

SN74AC596 オープン ドレイン出力レジスタ搭載、8 ビット シフト レジスタ

1 特長

- 幅広い動作範囲: 1.5V~6V
- 6V までの入力電圧に対応
- 連続 $\pm 24\text{mA}$ 出力駆動 (5V 時)
- 短いバーストで最大 $\pm 75\text{mA}$ の出力駆動 (5V 時) に対応
- 50 Ω 伝送ラインを駆動
- 5V、50pF 負荷時の最大値で $t_{pd} = 11.4\text{ns}$

2 アプリケーション

- マイクロコントローラの出力数増加
- 最大 8 ビットのデータを一時的に保存

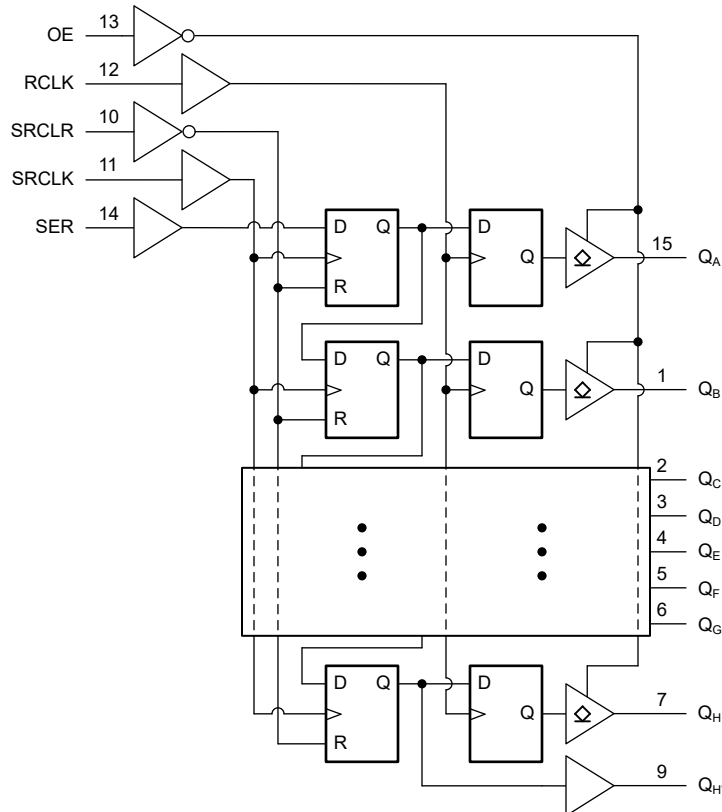
3 概要

SN74AC596 デバイスには 8 ビットのシリアル イン、パラレル アウトのシフトレジスタが搭載されており、8 ビットの D タイプ ストレージレジスタへデータを供給します。ストレージレジスタはパラレル オープン ドレイン出力を備えています。シフトレジスタとストレージレジスタの両方に、それぞれ独立したクロックが供給されます。シフトレジスタはダイレクト オーバーライディング クリア ($\overline{\text{SRCLR}}$) 入力、シリアル (SER) 入力、カスケード用シリアル出力 (Q_H) を備えています。出力イネーブル (OE) 入力が High のとき、出力は高インピーダンス状態になります。内部レジスタデータは、 $\overline{\text{OE}}$ 入力の動作による影響を受けません。

製品情報

部品番号	パッケージ (1)	パッケージサイズ (2)	本体サイズ (3)
SN74AC596	BQB (WQFN, 16)	3.5mm × 2.5mm	3.5mm × 2.5mm
	PW (TSSOP, 16)	5 mm × 6.4mm	5 mm × 4.4mm

- (1) 詳細については、[セクション 11](#) を参照してください。
- (2) パッケージサイズ (長さ × 幅) は公称値であり、該当する場合はピンも含まれます。
- (3) 本体サイズ (長さ × 幅) は公称値であり、ピンは含まれません。



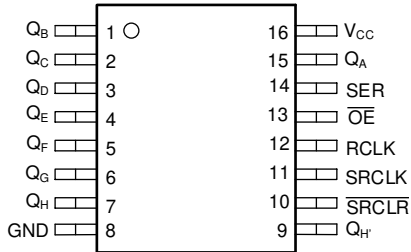
機能図



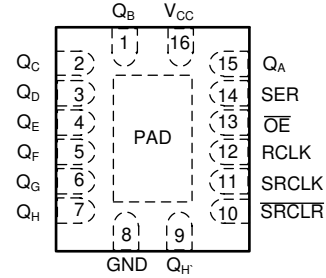
目次

1 特長	1	7.3 機能説明.....	13
2 アプリケーション	1	7.4 デバイスの機能モード.....	15
3 概要	1	8 アプリケーションと実装	16
4 ピン構成および機能	3	8.1 アプリケーション情報.....	16
5 仕様	4	8.2 代表的なアプリケーション.....	17
5.1 絶対最大定格.....	4	8.3 電源に関する推奨事項.....	20
5.2 ESD 定格.....	4	8.4 レイアウト.....	20
5.3 推奨動作条件.....	4	9 デバイスおよびドキュメントのサポート	23
5.4 熱に関する情報.....	5	9.1 ドキュメントのサポート.....	23
5.5 電気的特性.....	5	9.2 ドキュメントの更新通知を受け取る方法.....	23
5.6 タイミング特性.....	6	9.3 サポート・リソース.....	23
5.7 スイッチング特性.....	7	9.4 商標.....	23
5.8 代表的特性.....	8	9.5 静電気放電に関する注意事項.....	23
6 パラメータ測定情報	11	9.6 用語集.....	23
7 詳細説明	13	10 改訂履歴	23
7.1 概要.....	13	11 メカニカル、パッケージ、および注文情報	24
7.2 機能ブロック図.....	13		

4 ピン構成および機能



PW パッケージ、16 ピン TSSOP (上面図)



BQB パッケージ、16 ピン WQFN (透過上面図)

表 4-1. ピンの機能

ピン		種類 (1)	説明
名称	番号		
Q _B	1	O	Q _B 出力 (オープンドレイン)
Q _C	2	O	Q _C 出力 (オープンドレイン)
Q _D	3	O	Q _D 出力 (オープンドレイン)
Q _E	4	O	Q _E 出力 (オープンドレイン)
Q _F	5	O	Q _F 出力 (オープンドレイン)
Q _G	6	O	Q _G 出力 (オープンドレイン)
Q _H	7	O	Q _H 出力 (オープンドレイン)
GND	8	G	グラウンド
Q _H	9	O	シリアル出力、カスケード用に使用可能 (プッシュプル)
SRCLR	10	I	シフトレジスタ クリア、アクティブ Low
SRCLK	11	I	シフトレジスタ クロック、立ち上がりエッジがトリガされる
RCLK	12	I	出力レジスタ クロック、立ち上がりエッジがトリガされる
OE	13	I	出力イネーブル、アクティブ Low
SER	14	I	シリアル入力
Q _A	15	O	Q _A 出力 (オープンドレイン)
V _{CC}	16	P	正電源
サーマル パッド(2)		—	サーマル パッドは GND に接続するか、フローティングのままにすることができます。他の信号や電源には接続しないでください。

(1) 信号タイプ: I: 入力、O: 出力、I/O: 入力または出力、P: 電源、G = グラウンド。

(2) BQB パッケージのみ。

5 仕様

5.1 絶対最大定格

自由気流での動作温度範囲内 (特に記述のない限り) ⁽¹⁾

		最小値	最大値	単位
V _{CC}	電源電圧範囲	-0.5	7	V
V _I	入力電圧範囲 ⁽²⁾	-0.5	V _{CC} + 0.5V	V
V _O	オープンドレイン出力電圧範囲 ⁽²⁾	-0.5	7	V
V _O	プッシュプル出力電圧範囲 ⁽²⁾	-0.5	V _{CC} + 0.5V	V
I _{IK}	入力クランプ電流	V _I < -0.5V または V _I > V _{CC} + 0.5V		±20 mA
I _{OK}	オープンドレイン出力クランプ電流	V _O < -0.5V		-50 mA
I _{oK}	プッシュプル出力クランプ電流	V _O < -0.5V または V _O > V _{CC} + 0.5V		±50 mA
I _O	オープンドレイン連続出力電流	V _O = 0 ~ V _{CC}		50 mA
I _o	プッシュプル連続出力電流	V _O = 0 ~ V _{CC}		±50 mA
	V _{CC} または GND を通過する連続出力電流			±200 mA
T _J	接合部温度			150 °C
T _{stg}	保存温度	-65	150	°C

- (1) 「絶対最大定格」の範囲外の動作は、デバイスの永続的な損傷の原因となる可能性があります。「絶対最大定格」は、これらの条件において、または「推奨動作条件」に示された値を超える他のいかなる条件でも、本製品が正しく動作することを暗に示すものではありません。「絶対最大定格」の範囲内で、一時的に「推奨動作条件」の範囲を超えた動作をさせる場合、必ずしもデバイスが損傷を受けるものではありませんが、完全には機能しない可能性があります。この方法でデバイスを動作させると、デバイスの信頼性、機能性、性能に影響を及ぼし、デバイスの寿命を短縮する可能性があります。
- (2) 入力と出力の電流定格を順守しても、入力と出力の電圧定格を超えることがあります。

5.2 ESD 定格

		値	単位
V _(ESD)	静電放電	人体モデル (HBM)、ANSI/ESDA/JEDEC JS-001 準拠 ⁽¹⁾	±2000
		デバイス帯電モデル (CDM)、ANSI/ESDA/JEDEC JS-002 準拠 ⁽²⁾	±1000

- (1) JEDEC ドキュメント JEP155 には、500V HBM であれば標準的な ESD 管理プロセスにより安全な製造が可能であると記載されています。
- (2) JEDEC ドキュメント JEP157 には、250V CDM であれば標準的な ESD 管理プロセスにより安全な製造が可能であると記載されています。

5.3 推奨動作条件

自由気流での動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

		最小値	最大値	単位
V _{CC}	電源電圧	1.5	6	V
V _{IH}	High レベル入力電圧	V _{CC} = 1.5 V	1.2	V
		V _{CC} = 1.8 V	1.26	
		V _{CC} = 2.5 V	1.75	
		V _{CC} = 3 V	2.1	
		V _{CC} = 4.5 V	3.15	
		V _{CC} = 5.5 V	3.85	
V _{IL}	Low レベル入力電圧	V _{CC} = 1.5 V	0.3	V
		V _{CC} = 1.8 V	0.54	
		V _{CC} = 2.5 V	0.75	
		V _{CC} = 3 V	0.9	
		V _{CC} = 4.5 V	1.35	
		V _{CC} = 5.5 V	1.65	
V _I	入力電圧	0	V _{CC}	V

自由気流での動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

			最小値	最大値	単位
V_O	オープンドレイン出力電圧		0	6	
V_O	プッシュプル出力電圧		0	V_{CC}	V
I_{OH}	High レベル出力電流 ⁽¹⁾	$V_{CC} = 1.8\text{ V}$		-1	mA
		$V_{CC} = 2.5\text{ V}$		-2	
		$V_{CC} = 3\text{ V}$		-12	
		$V_{CC} = 4.5\text{ V} \sim 5.5\text{ V}$		-24	
I_{OL}	Low レベル出力電流	$V_{CC} = 1.8\text{ V}$		1	mA
		$V_{CC} = 2.5\text{ V}$		2	
		$V_{CC} = 3\text{ V}$		12	
		$V_{CC} = 4.5\text{ V} \sim 5.5\text{ V}$		24	
$\Delta t/\Delta v$	入力遷移の立ち上がりまたは立ち下がりレート	$V_{CC} = 1.5\text{ V} \sim 3\text{ V}$		50	ns/V
		$V_{CC} > 3\text{ V}$		20	
T_A	自由空気での動作温度		-40	125	°C

(1) Q_H 出力のみに適用されます。

5.4 熱に関する情報

パッケージ	ピン	熱評価基準 ⁽¹⁾						単位
		$R_{\theta JA}$	$R_{\theta JC(top)}$	$R_{\theta JB}$	Ψ_{JT}	Ψ_{JB}	$R_{\theta JC(bot)}$	
PW (TSSOP)	16	126.2	60.5	84.2	7.5	83.3	-	°C/W
BQB (WQFN)	16	91.2	95.1	61.4	18.0	61.2	38.0	°C/W

(1) 従来および最新の熱評価基準の詳細については、『[半導体および IC パッケージの熱評価基準](#)』アプリケーション ノートを参照してください。

5.5 電気的特性

自由気流での動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

パラメータ	テスト条件	V_{CC}	-40°C~125°C			単位
			最小値	標準値	最大値	
V_{OH} ⁽⁴⁾	$I_{OH} = -50\mu\text{A}$	1.5 V	1.4	1.499	V	
		1.8 V	1.7	1.799		
		2.5 V	2.4	2.499		
		3 V	2.9	2.999		
		4.5 V	4.4	4.499		
		5.5 V	5.4	5.499		
	$I_{OH} = -1\text{mA}$	1.8 V	1.44			
	$I_{OH} = -2\text{mA}$	2.5 V	2			
	$I_{OH} = -4\text{mA}$	3 V	2.4			
	$I_{OH} = -12\text{mA}$	3 V	2.4			
	$I_{OH} = -24\text{mA}$	4.5 V	3.7			
	$I_{OH} = -24\text{mA}$	5.5 V	4.7			
$I_{OH} = -75\text{mA}$ ⁽³⁾	5.5 V	3.85				

自由気流での動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

パラメータ	テスト条件	V _{CC}	-40°C~125°C			単位
			最小値	標準値	最大値	
V _{OL}	I _{OL} = 50μA	1.5 V		0.001	0.1	V
		1.8 V		0.001	0.1	
		2.5 V		0.001	0.1	
		3 V		0.001	0.1	
		4.5 V		0.001	0.1	
		5.5 V		0.001	0.1	
	I _{OL} = 1mA	1.8 V			0.36	
	I _{OL} = 2mA	2.5 V			0.5	
	I _{OL} = 4mA	3 V			0.5	
	I _{OL} = 12mA	3 V			0.5	
	I _{OL} = 24mA	4.5 V			0.5	
I _{OL} = 24mA	5.5 V			0.5		
I _{OL} = 75mA ⁽³⁾	5.5 V			1.65		
I _I	V _I = 5.5 V または GND	0V~5.5V			±1	μA
I _{OZ}	V _O = V _{CC} または GND	5.5 V			±1	μA
I _{CC}	V _I = V _{CC} または GND、I _O = 0	5.5 V			2	μA
C _I	V _I = V _{CC} または GND	5 V			2	pF
C _O	V _O = V _{CC} または GND	5 V			4	pF
C _{PD} ^{(1) (2)}	C _L = 50pF、F = 1MHz	5 V			57	pF

 (1) C_{PD} は、チャンネルごとのダイナミック消費電力を決定するために使用されます

 (2) P_D = V_{CC}² × F_I × (C_{PD} + C_L)、F_I = 入力周波数、C_L = 出力負荷容量、V_{CC} = 電源電圧

(3) 一度に複数の出力をテストすることはできません。また、テスト期間は 2ms を超えないようにしてください。

 (4) Q_H 出力のみに適用されます。

5.6 タイミング特性

自由空気での推奨動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

パラメータ	説明	条件	V _{CC}	-40°C~125°C		単位
				最小値	最大値	
f _{clock}	クロック周波数		1.5 V		22	MHz
t _w	パルス幅	RCLK または SRCLK が High または Low	1.5 V	9.2		ns
t _w	パルス幅	SRCLR が Low	1.5 V	5.4		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ 前の SER	1.5 V	5.4		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ 前の SRCLK ↑	1.5 V	15.5		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ より前に SRCLR が Low	1.5 V	10.1		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ より前に SRCLR が High (非アクティブ)	1.5 V	0.1		ns
t _h	ホールド時間	SRCLK ↑ 後の SER	1.5 V	4		ns
f _{clock}	クロック周波数		1.8 V		28	MHz
t _w	パルス幅	RCLK または SRCLK が High または Low	1.8 V	5.5		ns
t _w	パルス幅	SRCLR が Low	1.8 V	4		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ 前の SER	1.8 V	3.5		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ 前の SRCLK ↑	1.8 V	10		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ より前に SRCLR が Low	1.8 V	6.7		ns

自由空気での推奨動作温度範囲内 (特に記述のない限り)

パラメータ	説明	条件	V _{CC}	-40°C~125°C		単位
				最小値	最大値	
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が High (非アクティブ)	1.8 V	0.1		ns
t _h	ホールド時間	SRCLK ↑ 後の SER	1.8 V	2.7		ns
f _{clock}	クロック周波数		2.5 V		51	MHz
t _w	パルス幅	RCLK または SRCLK が High または Low	2.5 V	3.8		ns
t _w	パルス幅	$\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	2.5 V	2.5		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ の前の SER	2.5 V	2.1		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ 前の SRCLK ↑	2.5 V	6.2		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	2.5 V	4.2		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が High (非アクティブ)	2.5 V	0		ns
t _h	ホールド時間	SRCLK ↑ 後の SER	2.5 V	1.7		ns
f _{clock}	クロック周波数		3.3 V		55	MHz
t _w	パルス幅	RCLK または SRCLK が High または Low	3.3 V	2.4		ns
t _w	パルス幅	$\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	3.3 V	1.8		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ の前の SER	3.3 V	1.4		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ 前の SRCLK ↑	3.3 V	3.9		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	3.3 V	2.7		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が High (非アクティブ)	3.3 V	0.1		ns
t _h	ホールド時間	SRCLK ↑ 後の SER	3.3 V	1.2		ns
f _{clock}	クロック周波数		5 V		92	MHz
t _w	パルス幅	RCLK または SRCLK が High または Low	5 V	1.5		ns
t _w	パルス幅	$\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	5 V	1.2		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ の前の SER	5 V	0.8		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ 前の SRCLK ↑	5 V	2.4		ns
t _{su}	セットアップ時間	RCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が Low	5 V	1.7		ns
t _{su}	セットアップ時間	SRCLK ↑ より前に $\overline{\text{SRCLR}}$ が High (非アクティブ)	5 V	0.1		ns
t _h	ホールド時間	SRCLK ↑ 後の SER	5 V	0.9		ns

5.7 スイッチング特性

C_L = 50pF、自由気流での動作温度範囲内、標準値は T_A = 25°Cで測定 (特に記述のない限り)

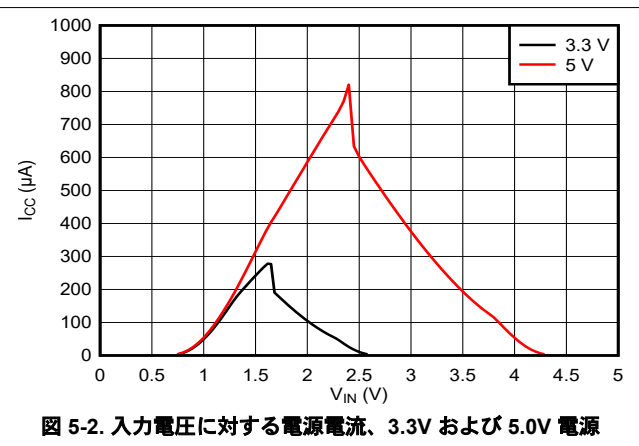
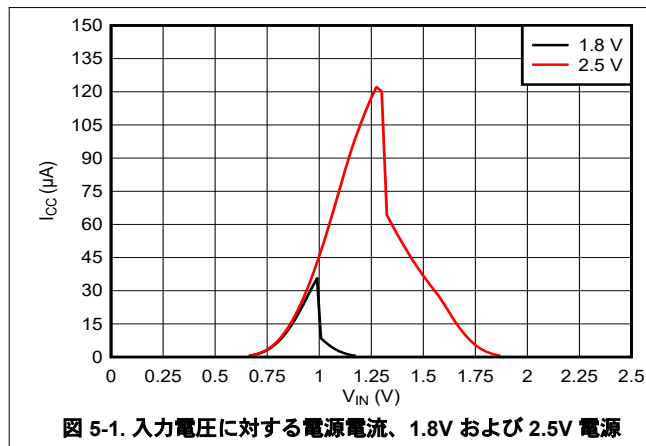
パラメータ	始点 (入力)	終点 (出力)	V _{CC}	-40°C~125°C			単位
				最小値	標準値	最大値	
t _{plh}	RCLK	Q _A -Q _H	1.5 V		20.5	31.1	ns
t _{phl}	RCLK	Q _A -Q _H	1.5 V		27.5	43.6	ns
t _{plh}	SRCLK	Q _H	1.5 V		25	40.1	ns
t _{phl}	SRCLK	Q _H	1.5 V		25.4	39.9	ns
t _{phl}	$\overline{\text{SRCLR}}$	Q _H	1.5 V		22.8	35.1	ns
t _{plh}	RCLK	Q _A -Q _H	1.8 V		14.8	21.8	ns
t _{phl}	RCLK	Q _A -Q _H	1.8 V		19.8	30.8	ns
t _{plh}	SRCLK	Q _H	1.8 V		17.8	27.8	ns

$C_L = 50\text{pF}$ 、自由気流での動作温度範囲内、標準値は $T_A = 25^\circ\text{C}$ で測定 (特に記述のない限り)

パラメータ	始点 (入力)	終点 (出力)	V_{CC}	-40°C~125°C			単位
				最小値	標準値	最大値	
t_{phl}	SRCLK	Q_H	1.8 V		18.5	28.4	ns
t_{phl}	SRCLR	Q_H	1.8 V		16.8	25.5	ns
t_{plh}	RCLK	Q_A-Q_H	2.5 V		7.6	11.6	ns
t_{phl}	RCLK	Q_A-Q_H	2.5 V		13.1	20	ns
t_{plh}	SRCLK	Q_H	2.5 V		11.5	17.4	ns
t_{phl}	SRCLK	Q_H	2.5 V		11.6	17.3	ns
t_{phl}	SRCLR	Q_H	2.5 V		10.8	15.9	ns
t_{plh}	RCLK	Q_A-Q_H	3.3 V		6.2	9.3	ns
t_{phl}	RCLK	Q_A-Q_H	3.3 V		10.9	16.2	ns
t_{plh}	SRCLK	Q_H	3.3 V		9.5	14.2	ns
t_{phl}	SRCLK	Q_H	3.3 V		9.6	14.1	ns
t_{phl}	SRCLR	Q_H	3.3 V		9.2	13.1	ns
t_{plh}	RCLK	Q_A-Q_H	5 V		4.4	6.3	ns
t_{phl}	RCLK	Q_A-Q_H	5 V		7.8	11.4	ns
t_{plh}	SRCLK	Q_H	5 V		7	10.2	ns
t_{phl}	SRCLK	Q_H	5 V		7.1	10.1	ns
t_{phl}	SRCLR	Q_H	5 V		6.9	9.5	ns

5.8 代表的特性

$T_A = 25^\circ\text{C}$ (特に記述のない限り)



5.8 代表的特性 (続き)

$T_A = 25^\circ\text{C}$ (特に記述のない限り)

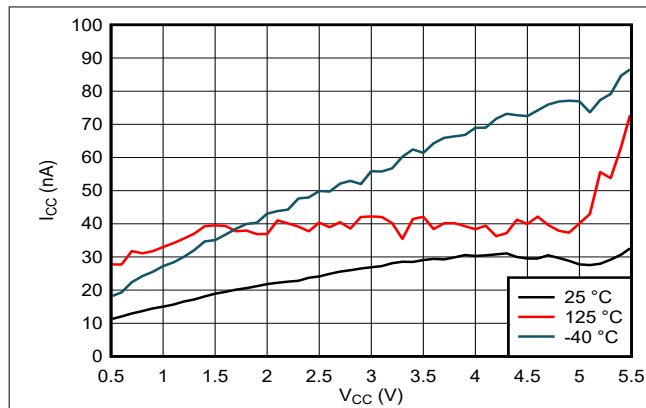


図 5-3. 電源電流と電源電圧との関係

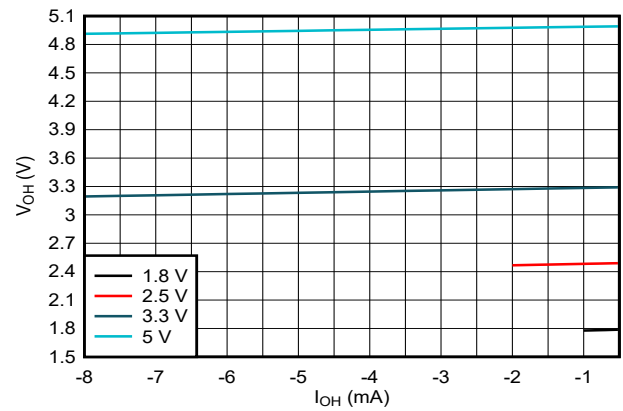


図 5-4. High 状態における出力電圧と電流との関係

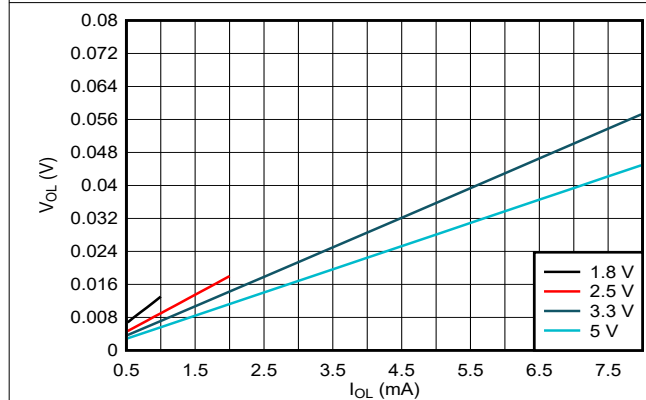


図 5-5. Low 状態における出力電圧と電流との関係

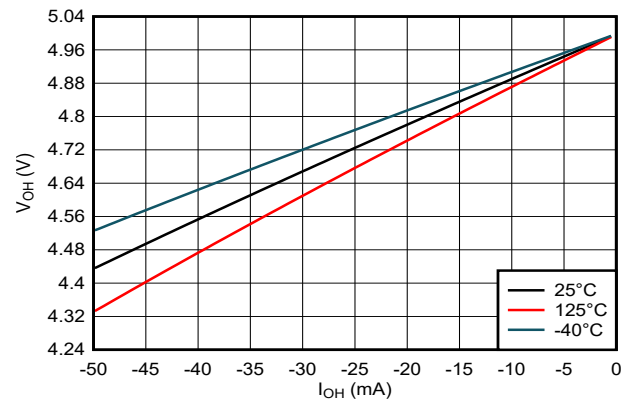


図 5-6. High 状態における出力電圧と電流との関係、5V 電源

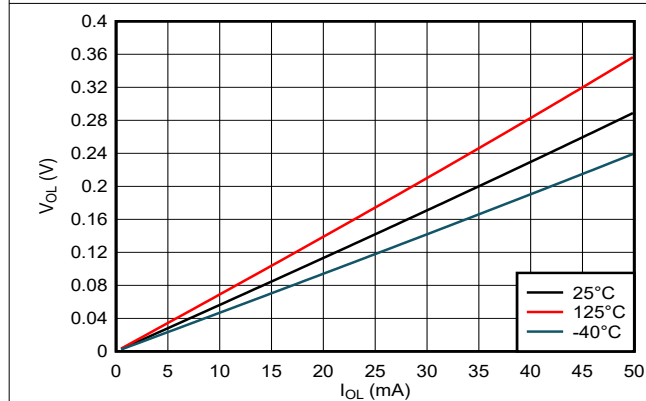


図 5-7. Low 状態における出力電圧と電流との関係、5V 電源

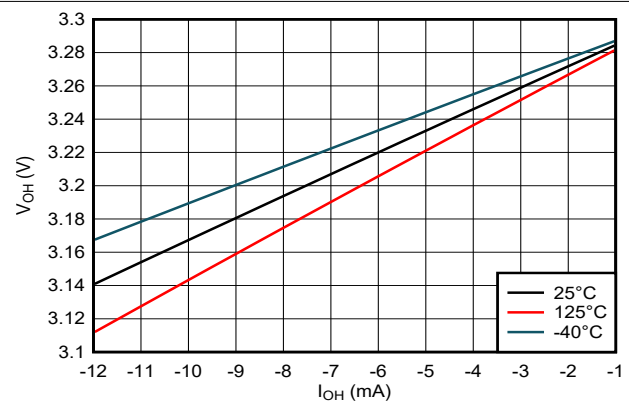


図 5-8. High 状態における出力電圧と電流との関係、3.3V 電源

5.8 代表的特性 (続き)

T_A = 25°C (特に記述のない限り)

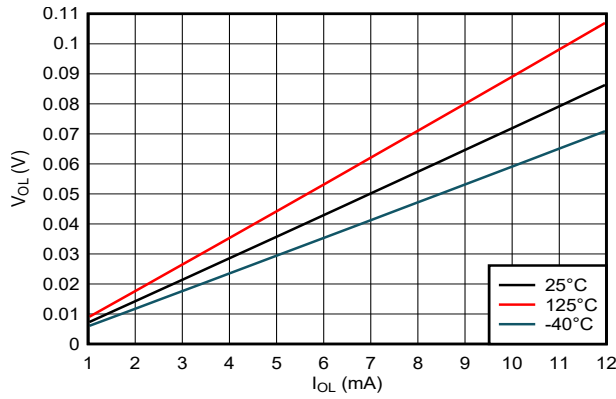


図 5-9. Low 状態における出力電圧と電流との関係、3.3V 電源

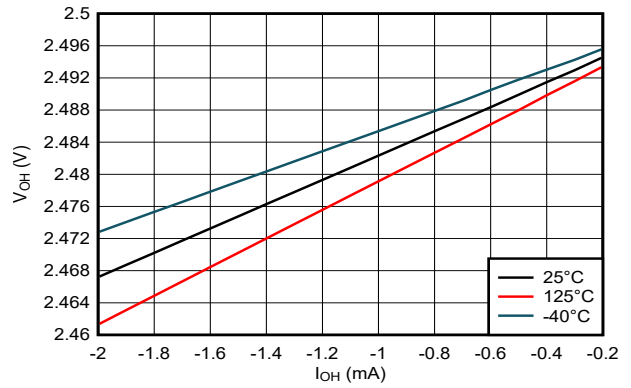


図 5-10. High 状態における出力電圧と電流との関係、2.5V 電源

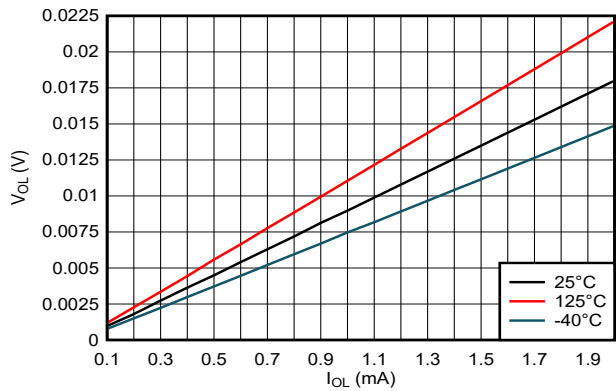


図 5-11. Low 状態における出力電圧と電流との関係、2.5V 電源

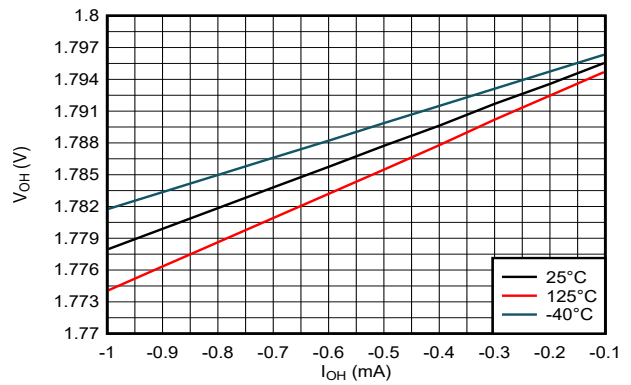


図 5-12. High 状態における出力電圧と電流との関係、1.8V 電源

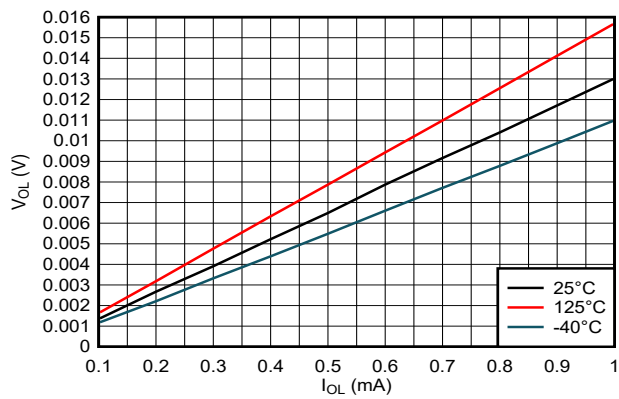


図 5-13. Low 状態における出力電圧と電流との関係、1.8V 電源

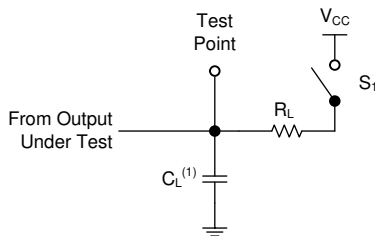
6 パラメータ測定情報

以下の表に示す例では、波形間の位相関係を任意に選択しました。すべての入力パルスは、以下の特性を持つジェネレータによって供給されます。PRR ≤ 1MHz、Z_O = 50Ω、t_t < 2.5ns。

クロック入力の f_{max} は、入力デューティサイクルが 50% のときの測定値です。

出力は個別に測定され、測定するたびに入力が 1 回遷移します。

TEST	S1	R _L	C _L	ΔV	V _{CC}
t _{PLZ} 、t _{PZL}	クローズ	1kΩ	50pF	0.15V	≤ 2.5V
t _{PLZ} 、t _{PZL}	クローズ	1kΩ	50pF	0.3V	> 2.5V



(1) C_L にはプローブとテスト装置の容量が含まれます。

図 6-1. オープン ドレイン出力の負荷回路

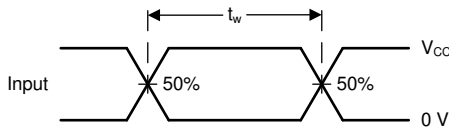
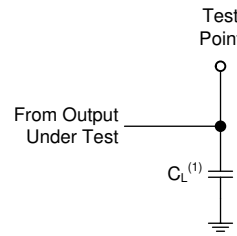


図 6-3. 電圧波形、パルス幅



(1) C_L にはプローブとテスト装置の容量が含まれます。

図 6-2. プッシュプル出力のための負荷回路

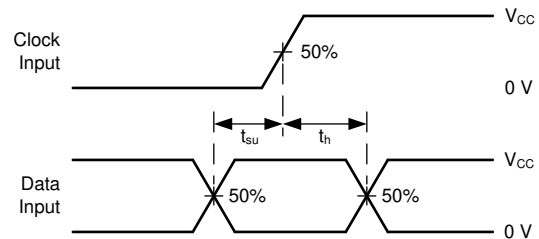
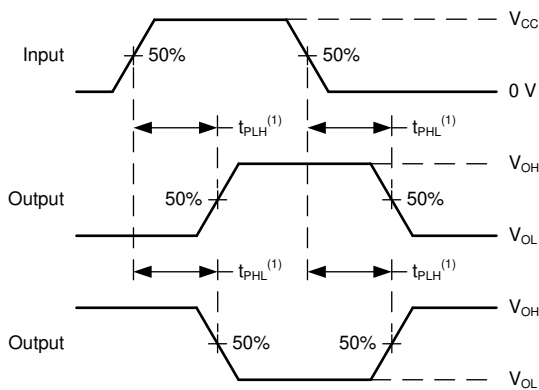
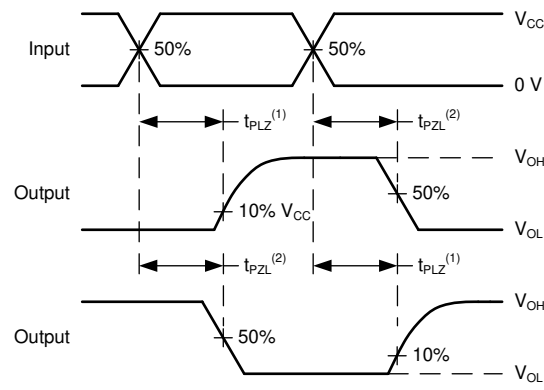


図 6-4. 電圧波形、セットアップ時間およびホールド時間



(1) t_{PLH} と t_{PHL} の大きい方が t_{pd} に相当します。

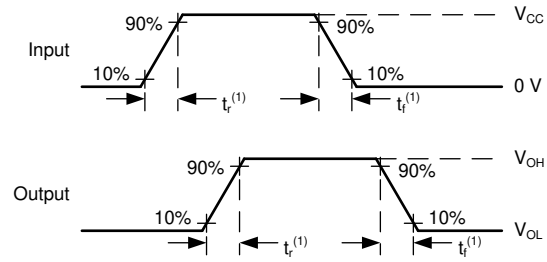
図 6-5. 電圧波形、伝搬遅延



(1) t_{PLZ} は t_{dis} と同じです。

(2) t_{PZL} は t_{en} と同じです。

図 6-6. 電圧波形、伝搬遅延



(1) t_r と t_f の大きい方が t_t に相当します。

図 6-7. 電圧波形、入力および出力の遷移時間

7 詳細説明

7.1 概要

「SN74HCS596 の論理図 (正論理)」は、8 ビットの D タイプ ストレージレジスタにデータを供給する 8 ビット シフトレジスタである SN74AC596 を示しています。シフトレジスタ クロック (SRCLK) とストレージレジスタ クロック (RCLK) はどちらもポジティブ エッジトリガです。両方のクロックが一緒に接続されている場合、シフトレジスタはストレージレジスタより 1 クロック パルス前になります。出力 $Q_A \sim Q_H$ は出力イネーブル (\overline{OE}) 入力によって制御され、オープンドレイン出力を備えています。シリアル出力 Q_H は常にアクティブであり、プッシュプル出力アーキテクチャを備えています。

7.2 機能ブロック図

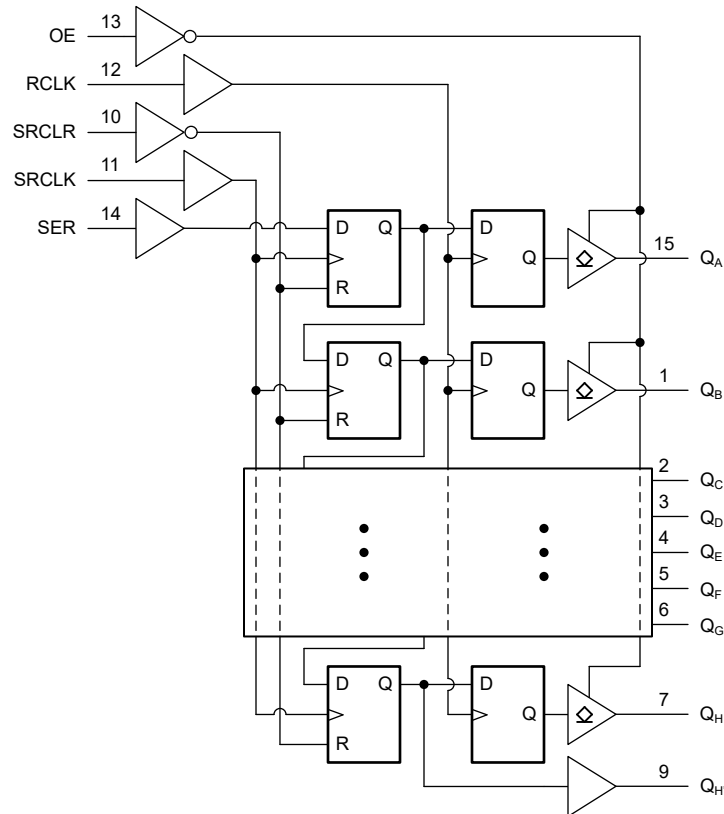


図 7-1. SN74AC596 の論理図 (正論理)

7.3 機能説明

7.3.1 平衡化された CMOS プッシュプル出力

このデバイスには、平衡化された CMOS プッシュプル出力が内蔵されています。「平衡化」という用語は、デバイスが同様の電流をシンクおよびソースできることを示します。このデバイスの駆動能力により、軽負荷に高速エッジが生成される場合があるため、リングングを防ぐために配線と負荷の条件を考慮する必要があります。さらに、このデバイスの出力は、デバイスを損傷することなく維持できる以上に大きな電流を駆動できます。過電流による損傷を防止するため、デバイスの出力電力を制限することが重要です。「絶対最大定格」で定義されている電気的および熱的制限を常に順守してください。

未使用のプッシュプル CMOS 出力は、未接続のままにしておく必要があります。

7.3.2 オープンドレイン CMOS 出力

このデバイスには、オープンドレイン CMOS 出力が内蔵されています。オープンドレイン出力は、出力を Low にのみ駆動できます。High 論理状態では、オープンドレイン出力は高インピーダンス状態になります。このデバイスの駆動能力に

より、軽負荷に高速エッジが生成される場合があるため、リングングを防ぐために配線と負荷の条件を考慮する必要があります。さらに、このデバイスの出力は、デバイスを損傷することなく維持できる以上に大きな電流を駆動できます。過電流による損傷を防止するため、デバイスの出力電力を制限することが重要です。「絶対最大定格」で定義されている電気的および熱的制限を常に順守してください。

高インピーダンス状態に移行したとき、出力は電流のソースとシンクのどちらも行きません。ただし、「電気的特性」表に定義されている小さなリーク電流は例外です。高インピーダンス状態では、出力電圧はデバイスによって制御されず、外部要因に依存します。ノードに他のドライバが接続されていない場合、これはフローティング ノードと呼ばれ、電圧は不明です。出力にプルアップ抵抗を接続することで、高インピーダンス状態の出力に既知の電圧を供給できます。抵抗の値は、寄生容量や消費電力の制限など複数の要因に依存します。通常、これらの要件を満たすために $10\text{k}\Omega$ の抵抗を使用できます。

未使用のオープンドレイン CMOS 出力は、未接続のままにする必要があります。

7.3.3 標準 CMOS 入力

このデバイスには、標準 CMOS 入力が搭載されています。標準 CMOS 入力は高インピーダンスであり、通常は電気的特性に示されている入力容量と並列の抵抗としてモデル化されます。ワースト ケースの抵抗は、「絶対最大定格」に示されている最大入力電圧と、「電気的特性」に示されている最大入力リーク電流からオームの法則 ($R = V \div I$) を使用して計算されます。

標準 CMOS 入力では、「推奨動作条件」表の入力遷移時間またはレートで定義されるように、有効なロジック状態間で入力信号を迅速に遷移させる必要があります。この仕様を満たさないと、消費電力が過剰になり、発振の原因となる可能性があります。詳細については、『低速またはフローティング CMOS 入力の影響』を参照してください。

動作中は、標準 CMOS 入力をフローティングのままにしないでください。未使用の入力は、 V_{CC} または GND に終端させる必要があります。システムが入力を常にアクティブに駆動している訳ではない場合、システムが入力をアクティブに駆動していないときに有効な入力電圧を与えるため、プルアップまたはプルダウン抵抗を追加できます。抵抗値は複数の要因で決まりますが、 $10\text{k}\Omega$ の抵抗を推奨します。通常はこれですべての要件を満たします。

7.3.4 クランプ ダイオード構造

このデバイスのオープンドレイン出力には、[図 7-2](#) に示すように負のクランプ ダイオードのみが備わっており、このデバイスのプッシュプル出力には、[図 7-3](#) に示すように正と負のクランプ ダイオードが備わっています。前述の両方の図に示すように、このデバイスの入力には正と負のクランプ ダイオードが備わっています。

注意

絶対最大定格の表に規定されている値を超える電圧は、デバイスに損傷を与える可能性があります。入力と出力のクランプ電流の定格を順守しても、入力と出力の電圧定格を超えることがあります。

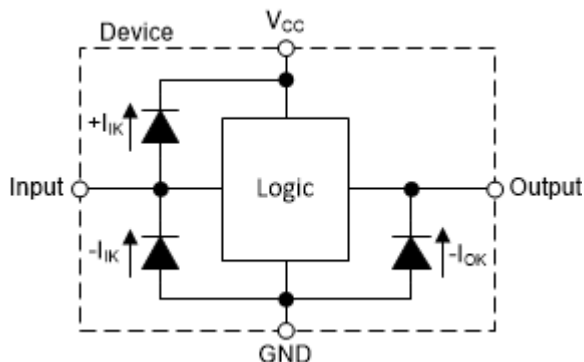


図 7-2. 各入力とオープンドレイン出力に対するクランプダイオードの電気的配置

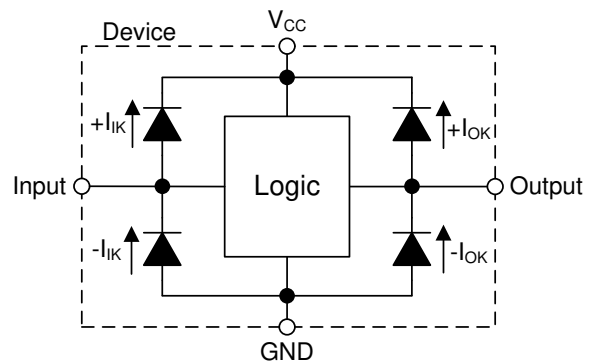


図 7-3. 各入力とプッシュプル出力に対するクランプダイオードの電気的配置

7.4 デバイスの機能モード

表 7-1 に、SN74AC596 の機能モードを示します。出力 $Q_A \sim Q_H$ はオープンドレインです。オープンドレイン出力は、Low (L) 状態では Low を駆動し、High (H) 状態に設定すると高インピーダンス (Z) 状態になります。

表 7-1. 機能表

入力					機能
SER	SRCLK	SRCLR	RCLK	OE	
X	X	X	X	H	出力 $Q_A \sim Q_H$ がディセーブルになります。
X	X	X	X	L	出力 $Q_A \sim Q_H$ がイネーブルになります。
X	X	L	X	X	シフトレジスタがクリアされます。
L	↑	H	X	X	シフトレジスタの最初のステージが Low になります。他のステージでは、それぞれ前のステージのデータが保存されます。
H	↑	H	X	X	シフトレジスタの最初のステージが High になります。他のステージでは、それぞれ前のステージのデータが保存されます。
X	X	H	↑	X	シフトレジスタのデータは、ストレージレジスタに保存されます。
X	↑	H	↑	X	シフトレジスタのデータはストレージレジスタに保存され、その後シフトされます。

8 アプリケーションと実装

注

以下のアプリケーション情報は、TI の製品仕様に含まれるものではなく、TI ではその正確性または完全性を保証いたしません。個々の目的に対する製品の適合性については、お客様の責任で判断していただくこととなります。お客様は自身の設計実装を検証しテストすることで、システムの機能を確認する必要があります。

8.1 アプリケーション情報

このアプリケーションでは、SN74AC596 を使用して 7 セグメント ディスプレイを制御します。この実装では、シリアル出力を利用し、いくつかの入力信号を組み合わせることで、ディスプレイの制御に必要な I/O ピンの数を 16 個 (LED ごとに 1 個) から 4 個に削減します。他の I/O エクスパンダとは異なり、SN74AC596 では、制御用の通信インターフェイスは必要ありません。シンプルな GPIO ピンで簡単に動作できます。シフトレジスタと出力レジスタを別々に制御することで、次の桁のデータがシフトレジスタにロードされている間に目的の桁を表示できます。すべてのストレージレジスタ出力はオープンドレインです。

ディスプレイをオフにする必要がある場合や、輝度を制御するために PWM 信号に接続する必要がある場合、 \overline{OE} ピンを使用して出力を簡単にディセーブルにすることができます。ただし、このピンを Low に接続し、SN74AC596 の出力をそれに従って制御してすべての出力をオフにすることができ、必要な I/O を 3 つに減らすことができます。

カスケード接続可能な SN74AC596 デバイスの数に、実際の制限はありません。デバイスをさらに追加する場合、シリアル出力を以下のシリアル入力に接続し、それに従ってクロックを接続する必要があります。QH_i ピンはプッシュプル出力であり、動作にプルアップ抵抗は必要ありません。また、 \overline{OE} ピンの入力状態にかかわらず常にアクティブです。

電源投入時、シフトレジスタと出力レジスタの初期状態は不明です。シフトレジスタと出力レジスタを定義された状態にするには、シフトレジスタをクリアしてから、シフトレジスタと出力レジスタにクロックを供給する必要があります。

8.2 代表的なアプリケーション

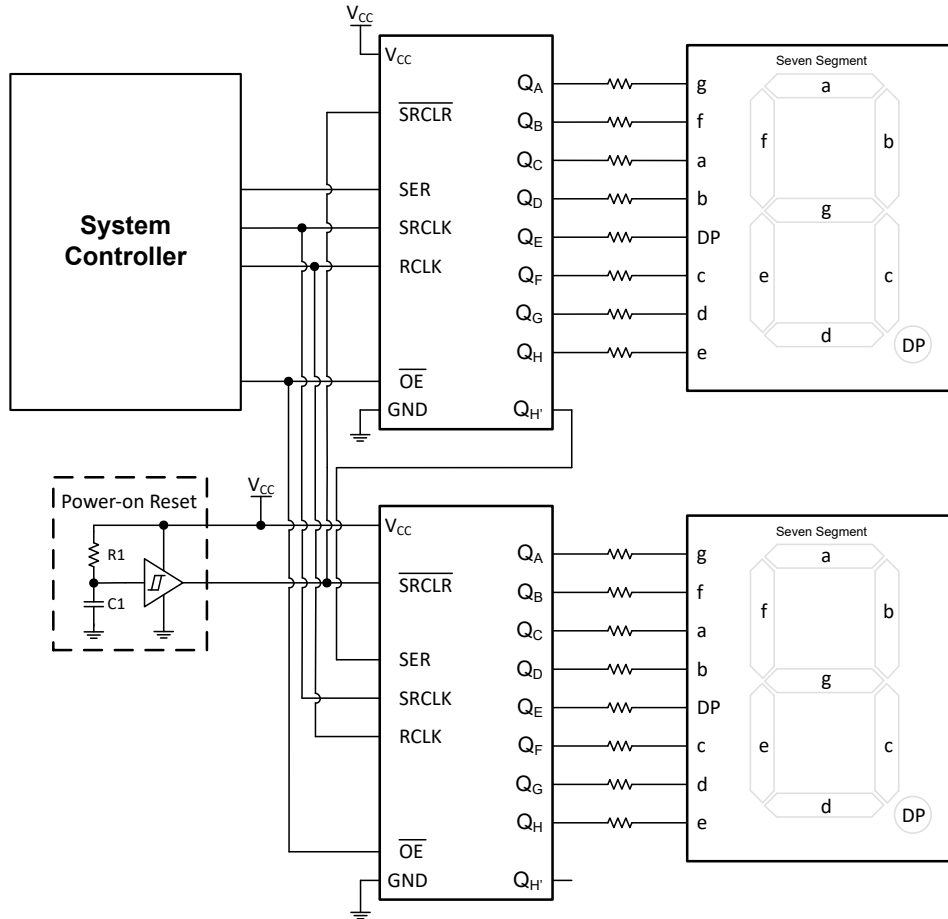


図 8-1. 代表的なアプリケーションのブロック図

8.2.1 設計要件

8.2.1.1 電源に関する考慮事項

目的の電源電圧が「推奨動作条件」で規定されている範囲内であることを確認します。「電気的特性」セクションに記載されているように、電源電圧は本デバイスの電気的特性を決定づけます。

正電圧の電源は、SN74AC596 のすべての出力によってソースされる総電流、「電気的特性」に記載された静的消費電流 (I_{CC}) の最大値、スイッチングに必要な任意の過渡電流の合計に等しい電流を供給できる必要があります。ロジック デバイスは、正の電源から供給される電流のみをソースできます。「絶対最大定格」に記載された V_{CC} 総電流の最大値を超えないようにしてください。

グラウンドは、SN74AC596 のすべての出力によってシンクされる総電流、「電気的特性」に記載された消費電流 (I_{CC}) の最大値、スイッチングに必要な任意の過渡電流の合計に等しい電流をシンクできる必要があります。ロジック デバイスは、グラウンド接続にシンクできる電流のみをシンクできます。「絶対最大定格」に記載された GND 総電流の最大値を超えないようにしてください。

SN74AC596 は、データシートの仕様をすべて満たしつつ、合計容量 50pF 以下の負荷を駆動できます。これより大きな容量性負荷を印加することもできますが、50pF を超えることは推奨しません。

SN74AC596 は、「電気的特性」表に定義されている出力電圧および電流 (V_{OH} および V_{OL}) で、 $R_L \geq V_O / I_O$ で記述される合計抵抗の負荷を駆動できます。High 状態で出力する場合、この式の出力電圧は、測定した出力電圧と V_{CC} ピンの電源電圧の差として定義されます。

総消費電力は、『CMOS の消費電力と C_{pd} の計算』に記載されている情報を使用して計算できます。

熱上昇は、『標準リニアおよびロジック (SLL) パッケージおよびデバイスの熱特性』に記載されている情報を使用して計算できます。

注意

「絶対最大定格」に記載された最大接合部温度 ($T_{J(max)}$) は、本デバイスの損傷を防止するための追加の制限値です。「絶対最大定格」に記載されたすべての制限値を必ず満たすようにしてください。これらの制限値は、デバイスへの損傷を防ぐために規定されています。

8.2.1.2 入力に関する考慮事項

入力信号は、 $V_{IL(max)}$ を超えるとロジック **Low** と見なされ、 $V_{IH(min)}$ を超えるとロジック **High** と見なされます。「絶対最大定格」に記載された最大入力電圧範囲を超えないようにしてください。

未使用の入力は、 V_{CC} またはグランドに終端させる必要があります。入力がまったく使われていない場合は、未使用の入力を直接終端させることができます。入力が常時ではなく、時々使用される場合は、プルアップ抵抗かプルダウン抵抗と接続することも可能です。デフォルト状態が **High** の場合にはプルアップ抵抗、デフォルト状態が **Low** の場合にはプルダウン抵抗を使用します。コントローラの駆動電流、SN74AC596 へのリーク電流（「電気的特性」で規定）、および必要な入力遷移レートによって抵抗のサイズが制限されます。こうした要因により **10k Ω** の抵抗値がしばしば使用されます。

SN74AC596 は **CMOS** 入力を備えているため、正しく動作するには、「推奨動作条件」表で定義されているように、入力が素早く遷移する必要があります。入力遷移が遅いと発振が発生し、消費電力の増大やデバイスの信頼性の低下を招くことがあります。

このデバイスの入力の詳細については、「機能説明」セクションを参照してください。

8.2.1.3 出力に関する考慮事項

正の電源電圧を使用して、出力 **High** 電圧を生成します。出力から電流を引き出すと、「電気的特性」の V_{OH} 仕様で規定されたように出力電圧が低下します。グランド電圧を使用して、出力 **Low** 電圧を生成します。出力に電流をシンクすると、「電気的特性」の V_{OL} 仕様で規定されたように出力電圧が上昇します。

非常に短い期間であっても、逆の状態になる可能性があるプッシュプル出力は、互いに直接接続しないでください。これは、過電流やデバイスへの損傷を引き起こす可能性があります。

同じ入力信号を持つ同一デバイス内の **2** つのチャネルを並列に接続することにより、出力駆動の強度を高めることができます。

オープンドレイン出力を互いに直接接続して、ワイヤード **AND** 構成を形成したり、出力駆動能力を高めることができます。

未使用の出力はフローティングのままにできます。出力を V_{CC} またはグランドに直接接続しないようにしてください。

本デバイスの出力の詳細については、「機能説明」セクションを参照してください。

8.2.2 詳細な設計手順

1. V_{CC} と GND の間にデカップリング コンデンサを追加します。このコンデンサは、物理的にデバイスの近く、かつ V_{CC} ピンと GND ピンの両方に電氣的に近づけて配置する必要があります。レイアウト例を「レイアウト」セクションに示します。
2. 出力の容量性負荷は、必ず 50pF 以下になるようにします。これは厳密な制限ではありませんが、設計上、性能が最適化されます。これは、SN74AC596 から 1 つまたは複数の受信デバイスまでのトレースを短い適切なサイズにすることで実現できます。
3. 出力の抵抗性負荷を ($V_{CC}/I_{O(max)}$) Ω より大きくします。これを行うと、「絶対最大定格」の最大出力電流に違反するのを防ぐことができます。ほとんどの CMOS 入力は、M Ω 単位で測定される抵抗性負荷を備えています。これは、上記で計算される最小値よりはるかに大きい値です。
4. 熱の問題がロジック ゲートにとって問題となることはほとんどありません。ただし、消費電力と熱の上昇は、アプリケーション レポート『CMOS 消費電力と CPD の計算』に記載されている手順を使用して計算できます。

8.2.3 アプリケーション曲線

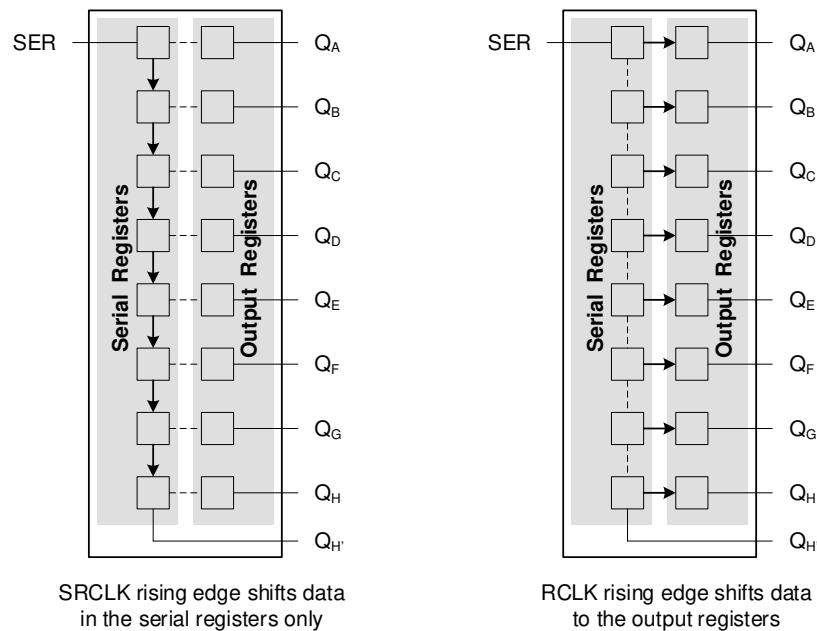


図 8-2. クロック動作を示す概略機能図

8.3 電源に関する推奨事項

電源には、「推奨動作条件」に記載された電源電圧定格の最小値と最大値の間の任意の電圧を使用できます。

電源の外乱を防止するため、各 V_{CC} 端子に適切なバイパス コンデンサを配置する必要があります。SN74AC596 には、0.1 μ F バイパス コンデンサを推奨します。異なる周波数のノイズを除去するため、複数のバイパス コンデンサを並列に配置します。通常、0.1 μ F と 1 μ F の値のコンデンサを並列にして使います。

8.4 レイアウト

8.4.1 レイアウトのガイドライン

- バイパス コンデンサの配置
 - デバイスの正電源端子の近くに配置
 - 電氣的に短いグランド帰還パスを提供
 - インピーダンスを最小化するため、広いパターンを使用
 - 可能な場合はいつでも、ボードの同じ側にデバイス、コンデンサ、パターンを配置
- 信号トレースの形状

- 8mil~12mil のトレース幅
- 伝送ラインの影響を最小化する 12cm 未満の長さ
- 信号トレースの 90° のコーナーは避ける
- 信号トレースの下に、途切れのないグランド プレーンを使用
- 信号トレース周辺の領域をグランドでフラッド フィル
- 12cm を超えるパターン用
 - インピーダンス制御トレースを使用
 - 出力の近くに直列ダンピング抵抗を使用して、ソース終端
 - 分岐を回避。個別に分岐が必要なバッファ信号

8.4.2 レイアウト例

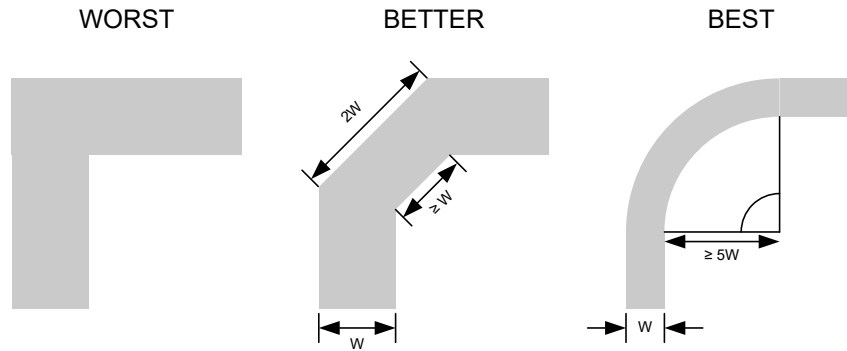


図 8-3. シグナル インテグリティ向上のためのサンプル パターンのコーナー

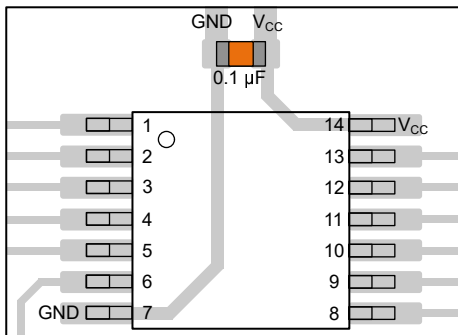


図 8-4. TSSOP や類似のパッケージに対応するバイパス コンデンサの配置例

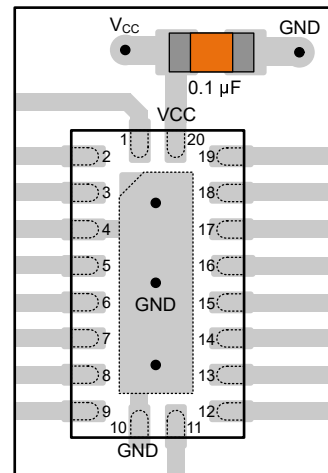


図 8-5. WQFN や類似のパッケージに対応するバイパス コンデンサの配置例

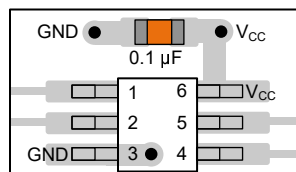


図 8-6. SOT、SC70、および類似のパッケージに対応するバイパス コンデンサの配置例

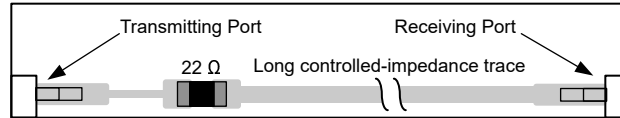


図 8-7. シグナル インテグリティ向上のためのダンピング抵抗の配置例

9 デバイスおよびドキュメントのサポート

テキサス・インスツルメンツは、幅広い開発ツールを提供しています。デバイスの性能の評価、コードの生成、ソリューションの開発を行うためのツールとソフトウェアを以下で紹介します。

9.1 ドキュメントのサポート

9.1.1 関連資料

関連資料については、以下を参照してください。

- テキサス・インスツルメンツ、『**CMOS の消費電力と C_{pd} の計算**』アプリケーション・レポート
- テキサス・インスツルメンツ、『**ロジックを使用した設計**』アプリケーション・レポート
- テキサス・インスツルメンツ、『**標準リニアおよびロジック (SLL) パッケージおよびデバイスの熱特性**』アプリケーション・レポート

9.2 ドキュメントの更新通知を受け取る方法

ドキュメントの更新についての通知を受け取るには、www.tij.co.jp のデバイス製品フォルダを開いてください。[通知] をクリックして登録すると、変更されたすべての製品情報に関するダイジェストを毎週受け取ることができます。変更の詳細については、改訂されたドキュメントに含まれている改訂履歴をご覧ください。

9.3 サポート・リソース

テキサス・インスツルメンツ **E2E™ サポート・フォーラム** は、エンジニアが検証済みの回答と設計に関するヒントをエキスパートから迅速かつ直接得ることができる場所です。既存の回答を検索したり、独自の質問をしたりすることで、設計に必要な支援を迅速に得ることができます。

リンクされているコンテンツは、各寄稿者により「現状のまま」提供されるものです。これらはテキサス・インスツルメンツの仕様を構成するものではなく、必ずしもテキサス・インスツルメンツの見解を反映したものではありません。テキサス・インスツルメンツの [使用条件](#) を参照してください。

9.4 商標

テキサス・インスツルメンツ E2E™ is a trademark of Texas Instruments.

すべての商標は、それぞれの所有者に帰属します。

9.5 静電気放電に関する注意事項



この IC は、ESD によって破損する可能性があります。テキサス・インスツルメンツは、IC を取り扱う際には常に適切な注意を払うことを推奨します。正しい取り扱いおよび設置手順に従わない場合、デバイスを破損するおそれがあります。

ESD による破損は、わずかな性能低下からデバイスの完全な故障まで多岐にわたります。精密な IC の場合、パラメータがわずかに変化するだけで公表されている仕様から外れる可能性があるため、破損が発生しやすくなっています。

9.6 用語集

[テキサス・インスツルメンツ用語集](#) この用語集には、用語や略語の一覧および定義が記載されています。

10 改訂履歴

資料番号末尾の英字は改訂を表しています。その改訂履歴は英語版に準じています。

日付	改訂	注
2024 年 11 月	*	初版リリース

11 メカニカル、パッケージ、および注文情報

以降のページには、メカニカル、パッケージ、および注文に関する情報が記載されています。この情報は、指定のデバイスに使用できる最新のデータです。このデータは、予告なく、このドキュメントを改訂せずに変更される場合があります。本データシートのブラウザ版を使用されている場合は、画面左側の説明をご覧ください。

重要なお知らせと免責事項

テキサス・インスツルメンツは、技術データと信頼性データ (データシートを含みます)、設計リソース (リファレンス デザインを含みます)、アプリケーションや設計に関する各種アドバイス、Web ツール、安全性情報、その他のリソースを、欠陥が存在する可能性のある「現状のまま」提供しており、商品性および特定目的に対する適合性の黙示保証、第三者の知的財産権の非侵害保証を含むいかなる保証も、明示的または黙示的にかかわらず拒否します。

これらのリソースは、テキサス・インスツルメンツ製品を使用する設計の経験を積んだ開発者への提供を意図したものです。(1) お客様のアプリケーションに適した テキサス・インスツルメンツ製品の選定、(2) お客様のアプリケーションの設計、検証、試験、(3) お客様のアプリケーションに該当する各種規格や、その他のあらゆる安全性、セキュリティ、規制、または他の要件への確実な適合に関する責任を、お客様のみが単独で負うものとします。

上記の各種リソースは、予告なく変更される可能性があります。これらのリソースは、リソースで説明されている テキサス・インスツルメンツ製品を使用するアプリケーションの開発の目的でのみ、テキサス・インスツルメンツはその使用をお客様に許諾します。これらのリソースに関して、他の目的で複製することや掲載することは禁止されています。テキサス・インスツルメンツや第三者の知的財産権のライセンスが付与されている訳ではありません。お客様は、これらのリソースを自身で使用した結果発生するあらゆる申し立て、損害、費用、損失、責任について、テキサス・インスツルメンツおよびその代理人を完全に補償するものとし、テキサス・インスツルメンツは一切の責任を拒否します。

テキサス・インスツルメンツの製品は、[テキサス・インスツルメンツの販売条件](#)、または [ti.com](https://www.ti.com) やかかる テキサス・インスツルメンツ製品の関連資料などのいずれかを通じて提供する適用可能な条項の下で提供されています。テキサス・インスツルメンツがこれらのリソースを提供することは、適用されるテキサス・インスツルメンツの保証または他の保証の放棄の拡大や変更を意味するものではありません。

お客様がいかなる追加条項または代替条項を提案した場合でも、テキサス・インスツルメンツはそれらに異議を唱え、拒否します。

郵送先住所: Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265

Copyright © 2024, Texas Instruments Incorporated

重要なお知らせと免責事項

テキサス・インスツルメンツは、技術データと信頼性データ(データシートを含みます)、設計リソース(リファレンス デザインを含みます)、アプリケーションや設計に関する各種アドバイス、Web ツール、安全性情報、その他のリソースを、欠陥が存在する可能性のある「現状のまま」提供しており、商品性および特定目的に対する適合性の黙示保証、第三者の知的財産権の非侵害保証を含むいかなる保証も、明示的または黙示的にかかわらず拒否します。

これらのリソースは、テキサス・インスツルメンツ製品を使用する設計の経験を積んだ開発者への提供を意図したものです。(1) お客様のアプリケーションに適したテキサス・インスツルメンツ製品の選定、(2) お客様のアプリケーションの設計、検証、試験、(3) お客様のアプリケーションに該当する各種規格や、その他のあらゆる安全性、セキュリティ、規制、または他の要件への確実な適合に関する責任を、お客様のみが単独で負うものとします。

上記の各種リソースは、予告なく変更される可能性があります。これらのリソースは、リソースで説明されているテキサス・インスツルメンツ製品を使用するアプリケーションの開発の目的でのみ、テキサス・インスツルメンツはその使用をお客様に許諾します。これらのリソースに関して、他の目的で複製することや掲載することは禁止されています。テキサス・インスツルメンツや第三者の知的財産権のライセンスが付与されている訳ではありません。お客様は、これらのリソースを自身で使用した結果発生するあらゆる申し立て、損害、費用、損失、責任について、テキサス・インスツルメンツおよびその代理人を完全に補償するものとし、テキサス・インスツルメンツは一切の責任を拒否します。

テキサス・インスツルメンツの製品は、[テキサス・インスツルメンツの販売条件](#)、または [ti.com](https://www.ti.com) やかかるテキサス・インスツルメンツ製品の関連資料などのいずれかを通じて提供する適用可能な条項の下で提供されています。テキサス・インスツルメンツがこれらのリソースを提供することは、適用されるテキサス・インスツルメンツの保証または他の保証の放棄の拡大や変更を意味するものではありません。

お客様がいかなる追加条項または代替条項を提案した場合でも、テキサス・インスツルメンツはそれらに異議を唱え、拒否します。

郵送先住所：Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265
Copyright © 2025, Texas Instruments Incorporated