

EVM User's Guide: INA4230EVM INA4235EVM

INA423X 评估模块



说明

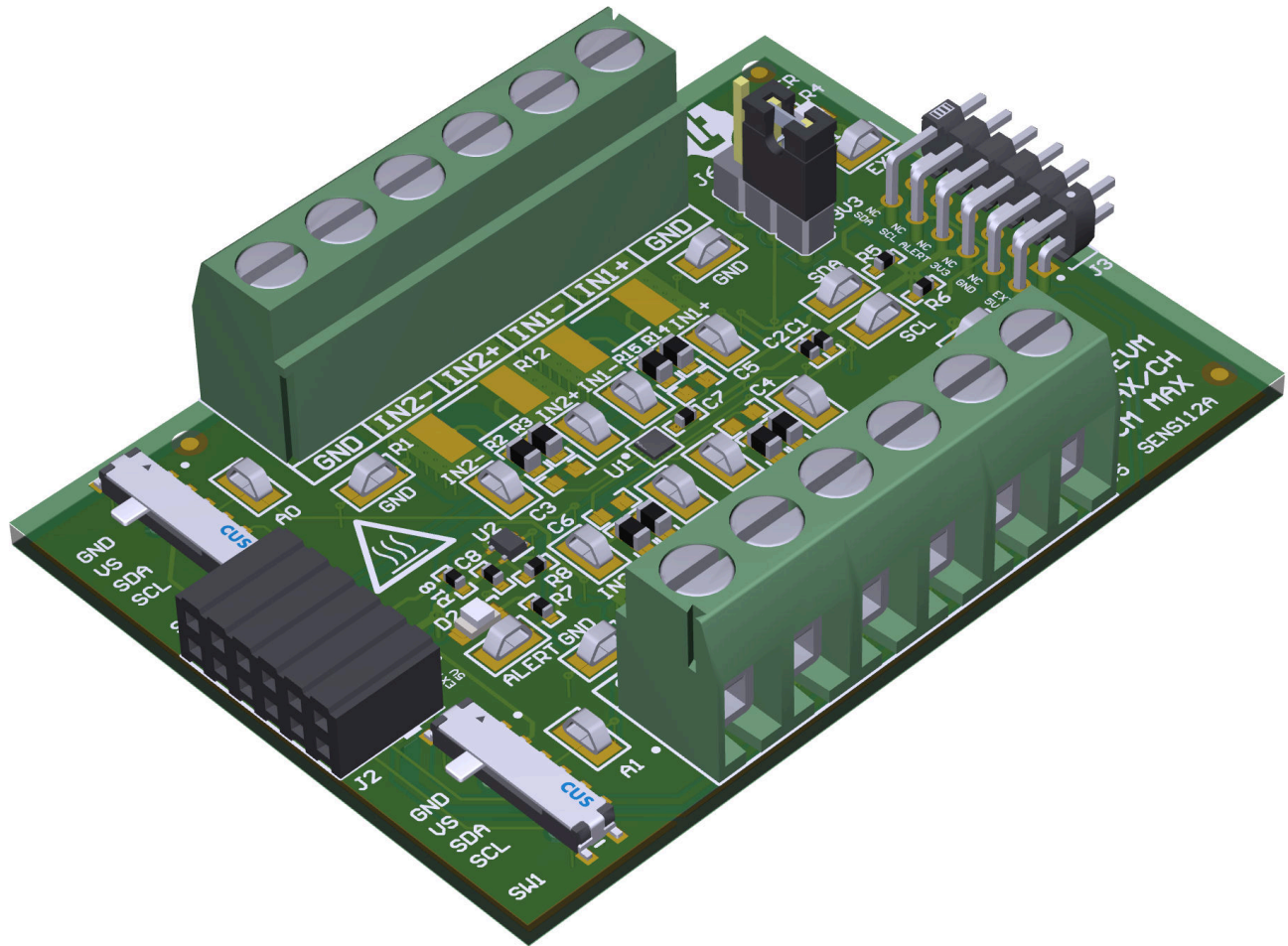
INA423X 评估模块 (EVM) 是用于评估 INA4230 和 INA4235 主要特性和性能的平台。此 EVM 支持测量每通道高达 10A 的电流，并提供图形用户界面 (GUI) 支持，用于器件寄存器的读取和写入操作。

开始使用

1. 购买 INA4230EVM 或 INA4235EVM 评估板。
2. 购买 [TI-SCB 传感器控制板](#)。
3. 下载并安装 [PAMB Windows USB 驱动程序](#)。
4. 阅读本用户指南以设置硬件。
5. 运行 [INA423XEVM-GUI](#)。

特性

- GUI 支持读取和写入器件寄存器以及查看和保存结果数据
- 从 SCB 分离的 EVM，适用于定制用例
- 单个 SCB/GUI 支持多个通道
- 借助 SCB 方便地通过常见的 micro-USB 连接器充电



1 评估模块概述

1.1 引言

此 EVM 是一个易于使用的平台，用于评估 INA4230 或 INA4235 的主要特性和性能。此 EVM 支持测量 PCB 上每通道高达 10A 的电流，并包含用于读取和写入器件寄存器以及查看和保存结果数据的图形用户界面 (GUI)。

本用户指南介绍了 INA4230 和 INA4235 评估模块 (EVM) 的特性、运行和使用情况。这些 EVM 用于评估 INA4230 和 INA4235 的性能。本文档中的评估板、评估模块和 EVM 等术语是指 INA4230EVM 和 INA4235EVM。本文档包括原理图、参考印刷电路板 (PCB) 布局和完整的物料清单 (BOM)。

1.2 套件内容

表 1-1 列出了 EVM 套件的内含物。如果缺少任何元件，请与德州仪器 (TI) 客户支持中心联系。

表 1-1. 套件内容

品类	数量
INA4230 或 INA4235 测试板	1

注意，此 EVM 需要使用单独售卖的 TI 传感器控制板 (SCB)，可在[此处](#)找到。

1.3 规格

该 EVM 旨在对这些器件的基本功能进行评估。此布局并非作为目标电路的模型使用，也不针对电磁兼容性 (EMC) 测试进行布局。此 EVM 包含一块印刷电路板 (PCB)。这块 PCB 叫做 EVM，安装了 INA4230 或 INA4235。

1.4 器件信息

INA4230 和 INA4235 器件是数字功率监控器，具有专为电流检测应用而设计的集成式 16 位 Δ - Σ ADC。这些器件可测量分流器上的 $\pm 81.92\text{mV}$ 或 $\pm 20.48\text{mV}$ 可选满量程差分输入，支持的共模电压范围为 -0.3V 至 $+48\text{V}$ 。INA4230 和 INA4235 包含可计算平均功率和电能的内置数字累积寄存器。这两个器件也都内置的诊断功能，通过数字输出引脚 ALERT 指示系统的运行状况。这些器件由 2.7V 至 5.5V 的单个电源供电，运行期间的电流小于 $700\mu\text{A}$ ，关断期间的电流小于 $6\mu\text{A}$ 。输出可使用标准 I2C 接口连接到众多微控制器 (MCU)。

表 1-2. 器件概要

产品	数字协议	ADC 分辨率	最大增益误差	最大失调电压
INA4230	I2C	16 位	0.75%	$\pm 75\mu\text{V}$
INA4235	I2C	16 位	0.1%	$\pm 10\mu\text{V}$

2 硬件

2.1 快速启动设置

以下说明介绍了如何设置和使用 EVM。

- 如果没有 SCB，请及时购买。
 - 若要改用 PAMB 控制器，请参阅 [PAMB 兼容性](#)。
- 下载此驱动程序并以管理员身份安装：<https://www.ti.com/cn/lit/zip/sbac253>。
 - 按照下载提示操作；并且需要具有 myTI 帐户。
 - 请注意，虽然此驱动程序标记为 PAMB 驱动程序，但也用于 SCB。
- 如图 2-1 所示，将 EVM 连接到 SCB 控制器。
 - 连接相同类型的多个 EVM 时，请参阅图 2-2。
- 使用提供的 USB 电缆将 EVM 连接到 PC。
 - 将 Micro USB 电缆插入到 SCB 控制器板载 USB 插座 J2 中。
 - 将该电缆的另一端插入 PC。
- 在 Chrome®、Firefox®或 Safari®浏览器中通过以下链接访问 GUI：https://dev.ti.com/gallery/info/CurrentSensing/INA423XEVMS_GUI。
- 将外部系统的接地基准连接到 EVM 的 GND 节点 (J1 或 J5 的引脚 1 或 6)。
- 按照 [电流检测工作原理](#) 中的说明，向 J1 或 J5 上所需通道的 IN+ 和 IN- 节点提供差分输入电压信号。

2.2 EVM 操作

若要将 EVM 和 SCB 控制器 (单独销售) 搭配使用，如图 2-1 所示连接 EVM。

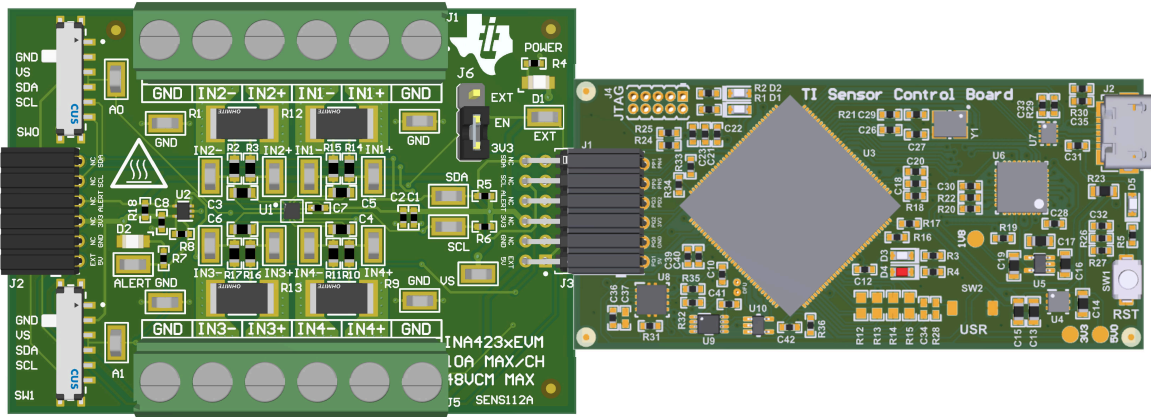


图 2-1. EVM (左) 连接到 SCB 控制器 (右)

如果使用多个 EVM (GUI 支持即将推出)，则按图 2-2 所示进行连接。确保对每个器件使用不同的地址。GUI 一次仅支持一个 EVM 和器件类型；总共最多四个 EVM。

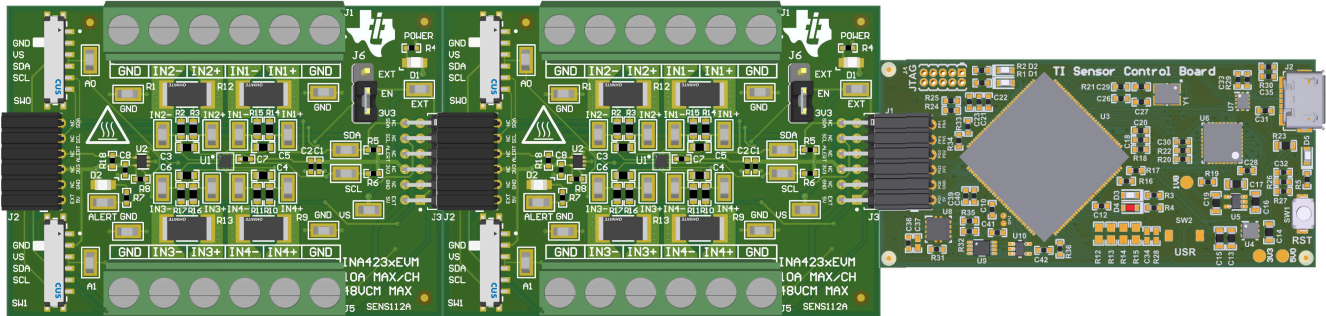


图 2-2. 多个 EVM 连接到 SCB 控制器

2.2.1 电流检测工作原理

该 EVM 可以与板载或外部分流电阻器搭配使用。要使用板载分流电阻器，请将 2512 表面贴装技术 (SMT) 分流电阻器焊接在 R1、R12、R13 或 R9 的焊盘上，并通过 J1 或 J5 将其与外部系统和负载电流串联起来。外部分流电阻器可以直接连接到 J1 或 J5 的端子上。

2.2.1.1 详细设置

若要配置测量评估，请按以下步骤操作：

1. 通过以下方式连接分流电阻器：
 - a. 将 2512 电阻器焊接在连接 IN+ 和 IN- 输入的 R1、R12、R13 或 R9 焊盘上。
 - b. 在 J1 或 J5 的 IN+ 和 IN- 端子之间连接一个外部分流器，如图 2-3 所示。
 - i. 如果使用外部分流器，在连接时要使感测位置跨过分流器，而且感测路径上不会有大电流。更多信息，请参阅 [TI 精密实验室 - 电流检测放大器：分流电阻器布局](#) 视频。
2. 在断电时，将 IN+ 和 IN- 端子与负载串联。
 - a. 测量 10A 以上的电流时，确保高电流路径不会穿过 EVM (包括端子块 J1 或 J5)，如图 2-3 所示。

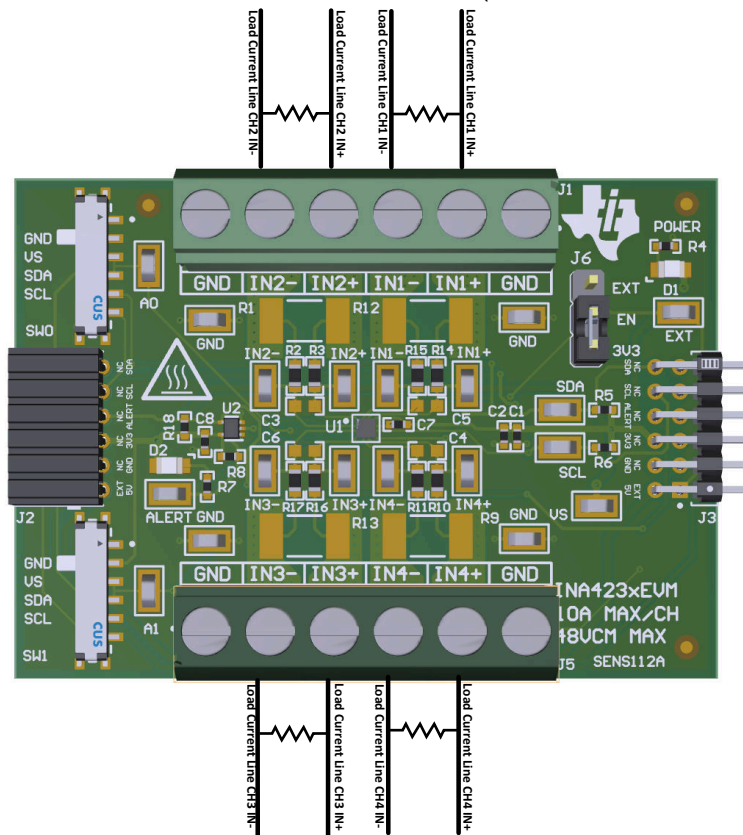


图 2-3. 电流超过 10A 时的 IN+ 和 IN- 布线

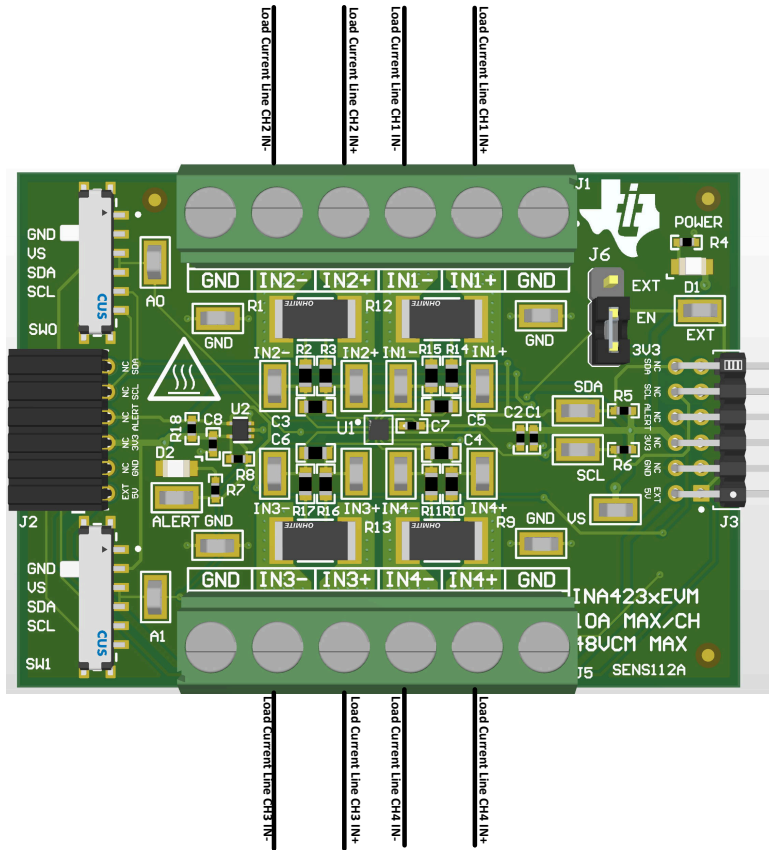


图 2-4. 10A 或更低电流时的 IN+ 和 IN - 布线

警告

测量电流时，首先确保设备（分流电阻器、导线、连接器）可以承受相应的电流和功耗。其次，确保流经 J1 和 J5 的电流不超过 10A。否则可能会导致 EVM 损坏或人身伤害。

EVM 可能变热。

3. 将系统接地端连接到端子 J1 和 J5 上的任一 GND。
4. 给系统上电，并通过 GUI 观察器件状态和输出。

2.3 电路

本节总结了 EVM 子系统及元件。

2.3.1 电流检测 IC

本部分介绍了主要的 INA 器件和配套元件。

U1 是主要的 INA 电流检测器件 (INA4230 或 INA4235)。C1、C2 和 C7 是旁路电容器, 放置在传感器附近, 有助于降低电源噪声并在需要时快速为器件提供电流。具有限流电阻器 R4 的 LED D1 用于指示 EVM 何时通电。

J6 用于将使能引脚连接到 3V3 或外部电源。默认情况下, 跳线 SH-J1 跨接在引脚 1 和 2 上, 以将使能引脚连接到 3V3。将跳线 SH-J1 跨接引脚 2 和 3, 以连接外部电源, 通过测试点 EXT 访问。

器件引脚可直接通过测试点 TP1 - TP19 进行监测。请注意, 为方便起见, GND 上还有两个额外的测试点。

2.3.2 输入信号路径

本节介绍了输入信号路径的电路。

J1 和 J5 是主连接端子。J1 和 J5 的引脚 1 和 6 用于将系统接地端连接到 EVM 接地端。J1 和 J5 的引脚 2-5 用于每个通道的 IN+ 和 IN- 连接。

R12、R1、R13 或 R9 可用于外形尺寸为 2512 的可选板载分流电阻。分流器也可以置于 J1 或 J5 上所需通道的 IN+ 和 IN- 端子上。如有需要, 可直接在测量测试中施加差分电压。

每个通道由两个电阻器和一个电容器组成, 它们组合在一起构成一个可选的输入滤波器。这些电阻默认装配了 0 Ω 电阻。使用输入滤波时, 要考虑器件的输入偏置电流。也可以在没有这些电阻的情况下用电容器来降低噪声。有关输入滤波的更多信息, 请参阅 **数据表**。通道的每个滤波器如下所示:

- 通道 1 - R14、R15、C5
- 通道 2 - R2、R3、C3
- 通道 3 - R16、R17、C6
- 通道 4 - R10、R11、C4

2.3.3 数字电路

本节介绍了器件的数字电路。

J2 和 J3 是将数字引脚和电源引脚连接到 SCB 控制器或其他 EVM 的主要接头引脚。J3 连接到右侧的 EVM/SCB, 而 J2 连接到左侧的多个 EVM。R5 和 R6 用作主要数字 IO 引脚的上拉电阻器。

SW0 和 SW1 设置了器件的 I2C 地址。当使用 EVM 与自定义控制器 (非 SCB 控制器) 或连接多个 EVM 时, 这种做法很有用。当前 SCB 控制器和 GUI 设置为一次使用四个 EVM。

R8 用作 ALERT 引脚的上拉电阻器。LED D2 和限流电阻器 R7 用于指示 ALERT 何时触发。U2 是一个开漏缓冲器, 可将警报信号转发到 J2 和 J3, 而不允许信号从 ALERT 总线传播到器件。该功能主要在使用多个 EVM 时使用, 以便在仍使用 ALERT 总线的情况下可以在每个 EVM 上看到单独的 ALERT LED。C8 是一个旁路电容器, 放置在缓冲器附近, 用于降低电源噪声并帮助在需要时快速为器件提供电流。

2.4 PAMB 兼容性

如有需要，通过使用跳线将 PAMB 的引脚接头连接到 EVM，此 EVM 和 GUI 可以与 PAMB 控制器 (DC081A) 搭配使用。图 2-5 显示了 PAMB 上与 EVM 接头引脚相对应的引脚。请注意不要在跳线连接设置中添加过大电阻，否则信号可能出现性能下降并会导致通信错误。

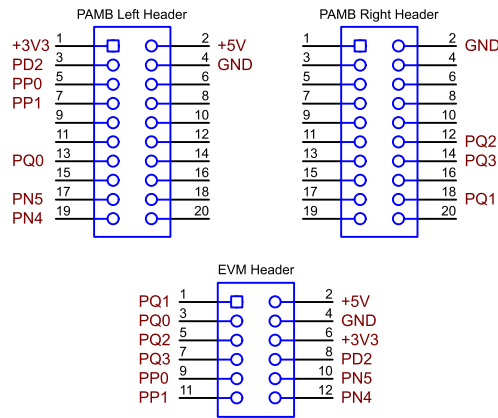


图 2-5. EVM 至 PAMB 连接

新的 GUI 和固件还可以与 SENS112 和 PAMB 控制器搭配使用。如果固件没有自动更新，则可能需要手动进入 DFU 模式。请参阅[固件调试](#)。

3 软件

3.1 设置

3.1.1 驱动程序安装

下载并安装此驱动程序：<https://www.ti.com/lit/zip/sbac253>。每台计算机只需执行一次该步骤，并且需要 myTI 帐户。请注意，虽然此驱动程序标记为 PAMB 驱动程序，但也用于 SCB。解压缩文件夹并以管理员权限运行 .exe 文件。

3.1.2 固件

如果已经安装了旧的驱动程序，固件更新会通过 GUI 推送。下载的离线 GUI 只能用下载时可用的最新固件更新 SCB 控制器。若要查看是否有最新的 GUI 或固件更新，请从网络浏览器启动最新版 GUI。

3.1.2.1 固件调试

如果由于任何原因必须手动重新安装固件，请按照以下步骤重新安装固件。确保将 EVM 连接到 SCB。

1. 首先，查看 GUI 是否可对固件手动编程。
 - a. 将 SCB 控制器插入 PC
 - b. 启动 GUI
 - c. MCU 可能已经进入器件固件更新 (DFU) 模式。倘若如此，GUI 会通知用户并尝试将固件更新到最新版本。
 - d. 如果 GUI 没有自动更新，请转到 *File > Program Device...*。
2. 如果第 1 步失败（或者 *Program Device* 按钮灰显），则手动将 SCB 控制器上的 MCU 配置为 DFU 模式。在 SCB 控制器通电的情况下，可通过以下任一方法完成此操作：
 - a. 通过软件：
 - 在 SCB 的 USB 串行 (COM) 端口上发送命令 *bsl*。
 - b. 通过硬件：
 - 出于安全起见，关闭并断开所有负载源和外部电压。
 - 使用一对镊子（或导线）短接标记为 *DFU*（如图 3-1 所示）的两个测试点时，按下并松开 *RESET* 按钮。

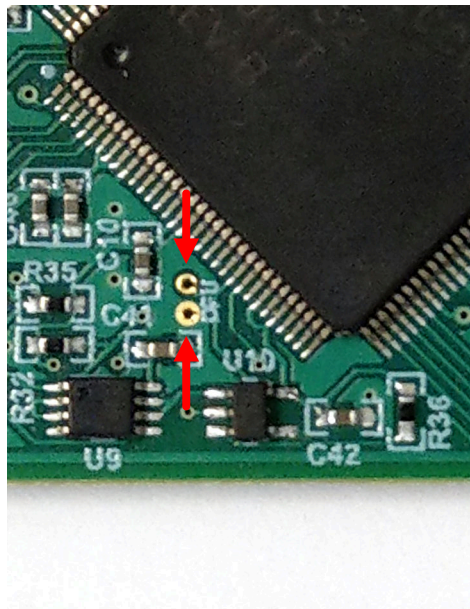


图 3-1. 用于手动进入 DFU 模式的测试点

- 如果改用 PAMB 板，这些测试点会置于 PK1 和 PK2 附近。

MCU 进入 DFU 模式后，现在可以通过步骤 1 中列出的方法上传固件。

3.1.3 GUI 设置和连接

您可以在 Chrome、Firefox 或 Safari 浏览器中通过以下链接访问 GUI：https://dev.ti.com/gallery/info/CurrentSensing/INA423XEV_M_GUI。

3.1.3.1 初始设置

首次设置 GUI：

1. 确保前面提到的驱动程序已成功安装，以验证 GUI 正常工作，并且 GUI 可以在必要时更新 EVM 固件。
2. 进行检查，确保 EVM/SCB 控制器单元已插入 PC，然后转到前面提供的 GUI 链接。
3. 打开 *GUI Composer* 应用程序，以从网络浏览器启动 GUI（请参阅图 3-2）。

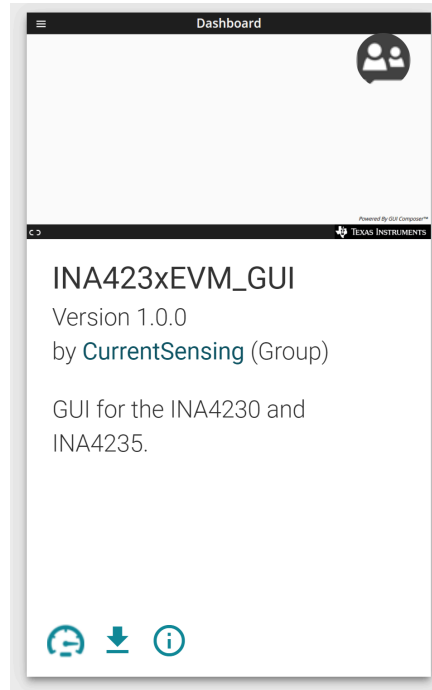


图 3-2. GUI Composer 应用程序

- a. GUI 链接会打开所有版本的 GUI。TI 建议启用最新的可用版本。
- b. 首次设置 GUI Composer 时，请根据提示下载 *TI Cloud Agent* 和浏览器扩展（请参阅图 3-3）。这些提示在关闭 *README.md* 对话框后出现。


TI Cloud Agent Installation

Hardware interaction requires additional one time set up. Please perform the actions listed below and try your operation again.(What's this?)

- Step 1: **INSTALL** browser extension
- Step 2: **DOWNLOAD** and install the TI Cloud Agent Application
- Help. I already did this

FINISH

图 3-3. TI Cloud Agent

4. 若要下载 GUI 以供离线使用，请点击 *GUI Composer* 应用程序中的  图标，然后按照提示操作（请参阅图 3-2）。

3.1.3.2 GUI 至 EVM 连接

若要将 GUI 连接至 EVM，请按照以下步骤操作：

1. 按照 [初始设置](#) 所述设置和启动 GUI。
2. 进行检查以确保 EVM 已连接到 GUI，然后关闭 README.md 文件页面来启动连接。如果连接成功，GUI 左下角附近会显示文本 *Hardware Connected*。



图 3-4. 硬件已连接

- a. GUI 的左上角附近会显示一个绿色指示器和器件类型以及文本 *DEVICE CONNECTED*。



图 3-5. 器件已连接

- b. 如果 GUI 中未显示 *Hardware Connected* 和 *DEVICE CONNECTED* 文本，请长按 EVM 上的 RESET 按钮来重试。
 - i. 如果该选项不起作用，请检查 *Options > Serial Port* 下的其他硬件 COM 端口。

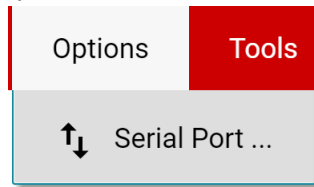



图 3-6. 更改串行端口

- c. 如果硬件仍然没有连接，则确保使用的 GUI/EVM 组合正确无误。
 - i. 如果使用的 GUI/EVM 组合正确，则对 SCB 固件重新编程，如 [固件调试](#) 所述。
 - ii. 很多连接问题都可以通过以下其中一个方法得到解决：
 1. 在 EVM 与 SCB 彼此连接的情况下，长按 EVM 上的 RESET 按钮。
 - 刷新 GUI 有时也可以帮助解决此问题。
 2. 将 EVM 连接到其他 USB 端口。
 - 避免使用长电缆和 USB 集线器。
 - 如果使用的是台式 PC，则尝试使用机箱背面的 USB 端口。

3.2 GUI 运行

根据 [GUI 设置和连接](#)，设置和启动 GUI 并将其连接至 EVM。有关如何使用每个 GUI 页面的说明，请参阅以下几节。

3.2.1 主页选项卡

GUI 启动后首先显示主页选项卡。点击左侧菜单上的  (主页) 图标，可随时返回主页选项卡。

从主页确认 GUI 到 EVM 的连接成功 (请参阅 [GUI 至 EVM 连接](#))。通过底部的按钮也可以获得一些有用的资源 (请参阅 [图 3-7](#))。

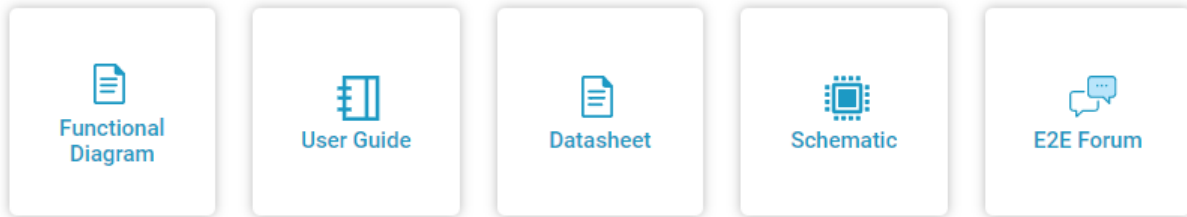



图 3-7. 主页选项卡链接

3.2.2 配置选项卡

若要对每个连接的 EVM 进行初始设置，请点击左侧菜单上的  (*Configuration*) 图标。 [图 3-8](#) 展示了一个配置工具示例，根据连接的器件，该工具可能会发生变化。

Number of EVMs:

Selected EVM:

Selected Channel:

Channel 1

Hardware Switch Settings SW1: SW0:

Shunt Full-Scale Differential Range ADCRANGE:

Shunt/Current Configuration

RSHUNT: mΩ

Max Expected Current: A

CURRENT_LSB: A

CALIBRATION:

True CURRENT_LSB: A

True Max Current: A


Required Sensing Range: mV

图 3-8. 配置工具

从此页面上，用户可以设置要使用的 EVM 数量，然后对于每个 EVM，用户可以指明物理硬件开关设置并配置分流电阻和 CURRENT_LSB。下面介绍了此页面上的每个选项和字段：

- **Number of EVMs** (当前已禁用, 即将提供 GUI 支持)。
 - 此设置用于向 GUI 规定 SCB 上连接的 EVM 数量。
 - 请注意, SCB 和 GUI 一次仅支持最多四个具有相同器件的 EVM。
 - 在此处更改该设置时, 也会更改 **Results Data** 选项卡上的相同设置。
- **Selected EVM** (当前已禁用, 即将提供 GUI 支持)。
 - 此设置指示用户要更改设置的 EVM。
 - 这还会选择连接到 **Registers** 页面的 EVM。
- **Selected Channel**
 - 此设置指示用户要更改设置的通道。
- **Hardware Switch Settings**
 - 完成这些设置, 以便与 EVM 上的物理开关设置保持一致。
 - 请注意, 在更改此页面上的任何其他设置之前, 需要先完成此设置。在完成此设置之前, GUI 会阻止其他设置。
 - 更改该设置时, 也会更改 **Results Data** 选项卡上的相同设置。
- **Shunt Full-Scale Differential Range**
 - 这是访问 “Registers” 页面上 ADCRANGE 设置的捷径, 为了方便起见而放在这里。
 - 此设置和寄存器页面上的 ADCRANGE 设置会一同更改。
- **Shunt and Current Configuration**
 - 此部分用于输入分流电阻信息并帮助计算 CURRENT_LSB 和设置 SHUNT_CAL 寄存器。以下内容说明了如何使用各个字段:
 - **RSHUNT**
 - 输入所用分流电阻的值, 单位为 $m\Omega$ 。
 - **Max Expected Current**
 - 输入分流电阻上的最大预期电流值, 单位为 A。
 - 如果 “Max Expected Current” 字段保留为空白, 则可以手动调整 SHUNT_CAL, 该工具会指明使用该 EVM 可测得量的实际最大电流。
 - **CURRENT_LSB**
 - 这是计算得出的 CURRENT_LSB 值, 单位为安培。此字段会自动根据 “Max Expected Current” 字段进行填充。
 - 如有需要, 可以手动更改此字段, 并且更改会向下筛选。
 - **SHUNT_CAL**
 - 根据 RSHUNT 和 CURRENT_LSB 计算得出的 SHUNT_CAL 值。当此字段发生更改时, 对应的值会自动写入 SHUNT_CAL 寄存器。
 - 指定 CURRENT_LSB 后, 更改 ADCRANGE 时会根据数据表中的公式自动调整此值。
 - 如果从配置页面或寄存器映射更改了 ADCRANGE, 便会出现这种情况。
 - 如果未指定 CURRENT_LSB, 此值会保留不变, 但下方的各个字段会根据新的 ADCRANGE 进行调整。
 - 如有需要, 可以手动更改此字段, 并且更改会向下筛选。
 - 从寄存器映射页面更改此值时也会更改此处的值。
 - **True CURRENT_LSB**
 - 这是根据给定的分流电阻值从 SHUNT_CAL 寄存器计算得出的实际 CURRENT_LSB 值 (单位为安培)。
 - 这是 “Results Data” 部分中用于计算的值。
 - **True Max Current**
 - 这是根据 VSHUNT 和 CURRENT 寄存器并使用 RSHUNT 和 True CURRENT_LSB 计算得出的最大可测量电流 (单位为安培)。
 - **Required Sensing Range**
 - 这里显示了使用指定的分流电阻来测量最大预期电流所需的感测范围。
 - 如果未指定 “Max Expected Current”, 则使用 “True Max Current” 字段中的值。

3.2.3 寄存器选项卡

若要查看和编辑器件寄存器，请点击左侧菜单上的  (*Registers*) 图标。寄存器选项卡与图 3-9 中所示相似，具体取决于连接的器件。

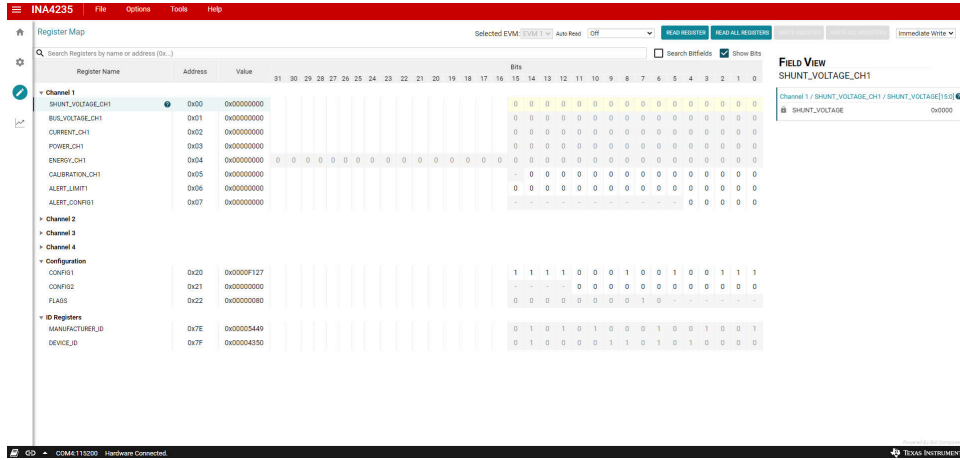



图 3-9. GUI 寄存器选项卡

通过此页面，用户可以在 EVM 上读取和写入器件寄存器。这里列出了一些重要注意事项：

- GUI 支持即将推出：在“Register Map”上，使用顶部的 *Selected EVM* 下拉菜单来选择要使用的器件。
 - 注意，在此处更改该设置时，也会更改 *Configuration* 选项卡上的相同设置。
 - 此按钮的功能是，在 MCU 中设置默认读取/写入地址，然后读回所有寄存器值，以更新寄存器映射。注意，如果数据采集频率高，可导致数据采集略有延迟。为获得出色性能，在开始采集数据前，请先设定器件设置。
- 默认情况下，所有更改都会自动写入器件。如果需要，用户可以将 *Immediate Write* 设置更改为 *Deferred Write*，以便仅在就绪后允许写入。
 - 用户可以通过以下任一方法修改可写寄存器值：
 - 通过右侧 *Field View* 部分中的小工具设置。
 - 使用十六进制或十进制值直接更改 *Value*。
 - 双击任何单个位。
- 打开 *Auto Read* 只会更新寄存器映射中的寄存器，而不会更新 *Results Data* 部分中的图形。
 - 如果在收集数据期间使 *Auto Read* 处于打开状态，可能会干扰数据收集时序。
- 如果对寄存器或寄存器位字段有任何问题，请点击  图标。
 - 有关寄存器的更多深入问题，请查看数据表。
- 为了方便起见，可以将寄存器设置保存起来，之后再载入任何具有相同寄存器映射的器件。为此，可转到 *File > Register Data*，如图 3-10 中所示。

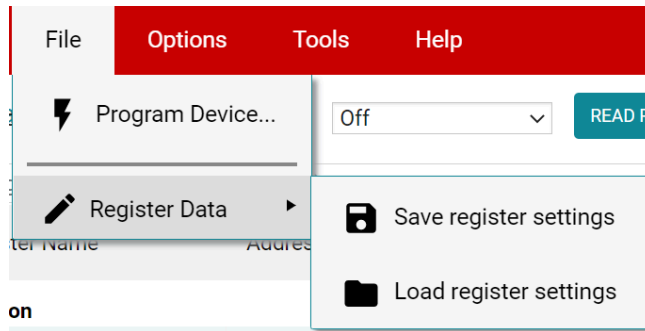



图 3-10. 保存和加载寄存器设置

- TI 建议在加载数据后按下 **Read All Registers** 按钮，以使用实际器件值更新寄存器映射，以防加载的寄存器与连接的器件不兼容。

3.2.4 结果数据选项卡

若要查看和收集一段时间内的结果数据，请点击左侧菜单上的  (结果数据) 图标。图 3-11 展示了结果数据页面的一部分以供参考，该页面可能会因连接的器件而有所不同。

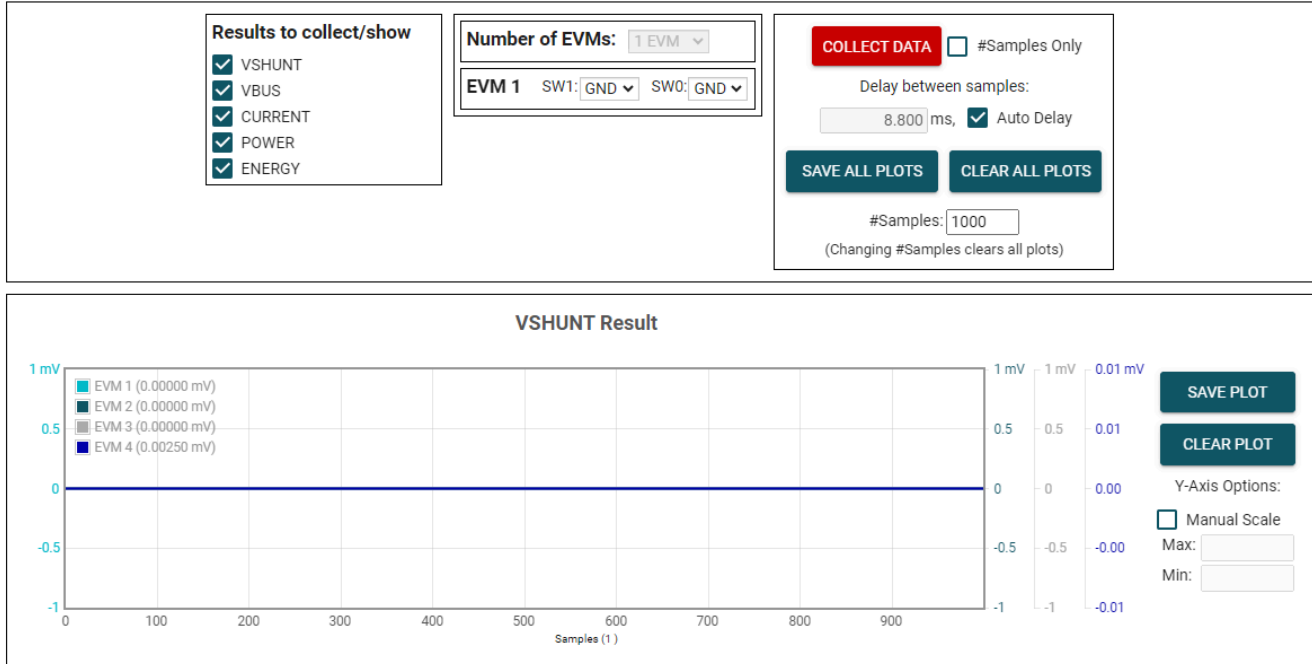


图 3-11. 结果页面和设置

下面介绍了如何使用结果数据页面顶部和每个图表旁边的按钮和设置：

- **Results to collect/show :**
 - 使用此部分选择要为其收集数据的寄存器值。如果在按下 **COLLECT DATA** 按钮之前未选择结果寄存器，则下面的图表将隐藏，EVM 在采集周期中不会试图读取此寄存器（即使启用了转换）。
 - 如果用户在 EVM 采集数据时禁用其中一个设置，那么图表不会显示，但仍然会采集数据，而图表将在后台更新。只需重新选择即可显示数据。
- **Number of EVMs (即将提供 GUI 支持) :**
 - 将 **Number of EVMs** 下拉菜单设置为当前在用的 EVM 数量。
 - 请参阅图 2-2，了解如何将多个 EVM 连接起来。
 - 在此处更改该设置时，也会更改“**Configuration**”选项卡上的相同设置。
 - GUI 一次仅支持一个 EVM/器件类型；总共最多四个 EVM。
 - **Switch settings**
 - 使用板载开关为每个 EVM 挑选不同的地址/芯片选择。
 - 在 GUI 中设置开关设置，以便与每个连接的 EVM 的设置保持一致。
 - **EVM 1** 自动填充地址最低的器件，除非已经选择某个设置。
 - 在此处更改该设置时，也会更改 **Configuration** 选项卡上的相同设置。
 - 如果使用多个器件，则寄存器映射和配置选项卡上所用的已选 EVM 旁会显示 * 符号。
 - 更改任意 EVM 的开关设置时，会将相应的 EVM 设为所选的 EVM。
- **收集和图表设置 :**
 - **Collect Data :**
 - 按下 **COLLECT DATA** 按钮开始采集数据。

- 在此模式下，MCU 通过 USB BULK 通道读取和发送为每个器件选定的结果值。读取一个器件的所有结果后，再继续读取下一个器件。
 - 所有 EVM 的所有结果值共同视为一个样本集。
 - 当前按结果收集所有通道。
- 虽然在采集数据时用户可以通过寄存器映射页面对其他寄存器进行读写，但这会增加数据采集的延迟时间。
- 按 **STOP COLLECT** 按钮停止采集数据。
- **#Samples Only** :
 - 如果选中了此复选框，GUI 会在采集的样本数量达到“#Samples”框中指定的数量后，自动停止采集数据。
 - 如果未选中该复选框，GUI 继续采集数据并仅存储最新的 #Samples 个样本。
- **Delay between samples** :
 - 设置每个样本集的开始时间之间的延迟。
 - 如果延迟时间短于读取循环（取决于要采集的结果数量、EVM 数量以及 CPU），则无法获得所需的延迟时间。
 - 虽然在采集数据时用户可以通过寄存器映射页面对其他寄存器进行读写，但这会增加数据采集的延迟时间。
- **Auto Delay** :
 - 根据转换时间、平均值和要转换的通道数量，设置延迟。
 - 如果使用多个 EVM，则延迟框中输入的时间来自于计算所得延迟值最小的 EVM。
- **Save All Plots** :
 - 按下 **SAVE ALL PLOTS** 按钮可以将 *Results to collect/show* 部分中每个当前已选结果对应的数据保存到电子表格中。
 - 按下每个图表旁边的 **SAVE PLOT** 按钮，可仅将该图表中的数据保存在电子表格中。
- **Clear All Plots** :
 - 按下 **CLEAR ALL PLOTS** 按钮可清除所有图表中的数据。
 - 按下每个图表旁边的 **CLEAR PLOT** 按钮可仅清除该图表中的数据。
- **#Samples** :
 - 更改此框中的数值可更改每个图表中显示的样本数。
 - 更改此数值会清空图表缓存，以便在下次读取时清除图表。
- **Y-Axis Options** :
 - **Manual Scale** :
 - 选中此复选框会将此图表中的所有通道结果设为“Max”和“Min”字段中指定的相同标度值。
 - 如果未选中此复选框，每个通道都将具有 Y 轴标度，具体取决于相应通道结果值的最小值和最大值。
 - **Max** :
 - 此图表中用于所有通道的最大 Y 轴值。
 - 选中 **Manual Scale** 后，如果此字段为空白，则字段自动填充相应图表中当前的最大值。
 - **Min** :
 - 此图表中用于所有通道的最小 Y 轴值。
 - 选中 **Manual Scale** 后，如果此字段为空白，则字段自动填充相应图表中当前的最小值。

3.3 EVM USB 直接通信

如有需要，可不使用 GUI，通过 USB 端口直接与 EVM 进行通信。具体方式是，通过串行 COM 端口发送所需的命令字符串，并根据模式通过 COM 端口或 USB BULK 通道接收结果。这有助于通过自定义设置、脚本或 GUI 连接 EVM。

3.3.1 标准 USB 读写操作

使用串行 COM 端口通过以下格式的 USB 命令读写寄存器：

- 读取寄存器格式：`rreg ADR`
 - 其中 ADR 是十六进制地址，rreg 始终为小写。

- 寄存器地址可以是大写或小写，并且不需要以“0x”开头。也可以选择用 0 来填补寄存器地址。例如，若要读取寄存器地址 0xB，一些有效的命令可包括：

- rreg 8
- rreg 08
- rreg 0x08
 - 使用“0x”时，“x”必须为小写。

- 对于本例，EVM 会返回 JSON 格式的结果和状态 (*idle* 或 *collecting*)：

```
{"acknowledge":"rreg 0x08"}  
{"register":{"address":8,"value":0}}  
{"evm_state":"idle"}
```

- 写入寄存器格式：wreg ADR VAL

- 其中 ADR 和 VAL 采用十六进制，wreg 始终为小写。
- 寄存器地址和值可以是大写或小写，并且不需要以“0x”开头。也可以选择用 0 来填补寄存器地址和值。例如，要向寄存器地址 0x1 写入值 0xfb69，某些有效的命令包括：

- wreg 20 f127
- wreg 20 0xf127
- wreg 0x20 0xF127
 - 使用“0x”时，“x”必须为小写。

- 对于本例，EVM 会返回 JSON 格式的结果和状态 (*idle* 或 *collecting*)：

```
{"acknowledge":"wreg 0x20 0xf127"}  
{"console":"Writing 0xf127 to CONFIG1 register"}  
{"evm_state":"idle"}
```


3.3.2 通过 USB BULK 通道采集数据

Collect Data 功能会根据指定的设置，读取所需的结果寄存器并发送相关数据。此功能在连续转换模式下性能最佳，但不能配置 EVM 或相关的寄存器设置。收集模式通过串行 COM 端口启动和停止，但通过 USB BULK 通道发送结果。若要使用此模式，请使用以下格式：

- 启动数据采集的格式：`collect timerPeriod collectFlags channelAddressIDs numDevices`
 - 收集始终以小写形式完成，并且每个参数均以十进制表示值，格式如下：
 - **timerPeriod**
 - MCU 中用于数据采集样本集的时间延迟（单位为毫秒，无符号 32 位值）。
 - **collectFlags**（所有通道集合在一起）
 - 一个数据字节，根据以下定义，对于每个寄存器值类型，1 表示收集，0 表示不收集（注意，仅在器件支持时使用能量和充电标志，否则设置为 0）：
 - VSHUNT = 0b10000
 - VBUS = 0b01000
 - CURRENT = 0b00100
 - POWER = 0b00010
 - ENERGY = 0b00001
 - **channelAddressIDs**
 - 这是以位 3 - 0 开头的每个 I2C 地址串连起来的 4 个 LSB。
 - 例如，如果 EVM 1 在地址 0x41 上，EVM 2 在通道 0x43 上，这里的值就是 0b00110001
 - **NumDevices**（当前仅支持值 1）
 - 串连起来的 EVM 数量 (1-4)。
 - 例如，要每 8.8ms 开始进行一次 VSHUNT、VBUS 和 POWER 数据采集，则对于 EVM 1 地址 = 0x41 和 EVM 2 地址 = 0x43 的两个 INA4235，用户需要发送：`collect 8800 26 49 2`
 - 对于本例，EVM 会返回 JSON 格式的确认和状态：


```

          {"acknowledge":"collect 8800 26 49 2"}
          {"evm_state":"collecting"}
          
```
- USB BULK 通道接收如下格式的数据：`frameID deviceNumID address registerSize data`
 - 每个参数以十进制表示值，格式如下：
 - **frameID**（1 个字节）
 - 始终读为 0。用于验证数据已对齐。
 - **deviceNumID**（1 个字节）
 - 与 EVM 编号对应的 ID 编号（当前仅支持 1）。
 - 在上面的示例中，如果从地址设置为 0x41 的 EVM 1 读取，该值将为 1，如果从地址设置为 0x43 的 EVM 2 读取，该值将为 2。
 - **address**（1 个字节）
 - 从器件读取的寄存器地址。
 - **registerSize**（1 个字节）
 - 后面数据的字节数。
 - **data**（一次 1 个字节）
 - 字节形式的寄存器数据值，首先是最高有效字节。
- 停止数据采集的格式：`stop`
 - 其中 `stop` 始终为小写。
 - EVM 返回 JSON 格式的确认和状态：


```

          {"acknowledge":"stop"}
          {"evm_state":"idle"}
          
```

4 硬件设计文件

4.1 原理图

图 4-1 至图 4-2 显示了 EVM 的原理图。图 4-1 显示了 EVM 的电路。图 4-2 显示了 EVM 随附的机械部件。

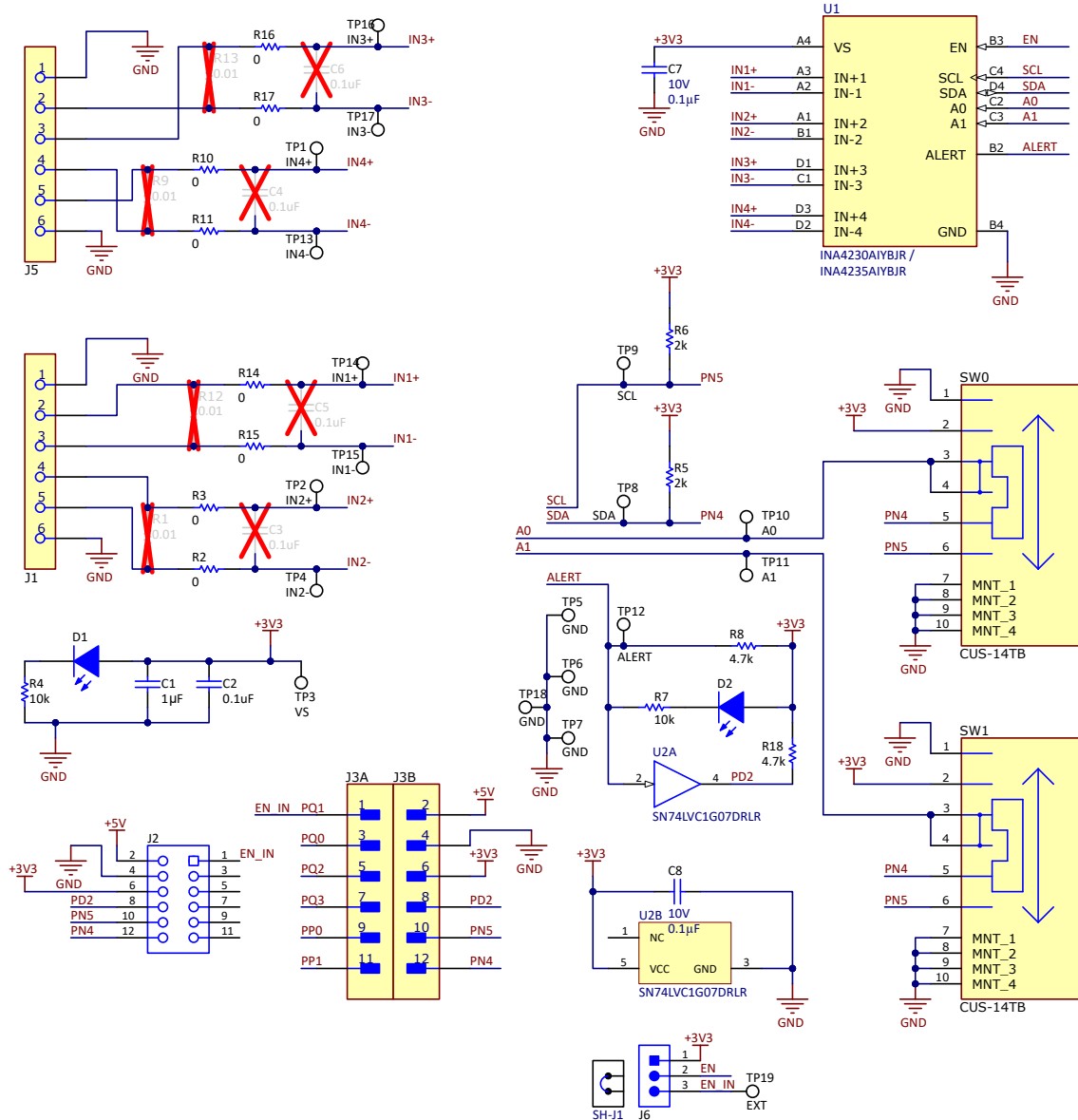


图 4-1. SENS112 原理图

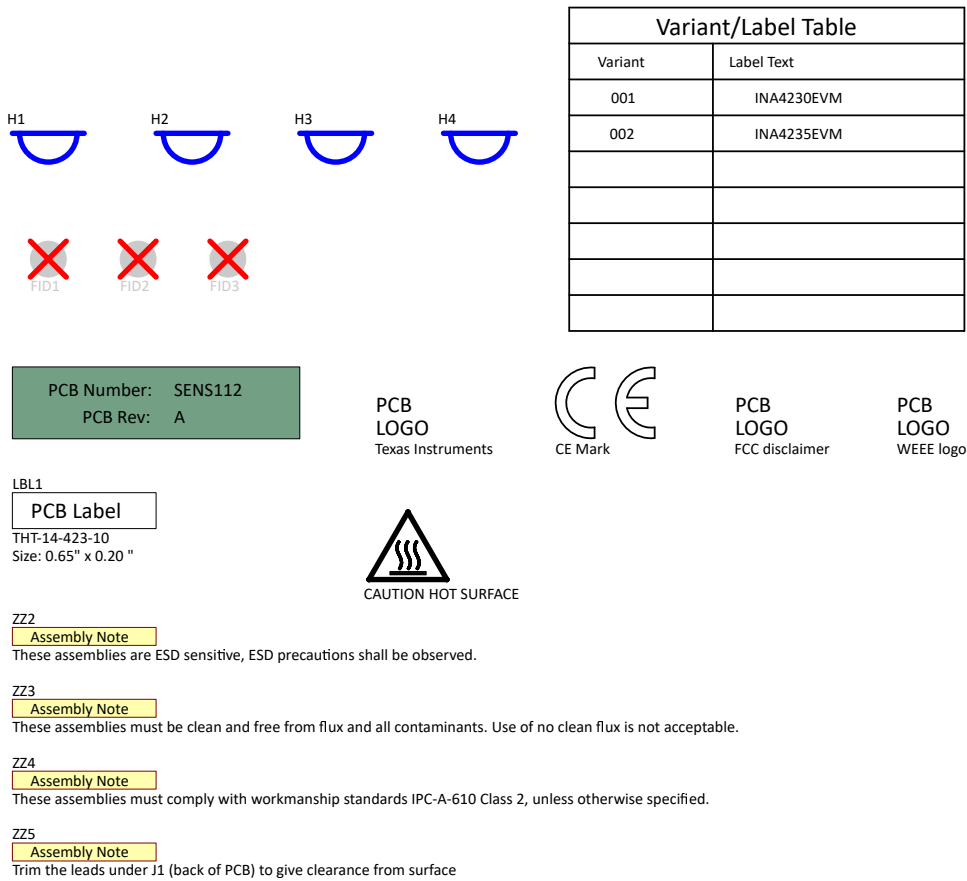


图 4-2. SENS112 硬件原理图

4.2 PCB 布局

备注

电路板布局布线未按比例显示。这些图旨在显示电路板的布局，而不适用于制造 EVM PCB。

图 4-3 至图 4-6 描绘了 EVM 的 PCB 层。

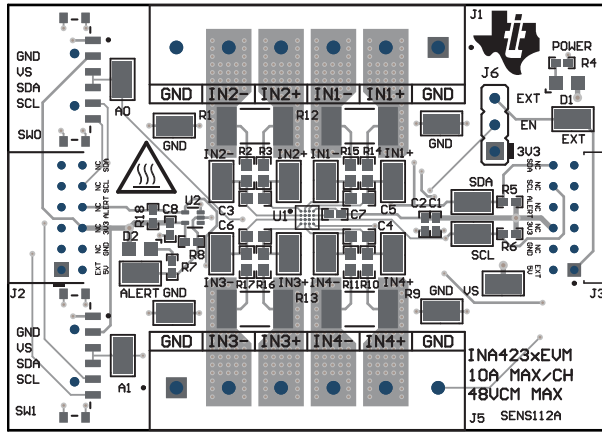


图 4-3. SENS112 顶视图

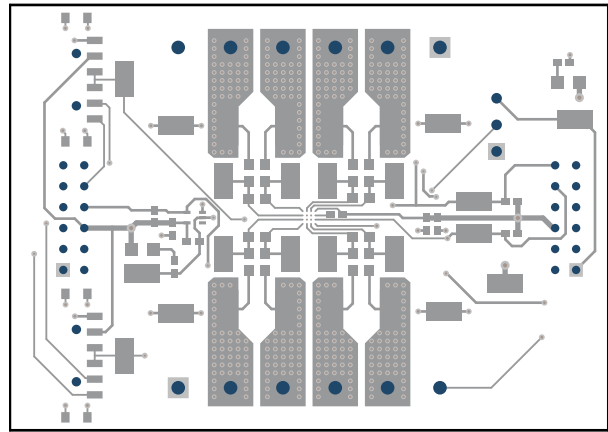


图 4-4. SENS112 顶层

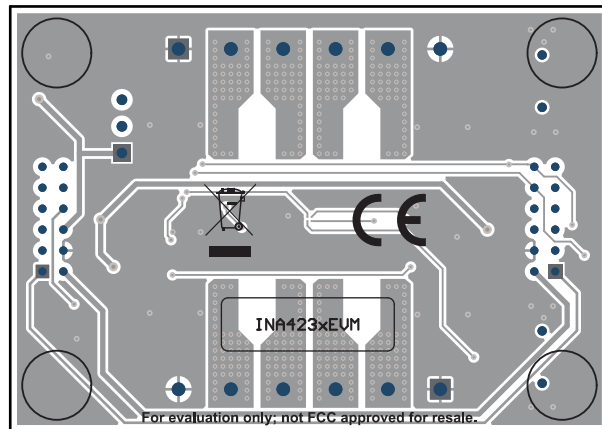


图 4-5. SENS112 底视图

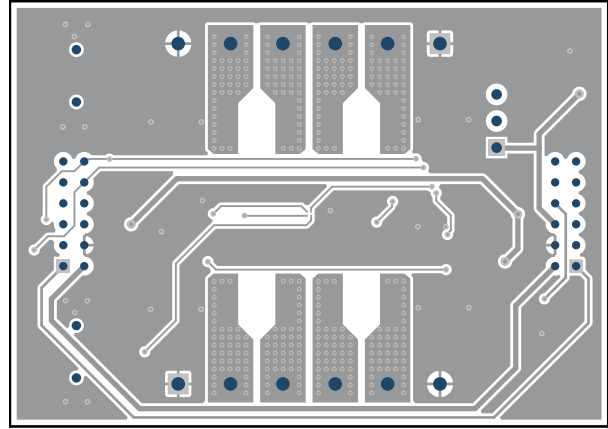


图 4-6. SENS112 底层

4.3 物料清单

表 4-1 至表 4-3 提供了 EVM 的器件清单。表 4-1 至表 4-2 面向特定型号，而表 4-3 展示了所有 SENS112 型号都有的器件。

表 4-1. INA4230EVM 专属物料清单

位号	数量	值	说明	封装参考	器件型号	制造商
U1	1		带 I2C 接口的 48V 四通道 16 位精密电流、电压、功率和能源监测器	DSBGA16	INA4230AIYBJR	德州仪器 (TI)

表 4-2. INA4235EVM 专属物料清单

位号	数量	值	说明	封装参考	器件型号	制造商
U1	1		带 I2C 接口的 48V 四通道 16 位精密电流、电压、功率和能源监测器	DSBGA16	INA4235AIYBJR	德州仪器 (TI)

表 4-3. SENS112 型号物料清单

位号	数量	值	说明	封装参考	器件型号	制造商
C1	1	1 μ F	电容, 陶瓷, 1 μ F, 16V, +/- 20%, X5R, 0402	0402	GRM155R61C105MA12D	MuRata
C2	1	0.1 μ F	电容, 陶瓷, 0.1 μ F, 50V, +/-20%, X7R, 0402	0402	GRM155R71H104ME14D	MuRata
C7、C8	2	0.1 μ F	电容, 陶瓷, 0.1 μ F, 10V, +/-10%, X7R, AEC-Q200 1 级, 0402	0402	C0402C104K8RACAUTO	Kemet
D1、D2	2	白色	LED, 白色, SMD	0805	VAOL-S8WR4	Visual Communications Company, LLC
H1、H2、H3、H4	4		Bumpon, 半球形, 0.25 X 0.075, 透明	75x250mil	SJ5382	3M
J1、J5	2		端子块 6POS 侧面插入 5MM PCB 组装注意: 按照 ZZ5 修剪引线	HDR6	6.91138E+11	Würth Electronics
J2	1		插座, 2mm, 6x2, 金, R/A, TH	插座, 2mm, 6x2, R/A, TH	NPPN062FJFN-RC	Sullins Connector Solutions
J3	1		连接器接头, 穿孔, 直角, 12 位, 0.079" (2.00mm)	HDR12	NRPN062PARN-RC	Sullins Connector Solutions
J6	1		接头, 2.54mm, 3x1, 金, TH	接头, 2.54mm, 3x1, TH	GBC03SAAN	Sullins Connector Solutions
LBL1	1		热转印打印标签, 0.650" (宽) x 0.200" (高) - 10,000/卷	PCB 标签, 0.650 x 0.200 英寸	THT-14-423-10	Brady
R2、R3、R10、R11、R14、R15、R16、R17	8	0	电阻, 0, 5%, 0.125 W, 0603	0603	MCT06030Z0000ZP500	Vishay/Beyschlag
R4、R7	2	10k	电阻, 10k, 5%, 0.063 W, AEC-Q200 0 级, 0402	0402	CRCW040210K0JNED	Vishay-Dale
R5、R6、R8、R18	4	4.7k	电阻, 4.7k, 5%, 0.063 W, AEC-Q200 0 级, 0402	0402	CRCW04024K70JNED	Vishay-Dale
SH-J1	1		分流器, 2.54mm, 金, 黑色	分流器, 2.54mm, 黑色	60900213421	Würth Elektronik
SW0、SW1	2		滑动开关 SP4T 表面贴装, 直角	SMT_SW_11MM3_4MM1	CUS-14TB	Nidec Copal Electronics (日产科宝电子有限公司)

表 4-3. SENS112 型号物料清单 (续)

位号	数量	值	说明	封装参考	器件型号	制造商
TP1、TP2、TP3、TP4、TP5、TP6、TP7、TP8、TP9、TP10、TP11、TP12、TP13、TP14、TP15、TP16、TP17、TP18、TP19	19		测试点, 微型, SMT	Testpoint_Keystone_Miniatu re	5015	Keystone
U2	1		具有开漏输出的单路缓冲器/驱动器, DRL0005A, LARGE T&R	DRL0005A	SN74LVC1G07DRLR	德州仪器 (TI)
C3、C4、C5、C6	0	0.1 μ F	电容, 陶瓷, 0.1 μ F, 100V, +/-10%, X7S, AEC-Q200 1 级, 0603	0603	CGA3E3X7S2A104K080AB	TDK
FID1、FID2、FID3	0		基准标记。没有需要购买或安装的元件。	不适用	不适用	不适用
R1、R9、R12、R13	0		10m Ω \pm 0.5% 2W 片上电阻 2512 (公制 6432), 汽车 AEC-Q200, 电流检测, 防潮金属膜	2512	PCS2512DR0100ET	Ohmite

5 其他信息

5.1 商标

Chrome® is a registered trademark of Google LLC.

Firefox® is a registered trademark of Mozilla Foundation.

Safari® is a registered trademark of Apple Inc.

所有商标均为其各自所有者的财产。

6 相关文档

本用户指南可从 TI 网站获得，文献编号为 [SBOU298](#)。附加到文献编号的任何字母对应于撰写本文档时已有的最新文档修订版。较新的修订版可从 www.ti.com 上获得，也可从德州仪器 (TI) 文献响应中心 (电话为 (800) 477-8924) 或产品信息中心 (电话为 (972) 644-5580) 获得。订购时，可通过文档标题或文献编号识别文档。表 6-1 列出了与该 EVM 相关的文档。可以通过点击表 6-1 中的链接来获取更多信息。器件名称链接至 www.ti.com 上的产品网络文件夹。文献编号链接到 PDF 文档。

表 6-1. 相关文档

文档标题	文档文献编号
INA4230 数据表	SBOSAD4
INA4235 数据表	SBOSAB5
数字功率监测器入门	SBOA511

重要声明和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、某特定用途方面的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他功能安全、信息安全、监管或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的应用。严禁对这些资源进行其他复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。您应全额赔偿因在这些资源的使用中对 TI 及其代表造成的任何索赔、损害、成本、损失和债务，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 的销售条款](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款/TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

邮寄地址：Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265
Copyright © 2024，德州仪器 (TI) 公司