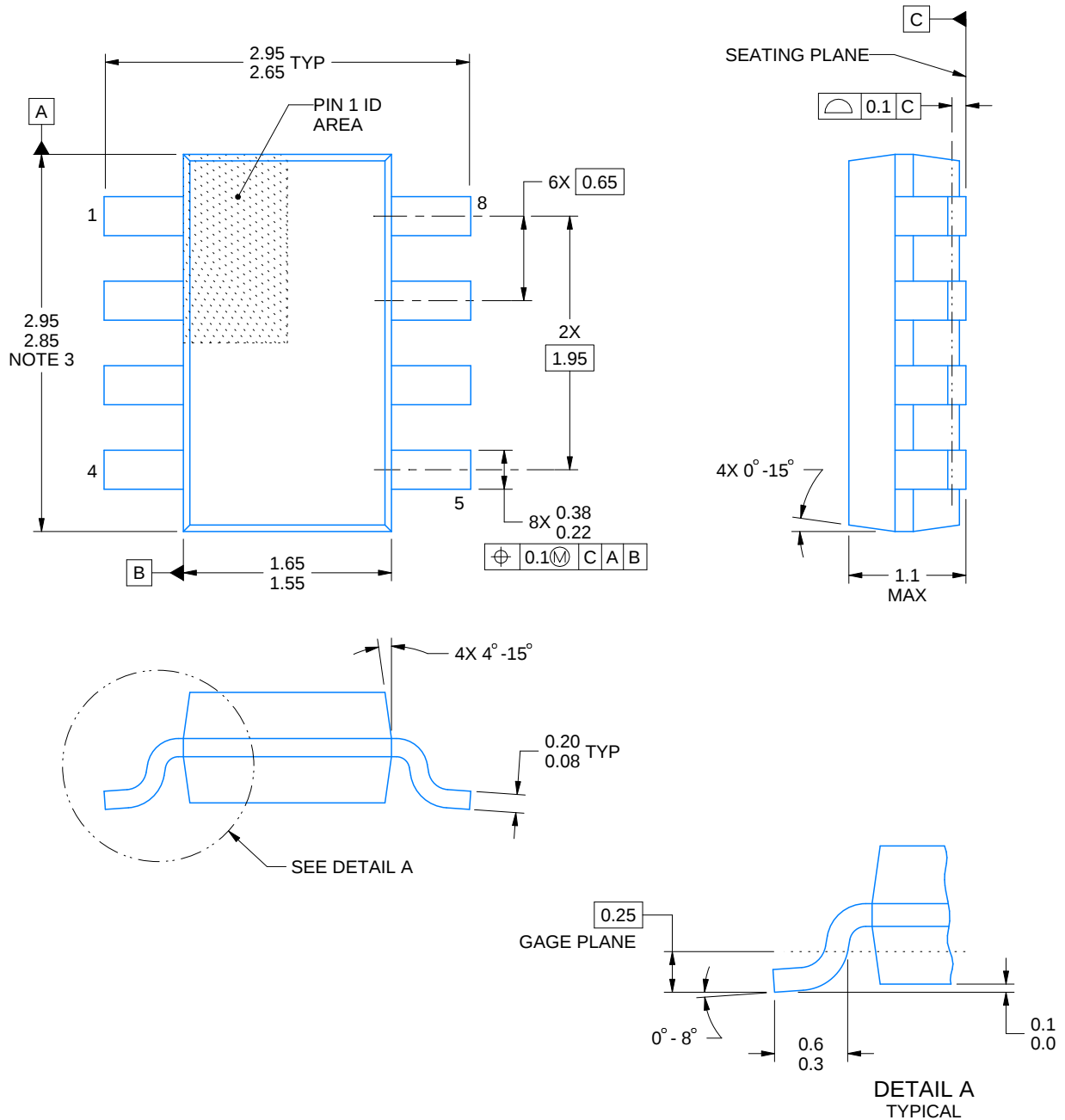
**DDF0008A**



# PACKAGE OUTLINE

## SOT-23-THIN - 1.1 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE



4222047/E 07/2024

### NOTES:

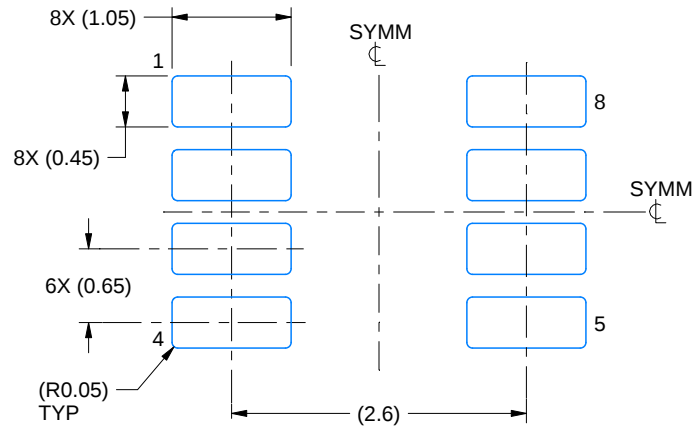
1. All linear dimensions are in millimeters. Any dimensions in parenthesis are for reference only. Dimensioning and tolerancing per ASME Y14.5M.
2. This drawing is subject to change without notice.
3. This dimension does not include mold flash, protrusions, or gate burrs. Mold flash, protrusions, or gate burrs shall not exceed 0.15 mm per side.

# EXAMPLE BOARD LAYOUT

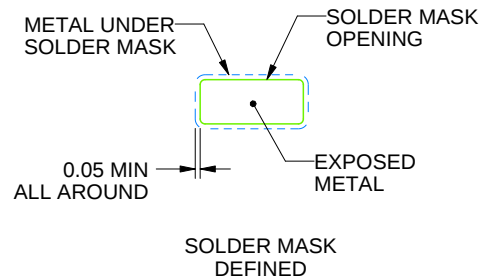
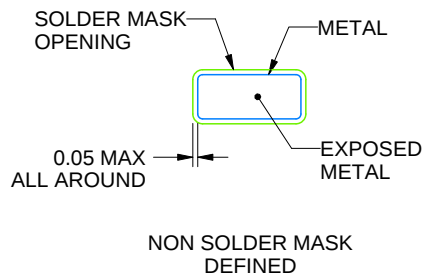
DDF0008A

SOT-23-THIN - 1.1 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE



LAND PATTERN EXAMPLE  
EXPOSED METAL SHOWN  
SCALE:15X



SOLDER MASK DETAILS

4222047/E 07/2024

NOTES: (continued)

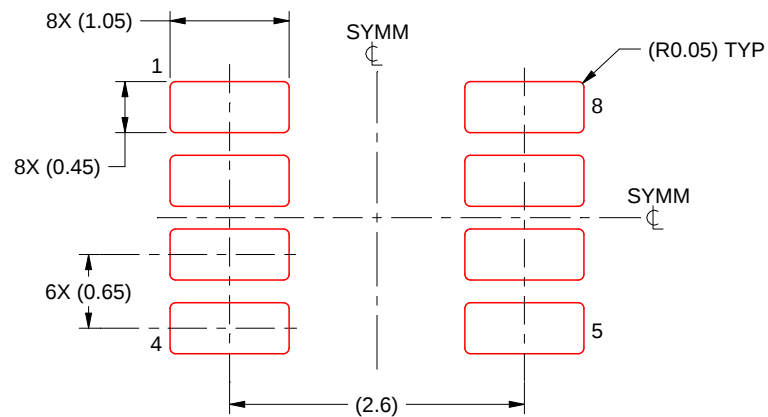
4. Publication IPC-7351 may have alternate designs.
5. Solder mask tolerances between and around signal pads can vary based on board fabrication site.

# EXAMPLE STENCIL DESIGN

DDF0008A

SOT-23-THIN - 1.1 mm max height

PLASTIC SMALL OUTLINE



SOLDER PASTE EXAMPLE  
BASED ON 0.125 mm THICK STENCIL  
SCALE:15X

4222047/E 07/2024

NOTES: (continued)

6. Laser cutting apertures with trapezoidal walls and rounded corners may offer better paste release. IPC-7525 may have alternate design recommendations.
7. Board assembly site may have different recommendations for stencil design.

## 重要通知和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、与某特定用途的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他安全、安保法规或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的相关应用。严禁以其他方式对这些资源进行复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。对于因您对这些资源的使用而对 TI 及其代表造成的任何索赔、损害、成本、损失和债务，您将全额赔偿，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 销售条款](#)、[TI 通用质量指南](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款或 TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。除非德州仪器 (TI) 明确将某产品指定为定制产品或客户特定产品，否则其产品均为按确定价格收入目录的标准通用器件。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

版权所有 © 2026，德州仪器 (TI) 公司

最后更新日期：2025 年 10 月